



مبحث چهارم:

تنظیم ولتاژ ژنراتور سنکرون و مشخصه های کاری

مقدمه

محاسبه رگولاسیون (تنظیم ولتاژ) به روش امپدانس سنکرون (یا روش emf)

محاسبه رگولاسیون به روش آمپر دور (یا روش mmf)

محاسبه رگولاسیون به دیگر روش ها

مشخصه های خارجی بار

مشخصه های ترکیبی ژنراتور



■ در مبحث قبل دیدیم که بسته به اینکه جریان، پیش فاز و یا پس فاز باشد، ولتاژ ترمینال ژنراتور (V_t) می تواند، کوچکتر، مساوی یا بزرگ تر از ولتاژ القایی (E_f) باشد.

■ رگولاسیون یا تنظیم ولتاژ شاخصی برای سنجش تغییرات ولتاژ ترمینال از بی باری تا بار کامل می باشد که از رابطه زیر محاسبه می شود که در آن اندازه ولتاژها در نظر گرفته می شوند:

$$\%R = \frac{E_f - V_t}{V_t} \times 100 \quad (1)$$

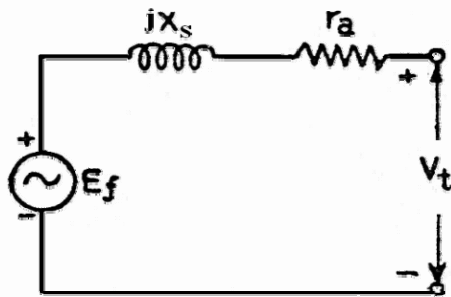
روش مستقیم (برای ماشین های کوچک)

- روش های محاسبه رگولاسیون ولتاژ:
- ۱- روش امپدانس سنکرون (یا روش emf)
 - ۲- روش آمپر-دور (یا روش mmf)
 - ۳- روش پوتیه (یا روش ضریب قدرت صفر)
 - ۴- روش جدید A.S.A
 - ۵- روش راکتانس سنکرون اشباع شده
- روش های غیرمستقیم

▪ با داشتن مقادیر راکتانس سنکرون و مقاومت اهمی، می توان رگولاسیون ولتاژ را برای بارهای مختلف محاسبه نمود.

▪ این روش فقط برای ژنراتورهای با روتور استوانه ای کاربرد دارد.

▪ از اثر اشباع هم صرف نظر می شود.

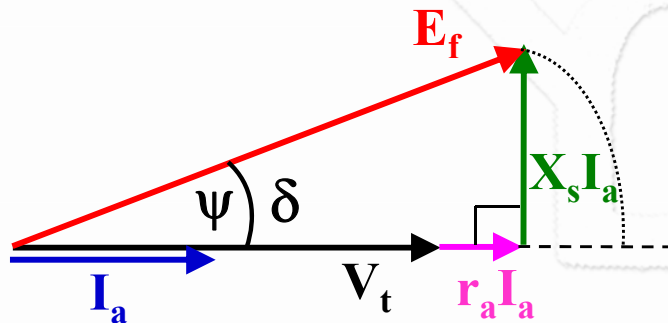


مدار معادل ژنراتور سنکرون استوانه ای

$$E_f = \sqrt{(V_t + I_a r_a)^2 + (I_a X_s)^2} \quad (2)$$

$$\%R = \frac{E_f - V_t}{V_t} \times 100 \quad (3)$$

V_t را به عنوان بردار مبنا در نظر می گیریم.

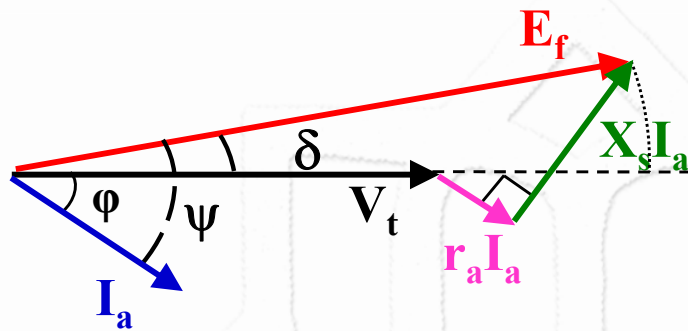


دیاگرام برداری بار با ضریب توان واحد

▪ برای محاسبه ولتاژ E_f می توان بجای روش هندسی فوق از روش فازوری (اعداد مختلط) استفاده نمود.



اگر V_t به عنوان بردار مبنا در نظر گرفته شود:



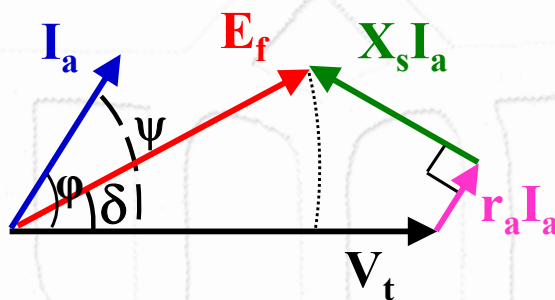
دیاگرام برداری بار با ضریب توان پس فاز

$$E_f = \sqrt{(V_t + I_a r_a \cos \varphi + I_a X_s \sin \varphi)^2 + (-I_a r_a \sin \varphi + I_a X_s \cos \varphi)^2} \quad (4)$$

$$\%R = \frac{E_f - V_t}{V_t} \times 100 \quad (5)$$



اگر V_t به عنوان بردار مبنا در نظر گرفته شود:

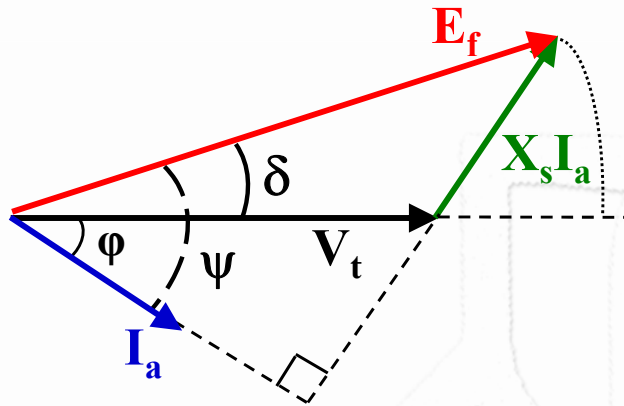


دیگرام برداری بار با ضریب توان پیش فاز

$$E_f = \sqrt{(V_t + I_a r_a \cos \varphi - I_a X_s \sin \varphi)^2 + (I_a r_a \sin \varphi + I_a X_s \cos \varphi)^2} \quad (6)$$

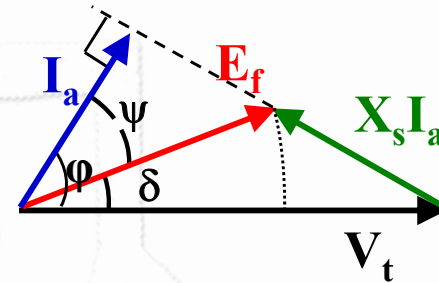
$$\%R = \frac{E_f - V_t}{V_t} \times 100 \quad (7)$$

معمولا در محاسبه رگولاسیون، از مقاومت آرمیچر به دلیل کوچکی آن صرفنظر می شود.



دیاگرام برداری بار با ضریب توان پس فاز با صرفنظر از مقاومت آرمیچر

$$E_f = \sqrt{(V_t + I_a X_s \sin \phi)^2 + (I_a X_s \cos \phi)^2} \quad (8)$$



دیاگرام برداری بار با ضریب توان پیش فاز

$$E_f = \sqrt{(V_t - I_a X_s \sin \phi)^2 + (I_a X_s \cos \phi)^2} \quad (9)$$

نکته ۱: r_a معمولا، ۰/۰۱ پریونیت است. X_l در حدود ۰/۱ تا ۰/۲ پریونیت بوده و X_a در حدود ۰/۸۵ تا ۰/۹ پریونیت است.

نکته ۲: چون X_s بکار رفته در شرایط غیر اشباع (آزمایش اتصال کوتاه) محاسبه می شود، مقدار آن زیاد بوده و لذا رگولاسیون ولتاژ با این روش زیاد بدست می آید. لذا به این روش روش بدینانه تنظیم ولتاژ گویند.

نکته ۳: در حل مسائل در صورت ندادن مقدار صریح X_s و یا دادن جداول یا منحنی های OCC و SCC، کوچکترین مقدار X_s را از روی جداول (که متناظر با بیشترین جریان تحریک داده شده در هر دو منحنی SCC و OCC است) را بدست آورده و بکار می گیریم. زیرا ماشین معمولا در ناحیه غیرخطی و نزدیک به اشباع کار می کند.



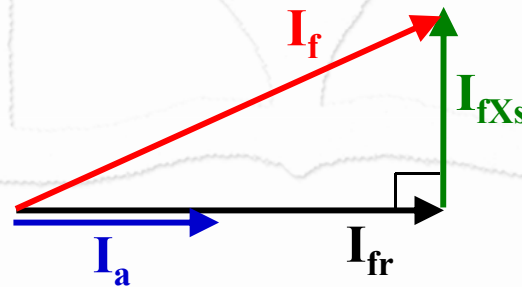
■ در روش امپدانس سنکرون، ماهیت عکس العمل آرمیچر و شارهای پراکندگی به صورت ولتاژهای القایی (emf) در نظر گرفته شدند.

■ اما در روش آمپر-دور، ماهیت عکس العمل آرمیچر و شارهای پراکندگی به صورت میدان (mmf) در نظر گرفته می شوند.

■ فرض می کنیم ماشین در بار کامل بوده و ولتاژ نامی را می دهد. جریان تحریک I_f در این حالت شامل مولفه های زیر است:

۱- مولفه I_{fr} یا جریان تحریک متناظر با شار فاصله هوایی که ولتاژ فاصله هوایی E_r را تولید می کند.

۲- مولفه I_{fXs} که صرف غلبه بر شار عکس العمل آرمیچر و شار پراکندگی می شود.

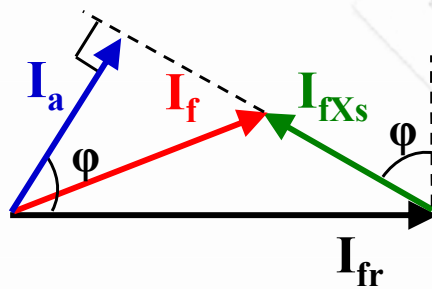


مولفه های جریان در حالت بار هم فاز

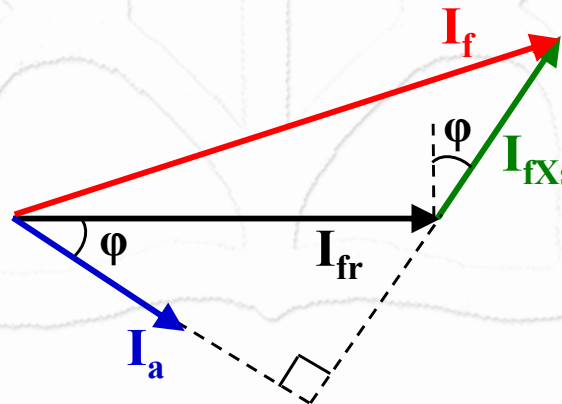


■ روش بدست آوردن هر یک از این مولفه‌ها بصورت زیر است:

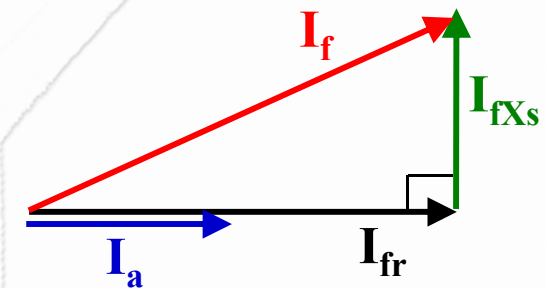
- ۱- از منحنی مدار باز، جریان تحریکی را بدست می‌آوریم که ولتاژ بی‌باری ناشی از آن با ولتاژ نامی برابر باشد. این جریان همان جریان I_{fr} است. (در حالتیکه r_a مخالف صفر است، جریان تحریک متناظر با بردار ولتاژ $V_t + r_a \bar{I}_a$ را به عنوان I_{fr} در نظر می‌گیریم.)
- ۲- از منحنی اتصال کوتاه، جریان تحریکی را بدست می‌آوریم که جریان اتصال کوتاه ناشی از آن برابر جریان نامی باشد. این جریان I_{fxs} است.
- ۳- این دو جریان را با توجه به نوع بار (مطابق شکل‌های زیر) با هم ترکیب کرده و I_f را محاسبه می‌نمائیم.
- ۴- از منحنی بی‌باری، E_f متناظر با I_f محاسبه شده را بدست آورده و از رابطه رگولاسیون (۱) تنظیم ولتاژ را محاسبه می‌نمائیم.



(ج) بار پیش فاز



(ب) بار پس فاز



(الف) بار هم فاز

مولفه‌های جریان تحریک در حالات مختلف بار





نتایج زیر از آزمایش بر روی یک ژنراتور ۶۶۰۰ ولت بدست آمده است:

I_f (A)	16	25	37.5	50	70
E_f (V)	3100	4900	6600	7500	8300

یک جریان تحریک ۲۰ آمپری جهت به گردش در آوردن جریان بار کامل در حالت اتصال کوتاه مورد نیاز می باشد.
از طریق دو روش آمپر- دور و روش امیدانس سنکرون، رگولاسیون بار کامل را در ضریب قدرت ۰/۸ پس فاز حساب کنید.
از مقاومت سیم پیچی آرمیچر صرف نظر می شود.





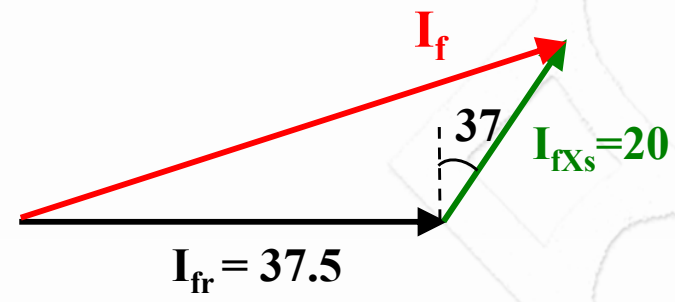
محاسبه رگولاسیون به روش آمپر- دور (روش mmf) □

➤ حل مثال به روش آمپر-دور:

۱- از روی جدول متناظر با ولتاژ ۶۶۰۰ ولت در منحنی OCC، جریان I_{fr} برابر با ۳۷/۵ آمپر بدست می آید.

۲- همچنین از فرض مساله جریان تحریک مورد نیاز برای غلبه بر عکس العمل آرمیچر برابر با $I_{fXs} = 20$ آمپر است.

۳- برای بار پس فاز ۰/۸، زاویه ϕ برابر با ۳۷ درجه است. لذا I_f را از دیاگرام برداری زیر محاسبه می کنیم:



$$I_f = \sqrt{(37.5 + 20 \times 0.6)^2 + (20 \times 0.8)^2} = 52 \text{ A}$$

۴- از روی منحنی OCC (جدول داده شده) برای جریان $I_f = 52A$ ، ولتاژ بی باری E_f برابر با ۷۶۰۰ ولت بدست می آید

$$\%R = \frac{7600 - 6600}{6600} \times 100 = 15\%$$

۵- بنابراین رگولاسیون برابر در بار نامی ۰/۸ پس فاز برابر است با:





$$|Z_s| = \frac{E_f}{I_{SC}} \Big|_{I_f = cte} \quad (11)$$

در ابتدا امپدانس سنکرون یعنی X_s را از رابطه زیر بدست می آوریم:

در رابطه فوق، جریان تحریک در هر دو حالت اتصال کوتاه و مدار باز یکی در نظر گرفته می شود.

به ازای جریان تحریک $I_f = 20$ آمپر، جریان اتصال کوتاه برابر با جریان بار کامل (یعنی 1 pu) است. حال جریان اتصال کوتاه را

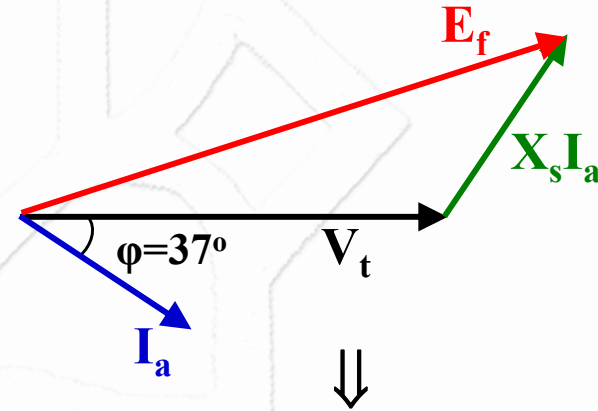
به ازای تحریک در حالت بی باری محاسبه می نمائیم:

$$I_f \rightarrow I_{SC}$$

$$20 \rightarrow 1 \text{ pu}$$

$$37.5 \rightarrow ? = 1.88$$

$$X_s = |Z_s| = \frac{E_f}{I_{SC}} \Big|_{I_f = 37.5 \text{ A}} = \frac{1}{1.88} = 0.53$$



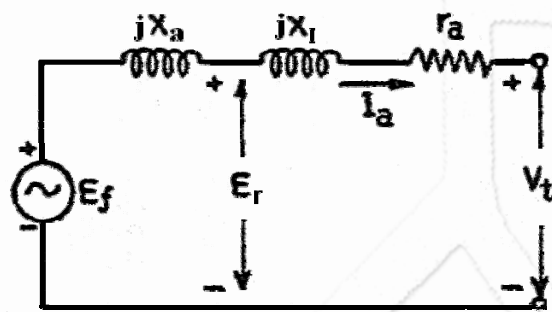
$$\%R = \frac{1.387 - 1}{1} \times 100 = 38.7\%$$

$$\Leftarrow E_f = \sqrt{(V_t + I_a X_s \sin \phi)^2 + (I_a X_s \cos \phi)^2} = 1.387 \text{ pu}$$

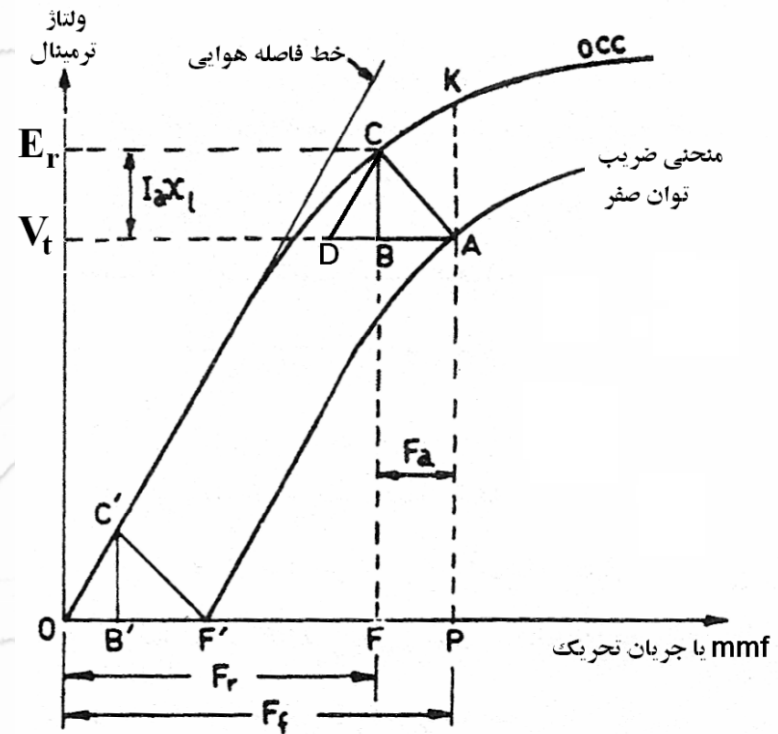
نکته: اگر منحنی I_{SC} بر حسب I_f داده شده بود، مقدار Z_s (یا X_s) در حداکثر مقدار I_{SC} محاسبه می گردد تا حداقل مقدار Z_s بدست آید.



این روش ترکیب از دو روش قبلی است که در آن، emf ها بصورت ولتاژ، و mmf ها به صورت آمپر-دور میدان یا جریان میدان بکار می‌روند.



مدار معادل ژنراتور سنکرون

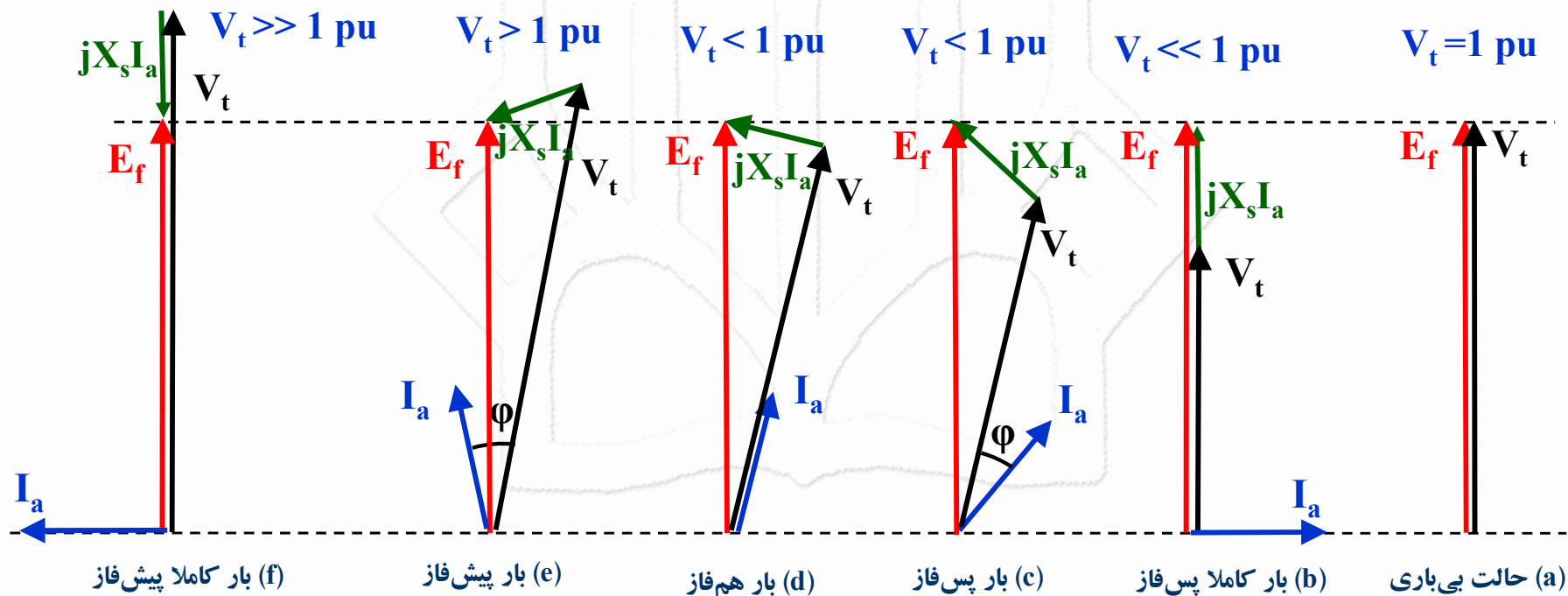


استفاده از مثلث پوتیه برای تعیین mmf عکس‌العمل آرمیچر و افت ولتاژ ناشی از پراکندگی

- در یک ژنراتور سنکرون، در یک جریان تحریک و دور معین، مقدار ولتاژ بی‌باری E_f همواره ثابت است. اما ولتاژ ترمینال به مقدار جریان آرمیچر و نوع بار بستگی دارد.

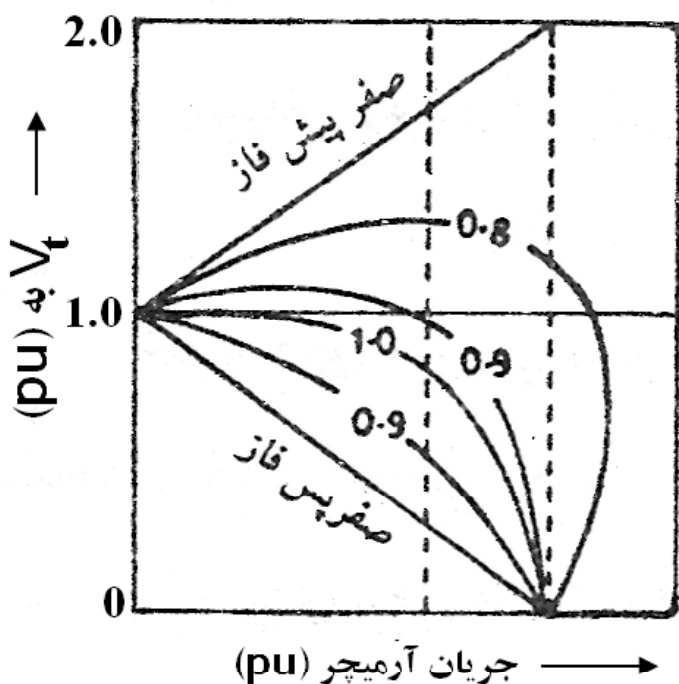
- بار سلفی ولتاژ ترمینال را کاهش داده اما بار خازنی، ولتاژ ترمینال را افزایش می‌دهد.

$$\vec{E}_f = \vec{V}_t + jX_s \vec{I}_a \quad (12)$$



نمودار برداری ژنراتور در $V_t = 1 \text{ pu}$ و به ازای I_f ثابت و برای حالات مختلف بار

■ مشخصه‌های خارجی بار یا منحنی‌های ولت آمپر ژنراتورها: تغییرات ولتاژ ورودی آرمیچر (V_t) را نسبت به جریان آرمیچر (I_a) به ازای مقادیر ثابت جریان میدان نشان می‌دهند.



$$\vec{E}_f = \vec{V}_t + j\mathbf{X}_s \vec{I}_a \quad (13)$$

$$\begin{cases} \vec{V}_t = \vec{E}_f + \mathbf{X}_s \vec{I}_a & (14) \end{cases} \quad \text{مشخصه در حالت صفر پیش فاز:}$$

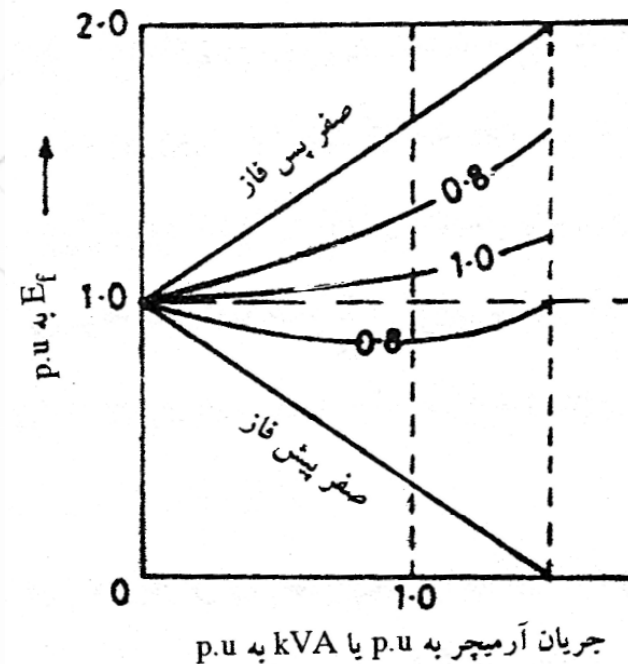
$$\begin{cases} \vec{V}_t = \vec{E}_f - \mathbf{X}_s \vec{I}_a & (15) \end{cases} \quad \text{مشخصه در حالت صفر پس فاز:}$$

$$\begin{cases} \vec{I}_a = \frac{\vec{E}_f}{\mathbf{X}_s} \Rightarrow \vec{V}_t = 0 & (16) \end{cases} \quad \text{در حالت صفر پس فاز:}$$

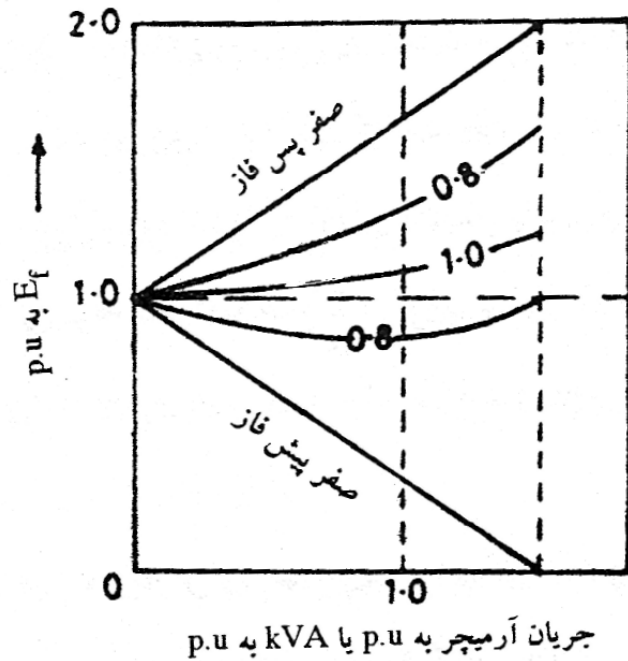
$$\begin{cases} \vec{I}_a = \frac{\vec{E}_f}{\mathbf{X}_s} \Rightarrow \vec{V}_t = 2\vec{E}_f & (17) \end{cases} \quad \text{در حالت صفر پیش فاز:}$$

مشخصه خارجی ژنراتور در I_f ثابت و به ازای $V_t = 1pu$ در حالت بی‌باری و برای حالات مختلف بار

- این مشخصه‌ها در حالی که بار در ضریب توان معینی افزایش می‌یابد، تغییر جریان میدان را که برای باقی ماندن ولتاژ خروجی در مقدار نامی لازم است، نشان می‌دهند.
- با توجه به شکل، بار خازنی در شرایطی حتی می‌تواند رگولاسیون مثبت نیز ایجاد نماید.
- در عمل با کنترل جریان میدان ژنراتور بصورت دستی یا اتوماتیک (AVR)، ولتاژ خروجی ژنراتور عملاً ثابت نگهداشته می‌شود.



منحنی‌های ترکیبی ژنراتور برای ثابت نگه داشتن ولتاژ خروجی نامی V_t



- در ضریب توان پس فاز و با افزایش بار، جریان تحریک باید از مقدار نامی آن فراتر رود.
- اما در ضریب توان پیش فاز و با افزایش بار، جریان تحریک باید کاهش یابد.
- مسائل حرارتی و خنک کاری در مورد افزایش دمای سیستم تحریک بواسطه افزایش جریان تحریک باید مدنظر قرار گیرد.

$$\begin{cases} E_f = V_t + X_s I_a & (18) \text{ منحنی در حالت صفر پس فاز:} \\ E_f = V_t - X_s I_a & (19) \text{ منحنی در حالت صفر پیش فاز:} \end{cases}$$

در حالت بار با ضریب توان صفر پیش فاز:

$$E_f = 0 \Rightarrow I_a = \frac{V_t}{X_s} \quad (20)$$

در حالت بار با ضریب توان صفر پس فاز:

$$E_f = 2V_t \Rightarrow I_a = \frac{V_t}{X_s} \quad (21)$$

منحنی‌های ترکیبی ژنراتور برای ثابت نگه داشتن ولتاژ خروجی نامی V_t