

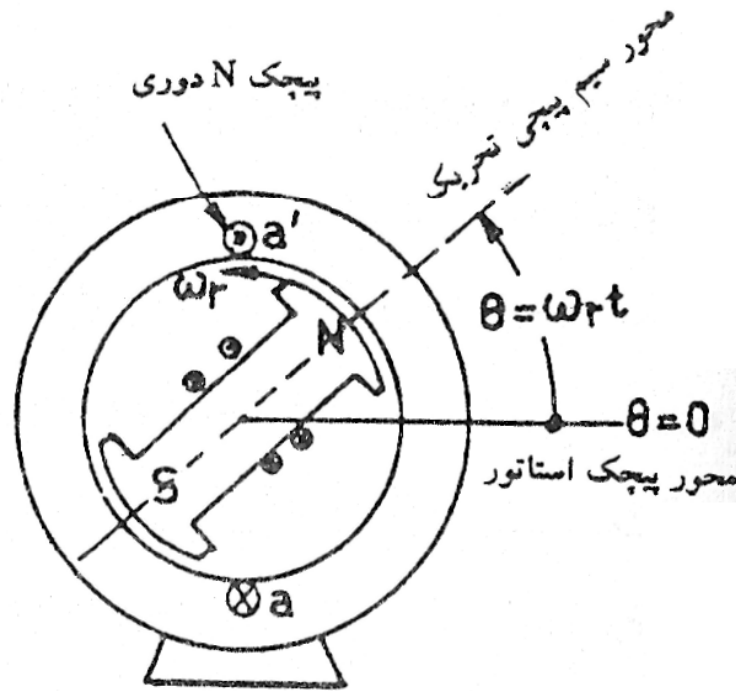


مبحث دوم:

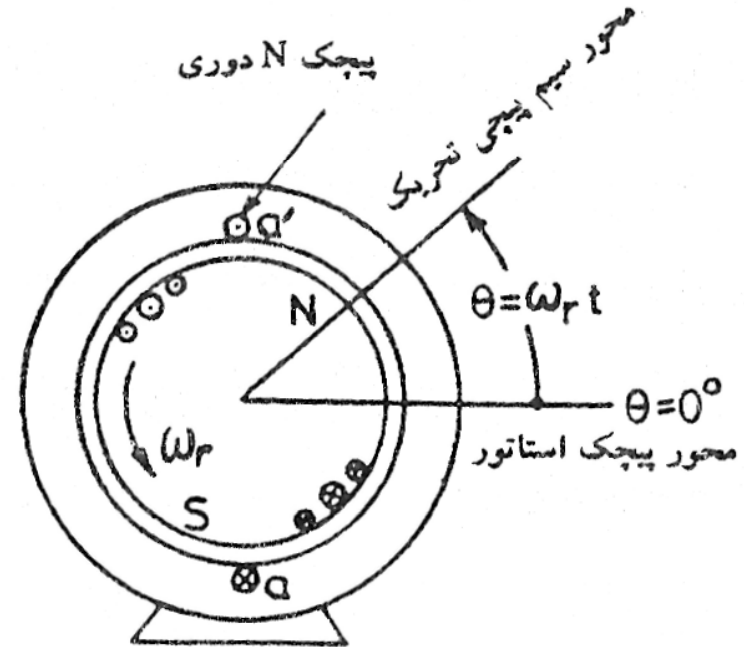
ولتاژ و شار در ماشین سنکرون

- نیروی محرکه القایی تولید شده در استاتور
- انواع سیم پیچی استاتور
- بردارهای شار و mmf و اثر عکس العمل آرمیچر





(b) تولید emf در یک پیچک N دوری با گام کامل در ماشین با روتور قطب برجسته



(a) تولید emf در یک پیچک N دوری با گام کامل در ماشین با روتور استوانه‌ای

مطابق شکل، در زوایای $\theta = 0, \pi, 2\pi$ حداکثر شار تولید شده توسط میدان تحریک از سیم پیچی آرمیچر عبور می کند. همچنین در زوایای $\theta = \pi/2, 3\pi/2$ عبوری از سیم پیچی های آرمیچر صفر است. لذا تغییرات شار به صورت تابع کسینوس می باشد.

$$\psi = N \times (\text{شار عبوری از پیچک در زمان } t) = N \phi \cos \omega_r t \quad (1)$$

$$e = -\frac{d\psi}{dt} = N\phi\omega_r \underbrace{\sin \omega_r t}_{\text{ولتاژ ناشی از حرکت}} - N \underbrace{\frac{d\phi}{dt}}_{\text{ولتاژ ترانسفورمری}} \cos \omega_r t \quad (2)$$

از قانون فاراده نتیجه می شود:

اگر دامنه شار ϕ ثابت باشد و به عبارتی نسبت به زمان تغییر نکند بخش ترانسفورمری صفر خواهد بود.

لذا برای ماشین های با دامنه شار ثابت، نیروی محرکه القایی از رابطه ذیل بدست می آید:

$$e = N\phi\omega_r \sin \omega_r t \quad (3)$$

$$E_{\max} = \omega_r N\phi \quad (4)$$

مقدار حداکثر نیروی محرکه القایی

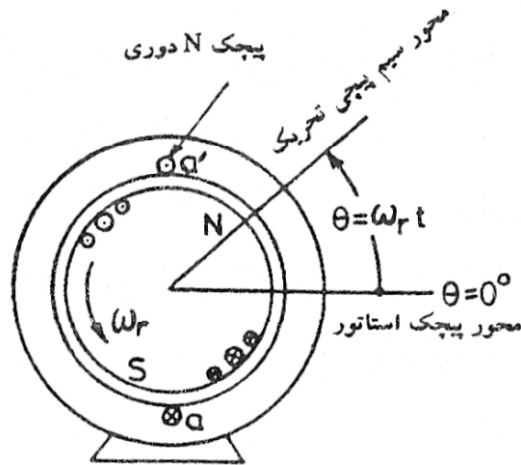
$$E_{\text{rms}} = \frac{E_{\max}}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2} 2\pi f_r N\phi = 4.44 f_r N\phi \quad (5)$$

مقدار موثر نیروی محرکه القایی

$$e = \sqrt{2} E_{\text{rms}} \sin \omega_r t \quad (6)$$

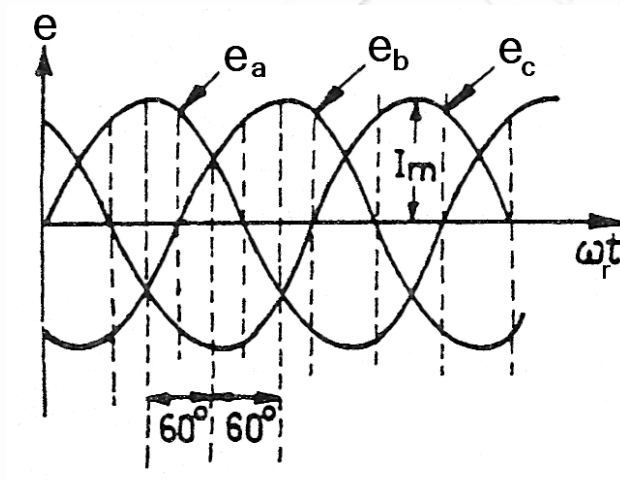
f_r = فرکانس چرخش روتور

$\theta = \omega_r t$ = موقعیت روتور

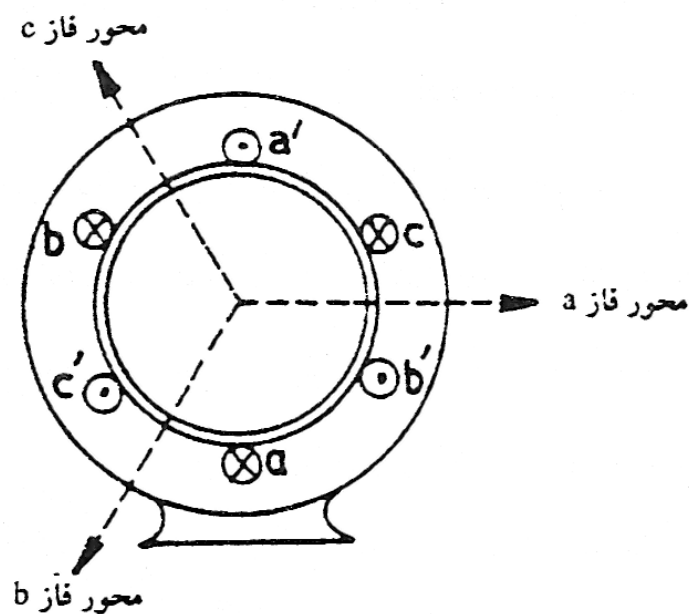


لذا در یک ماشین سه فاز ولتاژهای القایی در هر سیم پیچ برابر خواهند بود با:

$$\begin{cases} e_a = \sqrt{2} E_{rms} \sin \omega_r t \\ e_b = \sqrt{2} E_{rms} \sin \left(\omega_r t - \frac{2\pi}{3} \right) \\ e_c = \sqrt{2} E_{rms} \sin \left(\omega_r t + \frac{2\pi}{3} \right) \end{cases} \quad (7)$$



تغییرات ولتاژهای القایی در ماشین سه فاز



ماشین سه فاز

با فرض توزیع سینوسی چگالی شار مغناطیسی می‌خواهیم شار هر قطب (Φ) را محاسبه نمائیم:

$$B = \hat{B} \sin \alpha \quad (8)$$

$$d\phi = BdA = Blr d\alpha = \hat{B}lr \sin \alpha d\alpha \quad (9)$$

جزء فضایی شار

l = طول محور روتور (طول اضلاع محوری هادی‌ها)

r = شعاع روتور

α = زاویه فضایی مکانیکی

p = تعداد قطب‌ها

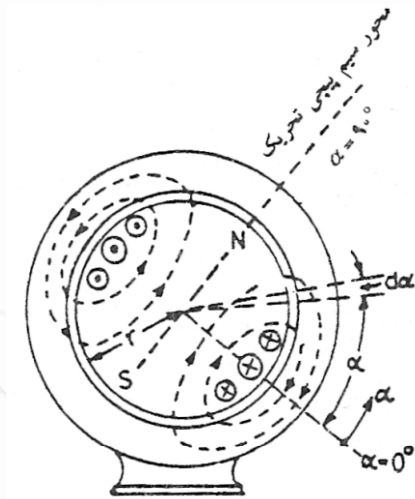
$$\phi = \hat{B}lr \int_0^\pi \sin \alpha d\alpha = 2\hat{B}lr \quad (10)$$

کل شار هر قطب

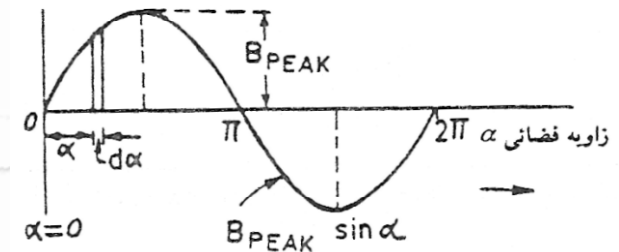
$$\phi = \frac{2\hat{B}lr}{p/2}$$

شار هر قطب در یک ماشین p قطبی:

$$\Rightarrow \phi = \frac{4}{p} \hat{B}lr \quad (11)$$



محاسبه شار قطب



توزیع سینوسی چگالی شار

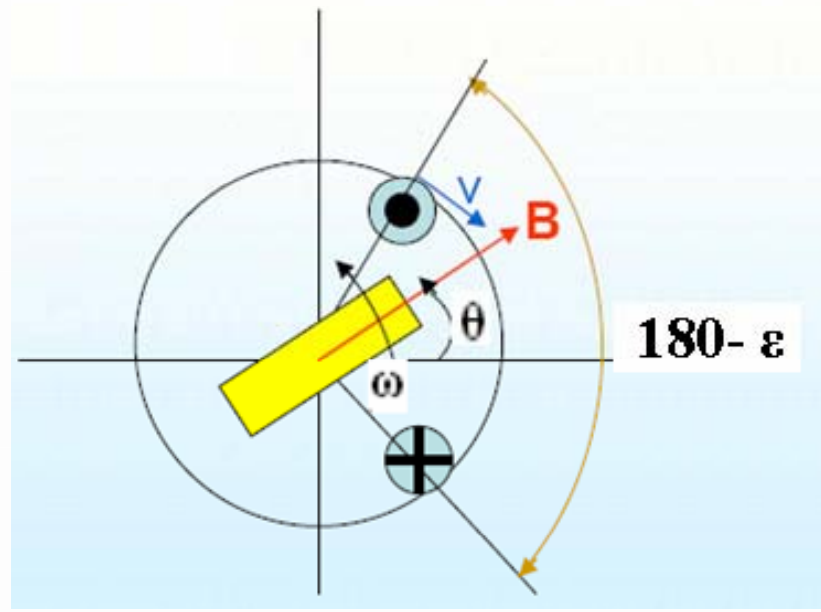


نیروی محرکه القایی تولید شده در استاتور

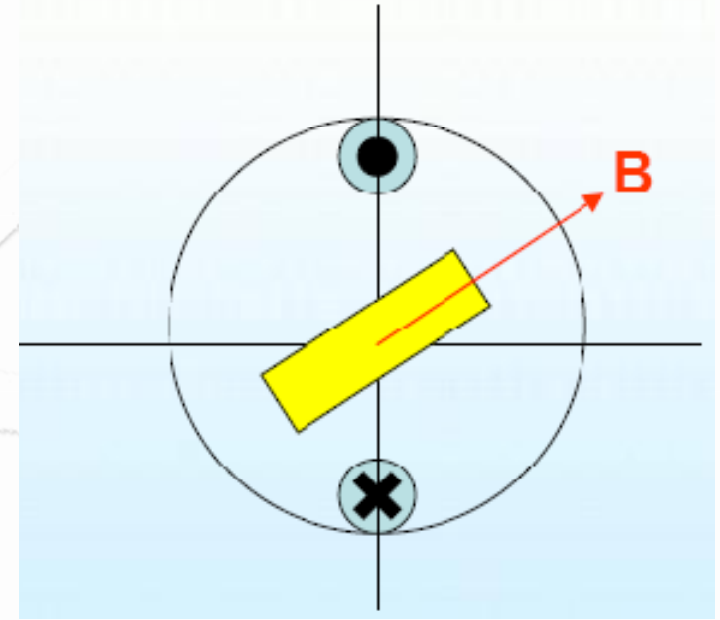
ولتاژ القاء شده در پیچک با گام کوتاه (کسری):

یکی از راههای کاهش هارمونیک ولتاژ القایی در سیم پیچی های استاتور استفاده از سیم پیچی با گام کسری است.

گام کسری



گام کامل



❖ محاسبه ضریب گام (k_p) :

✓ مطابق شکل، فرض می شود که گام پیچک به اندازه ϵ درجه الکتریکی کوتاه شده، بطوریکه گام آن $(\epsilon - 180)$ درجه الکتریکی باشد.

✓ به طریق قبل، شار عبوری از میان پیچک گام کوتاه را می توان از رابطه زیر بدست آورد:

$$\Phi_{\pi-\epsilon} = \int_{\epsilon/2}^{\pi-\epsilon/2} d\phi = \int_{\epsilon/2}^{\pi-\epsilon/2} \hat{B} \sin \alpha (lr d\alpha) = 2\hat{B}lr \cos \frac{\epsilon}{2} \quad (12)$$

$$= \phi \cos \frac{\epsilon}{2} \quad (13)$$

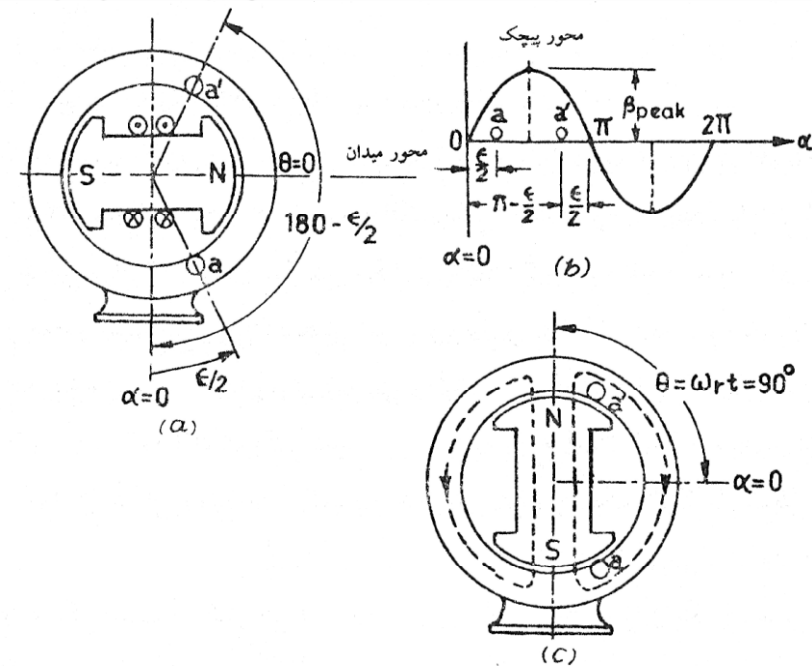
$$\phi = \frac{4}{p} \hat{B}lr$$

که در ماشین p قطبی برابرست با:

✓ به فرض آنکه مبداء زمان لحظه ایی است که محور سیم پیچ میدان و آرمیچر بر هم منطبق باشند، عبارت کلی برای شار عبوری سیم پیچ گام کوتاه عبارتست از:

$$\Phi_{\pi-\epsilon} = \phi \cos \frac{\epsilon}{2} \cos \theta \Rightarrow \quad (14)$$

$$\Phi_{\pi-\epsilon} = \phi \cos \omega_r t \times \cos \frac{\epsilon}{2} \quad (15)$$



شکل ۳-۱۵ e.m.f تولیدی در پیچک با گام کوتاه (وتری)



... محاسبه ضریب گام (k_p):

$$\varphi_{\pi-\varepsilon} = \varphi \cos \omega_r t \times \cos \frac{\varepsilon}{2} \quad (16)$$

$$\psi = N\varphi \cos \frac{\varepsilon}{2} \cos \omega_r t \quad (17)$$

$$e = -\frac{d\psi}{dt} = N\varphi \omega_r \cos \frac{\varepsilon}{2} \sin \omega_r t \quad (18)$$

$$E_{\max} = N\varphi \omega_r \cos \frac{\varepsilon}{2} \quad (19)$$

$$E_{\text{rms}} = E = \sqrt{2} \pi f_r N\varphi \cos \frac{\varepsilon}{2} \quad (20)$$

لذا شار پیوندی پیچک N دوری با گام کوتاه برابرست با:

از قانون فاراده نتیجه می شود:

حداکثر ولتاژ القایی زمانی است که $\sin \omega_r t = 1$ لذا:

و مقدار موثر (rms) آن برابرست با:

عبارت فوق نشان می دهد که اثر کوتاهی گام پیچک، کاهش نیروی محرکه القایی تولیدی است. به مقدار $\cos \varepsilon/2$ ضریب گام پیچک، ضریب گستره پیچک یا ضریب گام و به اختصار k_p گفته می شود. لذا:

$$k_p = \cos \frac{\varepsilon}{2} \quad (21)$$

$$E_{\text{rms}} = \sqrt{2} \pi k_p f_r N\varphi$$

در نتیجه مقدار موثر (rms) تغییرات سینوسی ولتاژ القا شده برابرست با:

$$k_{pn} = \cos \frac{n\varepsilon}{2} \quad (23)$$

ضریب گام برای هارمونیک های مراتب بالاتر (مرتبه n) برابرست با:



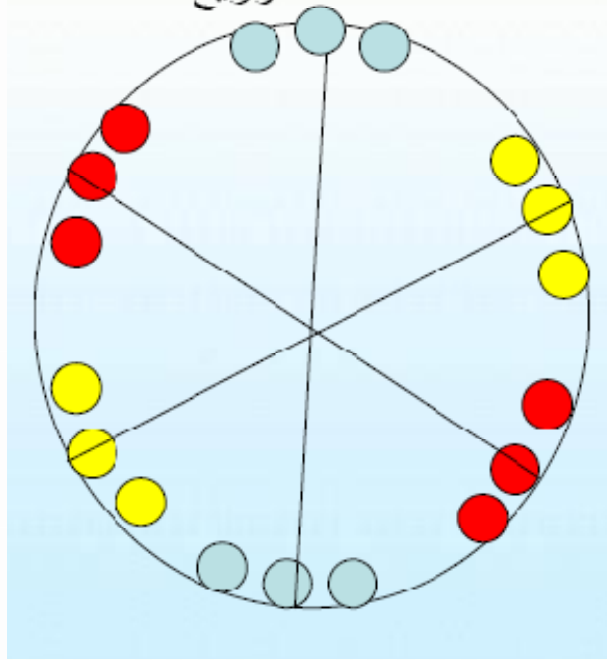


نیروی محرکه القایی تولید شده در استاتور

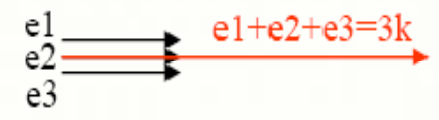
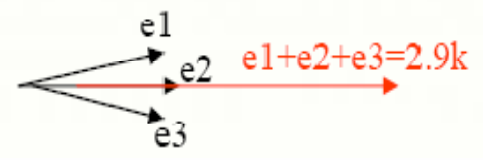
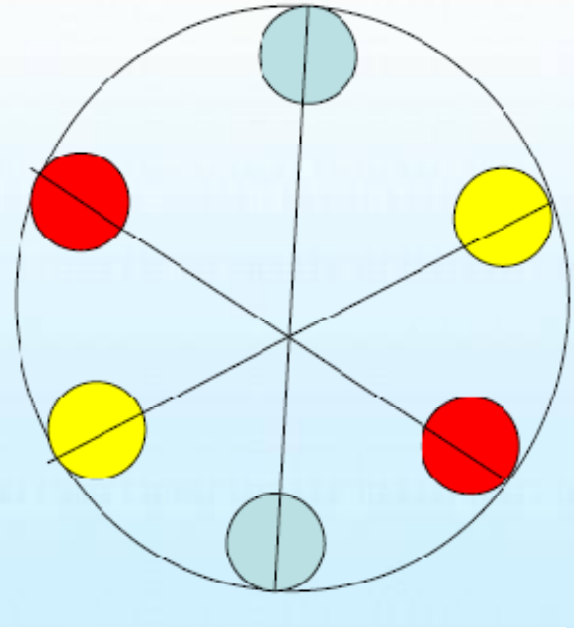
سیم پیچی‌های توزیع شده (گسترده):

یکی دیگر از راههای کاهش هارمونیک ولتاژ القایی در سیم پیچی‌های استاتور استفاده از سیم پیچی توزیع شده است.

توزیع شده



متمرکز



✓ مزایای توزیع سیم پیچ در شیارهای استاتور عبارتند از:

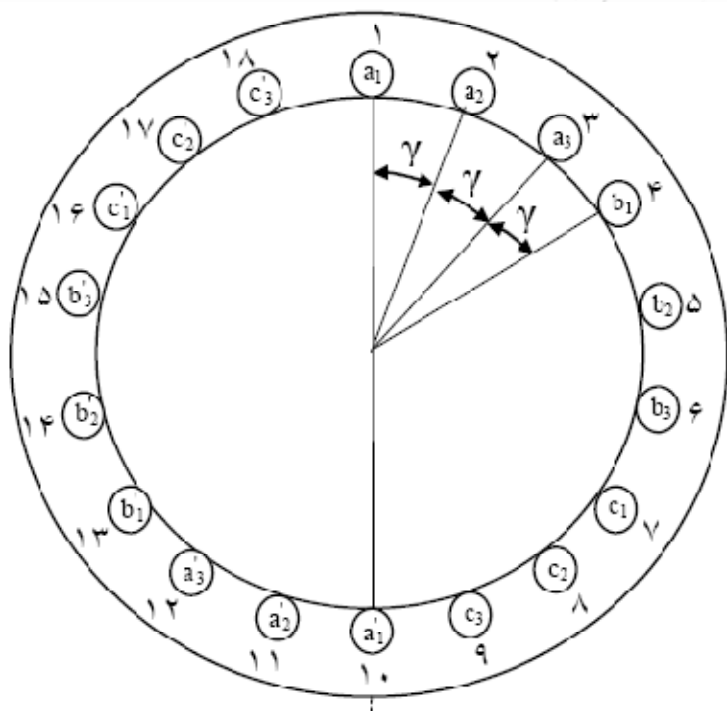
- ۱- کاهش هارمونیک های موج نیروی محرکه القایی و ایجاد یک موج شبه سینوسی
- ۲- استفاده کامل از آهن، مس و آرمیچر
- ۳- افزایش استحکام مکانیکی سیم پیچ

دو تعریف:

$$(24) \quad \gamma = \frac{180 \cdot p}{\text{مجموع تعداد شیارها}} = \frac{180}{\text{شیارهای هر قطب}} = \text{گام شیار زاویه ای}$$

$q =$ تعداد شیارها در هر قطب هر فاز

$p =$ تعداد قطب های ماشین



استاتور یک موتور سه فاز دوقطبی ۱۸ شیاره



نیروی محرکه القایی تولید شده در استاتور

...سیم پیچی های توزیع شده (گسترده):

✓ توزیع سیم پیچی سبب می شود که ولتاژهای ضدمحر که سه هادی هر قطب-فاز که در واقع باید به صورت حسابی با هم جمع شوند، با یکدیگر زاویه پیدا کرده و در نتیجه باید با یکدیگر به صورت برداری جمع شوند.

❖ محاسبه ضریب سیم پیچی (k_d):

$$k_d = \frac{\text{جمع برداری نیروهای محرکه القایی هادیهای هر سیم پیچ}}{\text{جمع حسابی نیروهای محرکه القایی هادیهای هر سیم پیچ}} \quad (25)$$

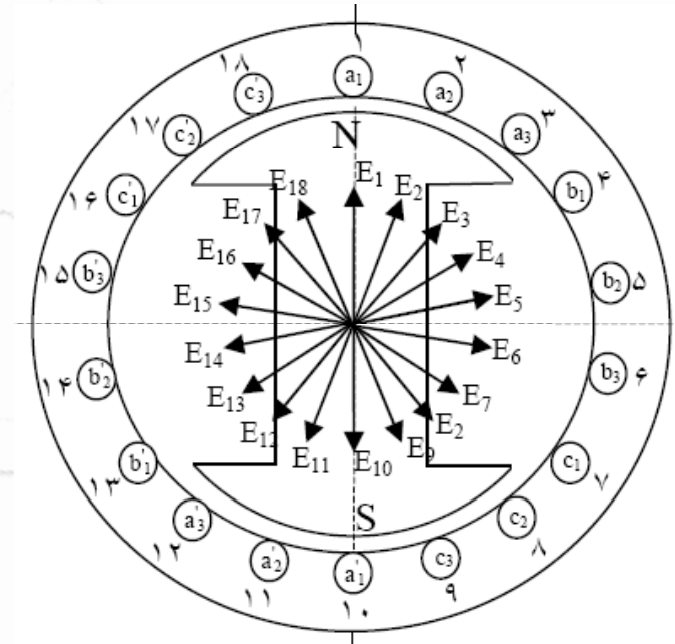
$$= \frac{|\vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \vec{E}_3|}{|\vec{E}_1| + |\vec{E}_2| + |\vec{E}_3|} \quad (26)$$

با بکاربردن رابطه فوق، ضریب توزیع سیم پیچی برابر است با:

$$k_d = \frac{\sin \frac{q\gamma}{2}}{q \sin \frac{\gamma}{2}} \quad (27)$$

ضریب توزیع برای هارمونیک مرتبه n ام از روابط زیر قابل محاسبه است:

$$k_{dn} = \frac{\sin \frac{qn\gamma}{2}}{q \sin \frac{n\gamma}{2}} \quad (28)$$



(الف) بردارهای emf القاء شده در هادی های مختلف



۱- ولتاژ القاء شده در آرمیچر (E_f):

به دلیل وجود سرعت نسبی بین میدان دوار با دامنه ثابت و سیم پیچ ساکن استاتور نیروی محرکه القایی در سیم پیچ استاتور ایجاد می گردد.

$$E_f = \sqrt{2} \pi k_w f N_{ph} \varphi$$

(۲۹)

N_{ph} = مجموع تعداد دورهای سری هر فاز سیم پیچ چندفازه آرمیچر

f = فرکانس سنکرون

φ = شار کل هر قطب

$k_w = k_p k_d$ ضریب سیم پیچی

۲- ولتاژ القاء شده در سیم پیچی تحریک ناشی از تحریک:

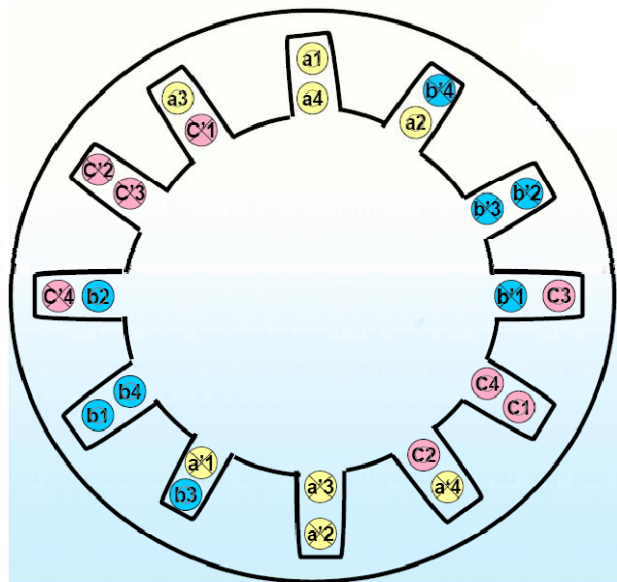
چون سرعت نسبی بین سیم پیچ تحریک و میدان دوار ناشی از استاتور صفر است، و همچنین سیم پیچ تحریک از dc تغذیه می شود، در نتیجه سیم پیچ های روتور هیچگونه تغییر شاری را نخواهند دید و لذا نیروی محرکه القاء شده در آنها برابر با صفر است.

❖ انواع سیم پیچی استاتور ماشین های AC:

۱- سیم پیچهای یک طبقه

۲- سیم پیچهای دو طبقه

تفاوت این دو نوع سیم پیچی در ترتیب اتصالات پیشانی آنهاست.



سیم پیچی دو طبقه

❖ مزایای سیم پیچی دو طبقه نسبت به یک طبقه:

(الف) ساخت آنها ساده تر و هزینه پیچک ها کمتر است.

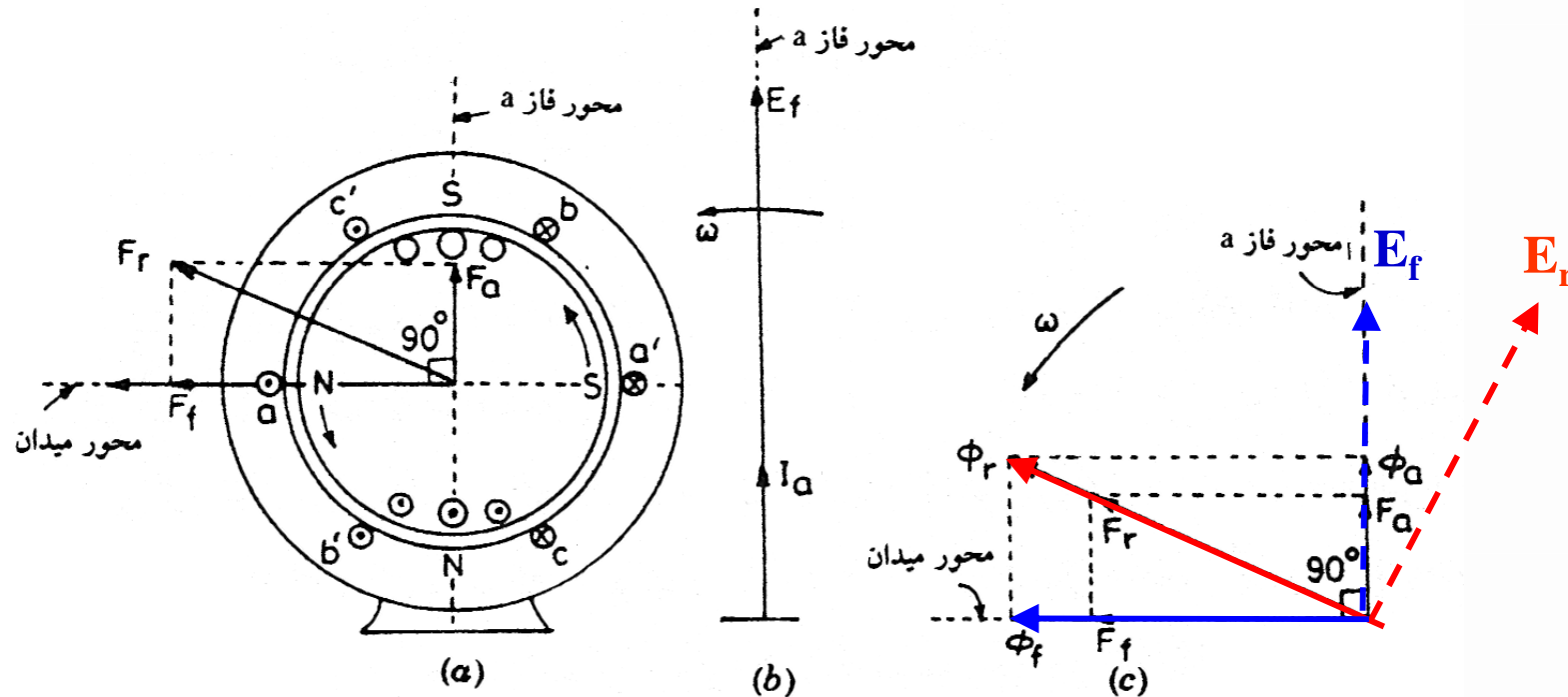
(ب) استفاده از سیم پیچی گام کوتاه ممکن است.

(ج) ماشین را کتانس نشتی کمتری خواهد داشت.

(د) در ژنراتورها شکل موج emf بهتری خواهیم داشت.

در اغلب ماشین های سنکرون (و برای تمام ماشینهای با توان بیش از ۵ kW) از سیم پیچی دو طبقه استفاده می شود.

❖ عبور جریان از سیم پیچی آرمیچر سبب ایجاد شار مغناطیسی و اثر آن بر شار ایجاد شده توسط سیم پیچی تحریک می شود.



(a) موقیعت فضایی بردارهای mmf آرمیچر (F_a) و میدان (F_f) و برآیند آنها (F_r)

(b) نمودار برداری زمانی جریان فاز a (I_a) و ولتاژ القایی ناشی از تحریک (E_f)

(c) نمودار بردار فضایی بردارهای شار و mmf

▪ عکس العمل آرمیچر سبب دگرگون شدن ولتاژ emf در آرمیچر شده و بعبارتی اختلاف فاز بوجود می آورد.