

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

فصل هشتم

میدان مغناطیسی

میدان مغناطیسی در

- آهن ربای دائمی
- سیم پیچ ها و الکترومگنت ها



مقایسه میدان الکتریکی و مغناطیسی

میدان مغناطیسی	میدان الکتریکی
در اطراف آهنربا و سیم های حامل جریان	در فضای اطراف بارهای الکتریکی
می تواند ناشی از بارهای فقط متحرک باشد	حاصل از بار الکتریکی ساکن یا متحرک
نمایش با خطوط میدان مغناطیسی	نمایش توسط خطوط نیرو
میدان مغناطیسی فقط به بارهای الکتریکی متحرک نیرو وار می سازد	به ذرات باردار نیرو وارد می کند (هم ساکن و هم متحرک)
تشخیص آن به چه صورت ؟	مشخص شدن توسط بار آزمون

نیروی مغناطیسی وارد بر بار متحرک

ملاکی برای تشخیص میدان مغناطیسی

حضور میدان الکتریکی سبب اعمال نیرو به ذرات باردار می شود. این نیرو می تواند سبب تغییر

$$F = qE$$

وضعیت حرکتی جسم شود.

$$F = ma$$

در حضور میدان مغناطیسی، نیرو به ذره باردار متحرک وارد که می تواند سبب تغییر وضعیت حرکتی

$$F = qvB \sin \theta$$

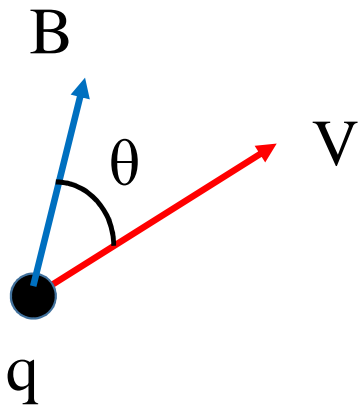
$$F = ma$$

جسم شود.

نیروی مغناطیسی وارد بر بار متحرک

$$\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$$

۱- بردار نیروی مغناطیسی F_B

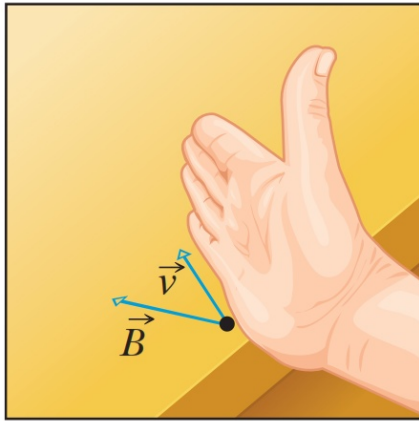


$$F = qvB \sin \theta \quad \text{اندازه:}$$

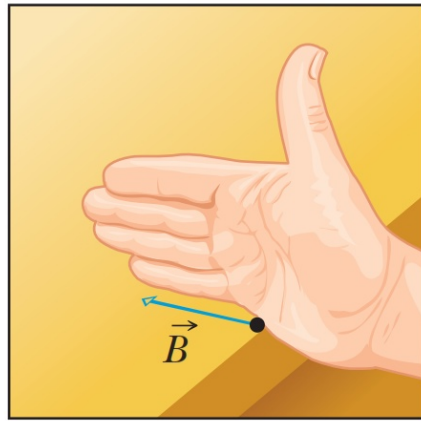
راستا: عمود بر صفحه گذرنده از دو بردار B و V

جهت: قانون دست راست

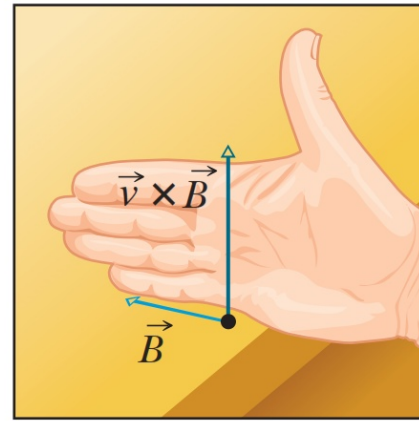
Cross \vec{v} into \vec{B} to get the new vector $\vec{v} \times \vec{B}$.



(a)

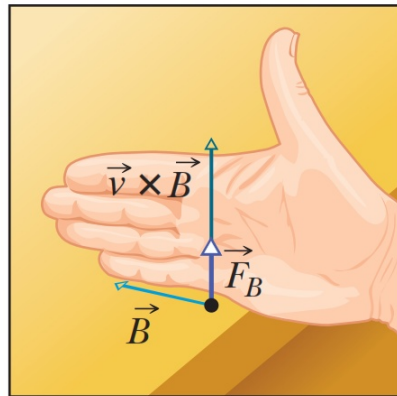


(b)

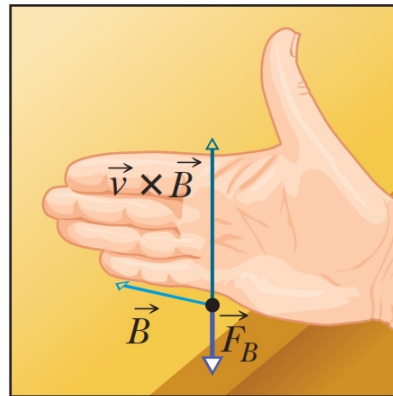


(c)

Force on positive particle



(d)



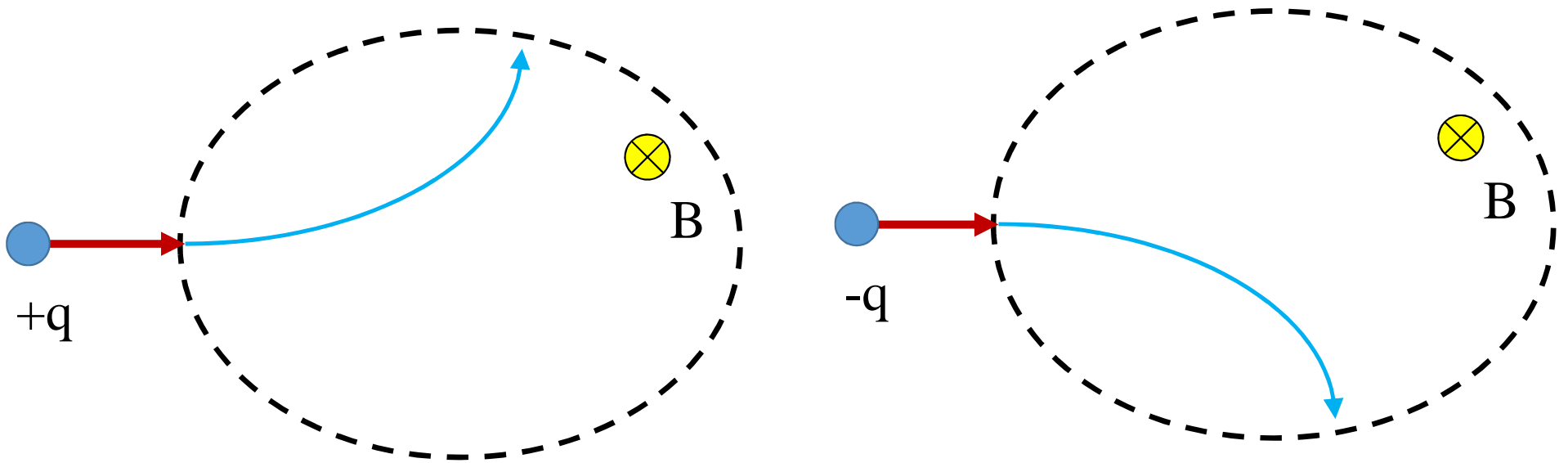
(e)

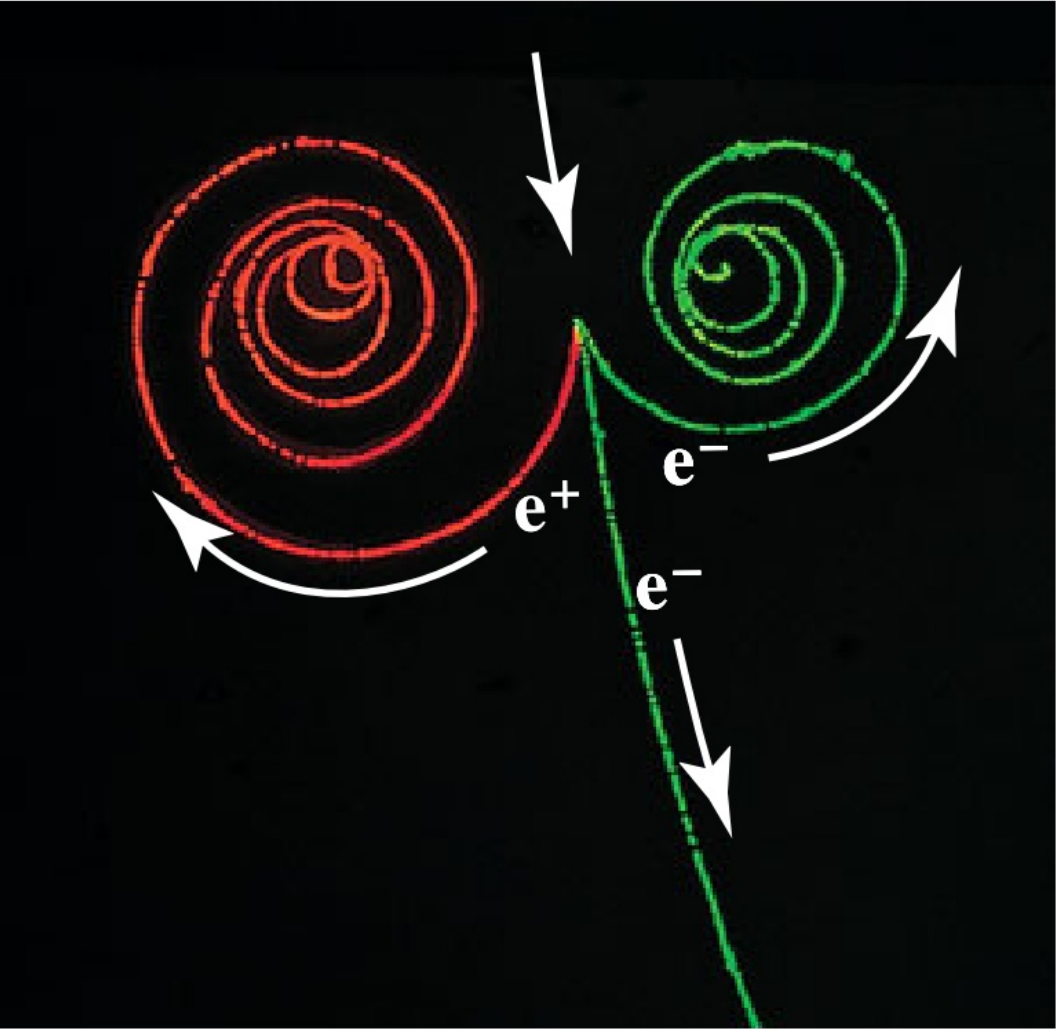
Force on negative particle

۲- نیروی مغناطیسی به ذره ساکن نیرو وارد نمی‌سازد

$$F \propto v$$

۳- ذره متحرک در میدان مغناطیسی از مسیر مستقیم منحرف می‌شود

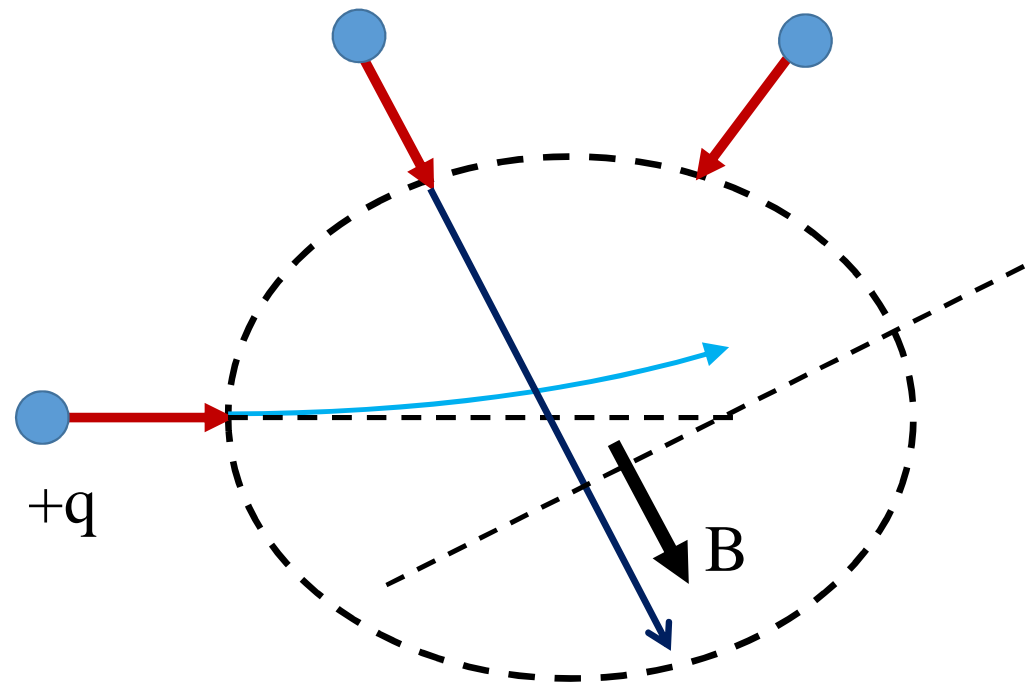




۴- اگر ذره باردار متحرک دارای سرعتی به موازات میدان مغناطیسی باشد به ذره نیرویی وارد نمی

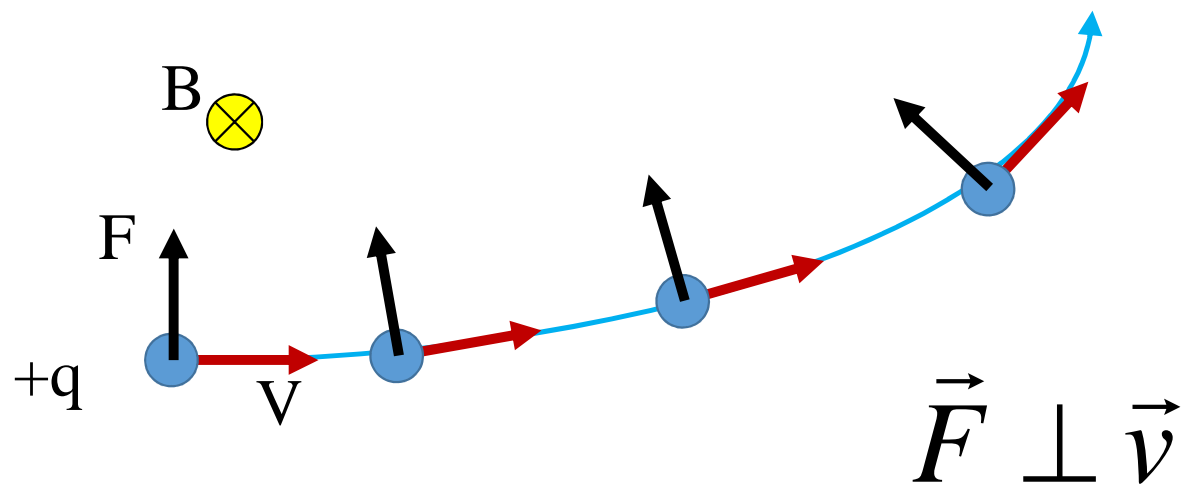
شود (ملاکی برای تشخیص راستای میدان در فضای شامل میدان مغناطیسی)

$$\vec{v} \parallel \vec{B} \rightarrow \theta = 0 \rightarrow F = 0$$



راستایی با بیشینه
نیروی منحرف کننده

۵- نیروی مغناطیسی همواره عمود بر راستای سرعت است پس نمی تواند اندازه سرعت را تغییر دهد و فقط سبب تغییر جهت سرعت و لذا تغییر مسیر حرکت می شود.



۶- کار انجام شده روی ذره باردار متحرک توسط نیروی مغناطیسی صفر است پس تغییرات انرژی

جنبشی و به عبارت دیگر تغییر سرعت صفر است

$$\vec{F} \perp \vec{v} \quad \rightarrow \quad \vec{F} \perp d\vec{r} \quad \rightarrow \quad dW = 0 \quad \rightarrow \quad W = 0$$

$$W = \Delta K \quad \rightarrow \quad \Delta K = 0 \quad \rightarrow \quad \Delta V = 0 \quad \rightarrow \quad V = \text{constant}$$

۷- تعریف بردار B براساس نیروی مغناطیسی:

$$B = \frac{F_{\max}}{qv} \quad \text{اندازه:}$$

راستا: در راستایی که در آن راستا نیروی مغناطیسی صفر است.

جهت: قاعده دست راست

در راستایی که سرعت عمود بر میدان است نیروی مغناطیسی بیشینه می باشد

$$F = qvB \sin \theta \quad \Rightarrow \quad F = qvB \sin \frac{\pi}{2} \quad \Rightarrow \quad F_{\max} = qvB$$

۸- واحد میدان مغناطیسی:

$$B = \frac{F_{\max}}{qv}$$

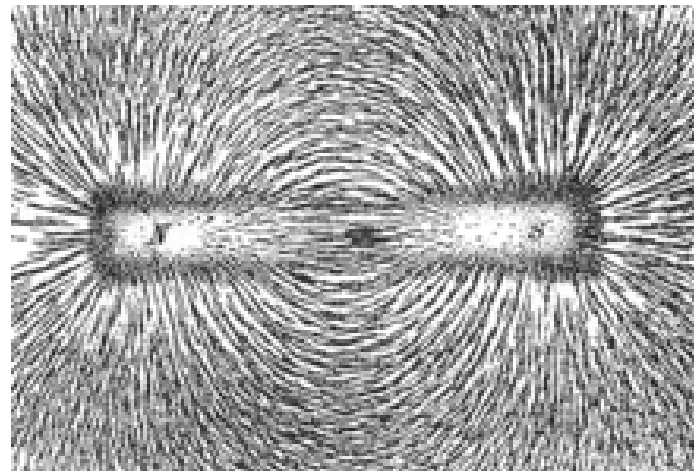
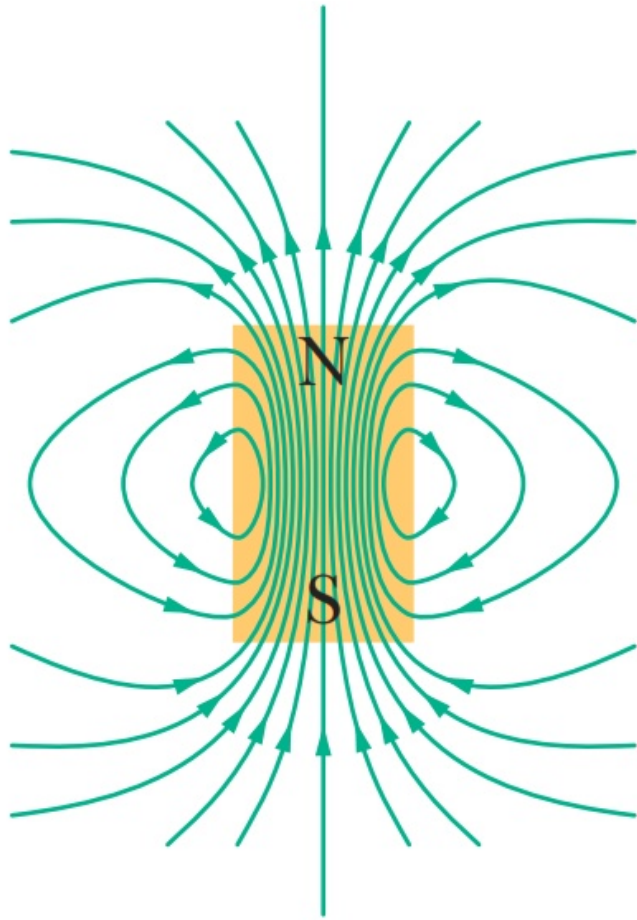
The diagram illustrates the derivation of the unit of magnetic field B . The equation $B = \frac{F_{\max}}{qv}$ is shown. Blue arrows indicate the units: F_{\max} is in Newtons (N), q is in Coulombs (C), and v is in meters per second (m/s). The resulting unit for B is Tesla (T).

$$1 \text{ T} = 10^4 \text{ G}$$

۹- خطوط میدان مغناطیسی:

خطوط میدان حلقه های بسته ای می باشد که در خارج از آهنربا از قطب N آغاز و به قطب S ختم می شود ولی در داخل آهنربا از قطب

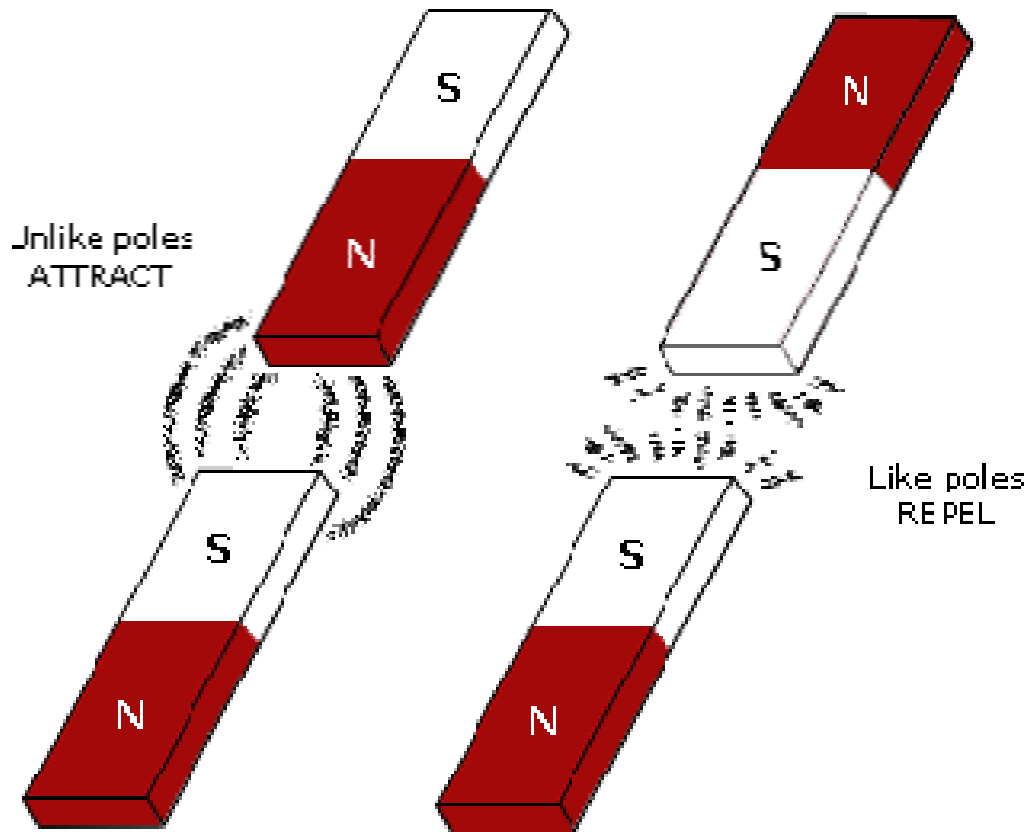
S به N می باشد



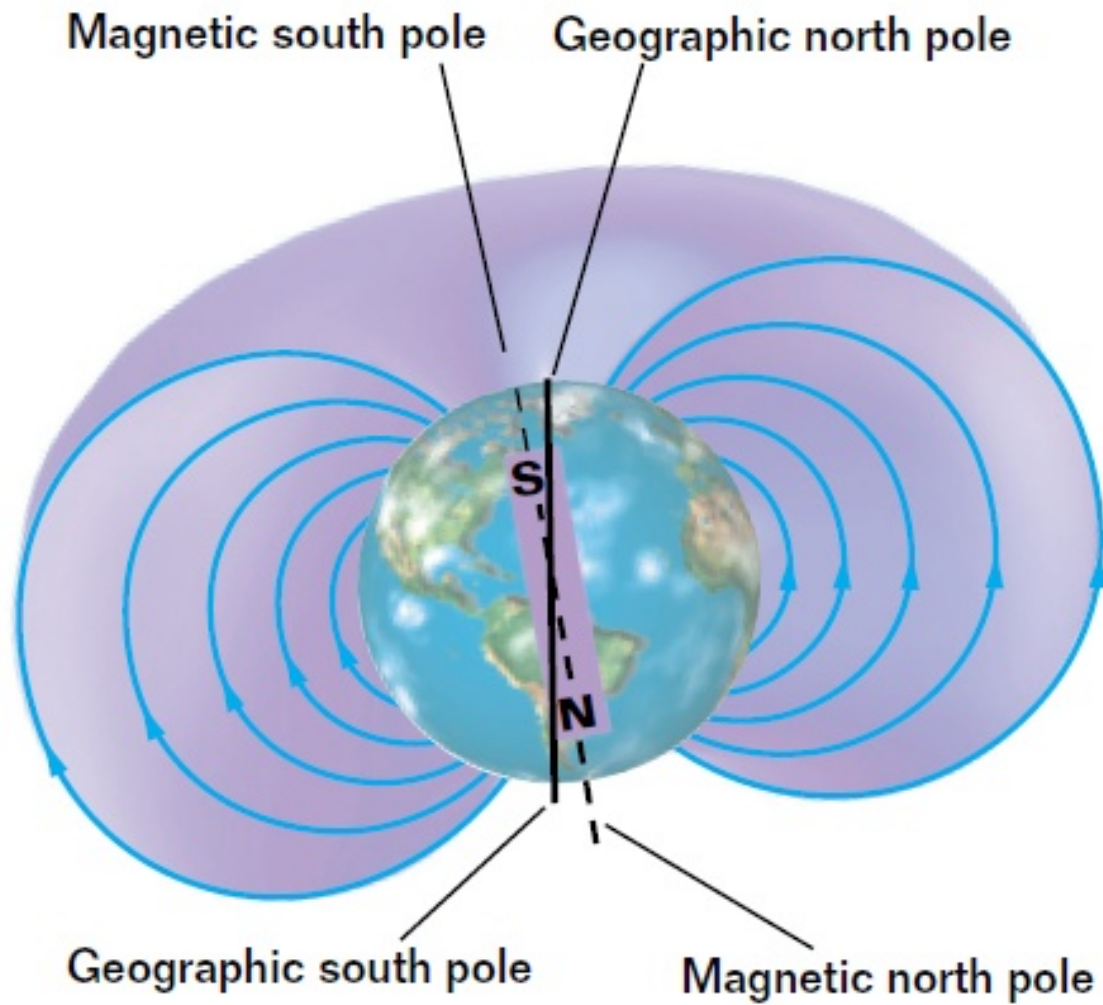
۱۰- نیرویی که قطب های مغناطیسی به همدیگر وارد می سازند:

هم نام: دافعه

غیر هم نام: جاذبه



میدان مغناطیسی زمین



مثال) ذره باردار با بار q و سرعت V وارد میدان مغناطیسی B می شود. این ذره نیروی F را تجربه می نماید. که در آن مولفه های F_x و F_y معلومند. اگر مولفه x میدان صفر باشد بردار میدان مغناطیسی

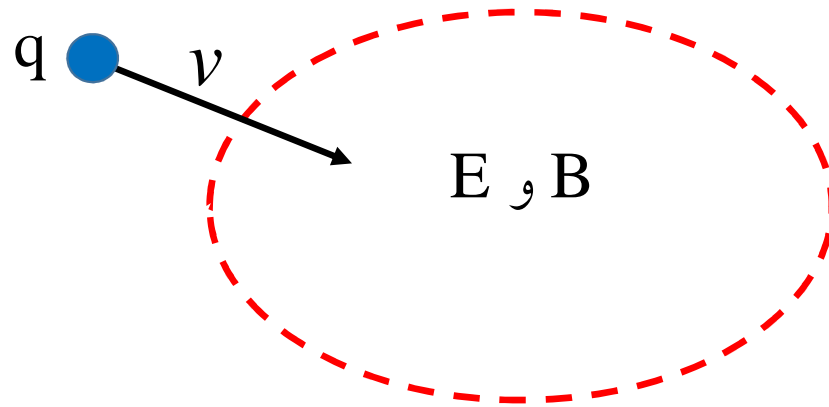
$$\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B} = q \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ v_x & v_y & v_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = q \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ v_x & v_y & 0 \\ 0 & B_y & B_z \end{vmatrix} \quad \text{را مشخص سازید}$$

$$(F_x \hat{i} + F_y \hat{j}) = [\hat{i}(qv_y B_z - 0) - \hat{j}(qv_x B_z - 0) + \hat{k}(qv_x B_y - 0)]$$

$$\begin{cases} F_x = qv_y B_z \rightarrow B_z = \frac{F_x}{qv_y} \\ F_y = -qv_x B_z \rightarrow B_z = \frac{-F_y}{qv_x} \\ F_z = 0 = qv_x B_y \rightarrow B_y = 0 \end{cases} \quad \vec{B} = \begin{vmatrix} 0 \\ 0 \\ B_z = \frac{F_x}{qv_y} \end{vmatrix}$$

نیروی لورنتس

در حضور میدان های همزمان الکتریکی و مغناطیسی \mathbf{E} و \mathbf{B} و در عبور یک بار متحرک در این فضا به ذره به طور همزمان نیروهای الکتریکی و مغناطیسی وارد می شود



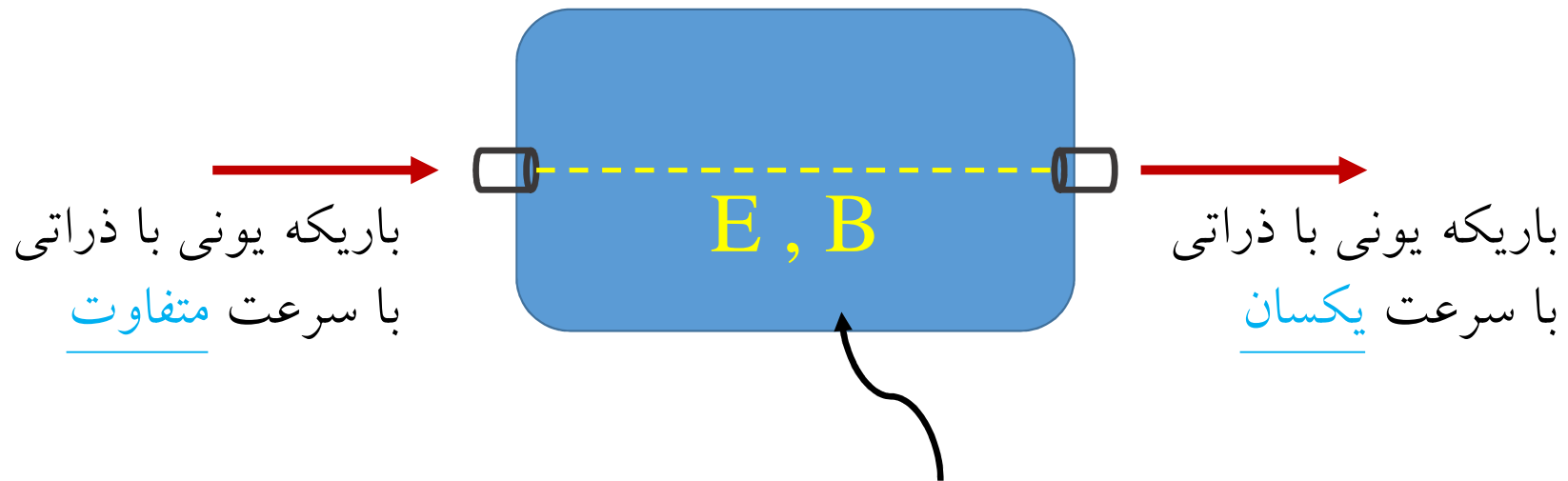
$$\vec{F}_E = q\vec{E}$$

$$\vec{F}_B = q\vec{v} \times \vec{B}$$

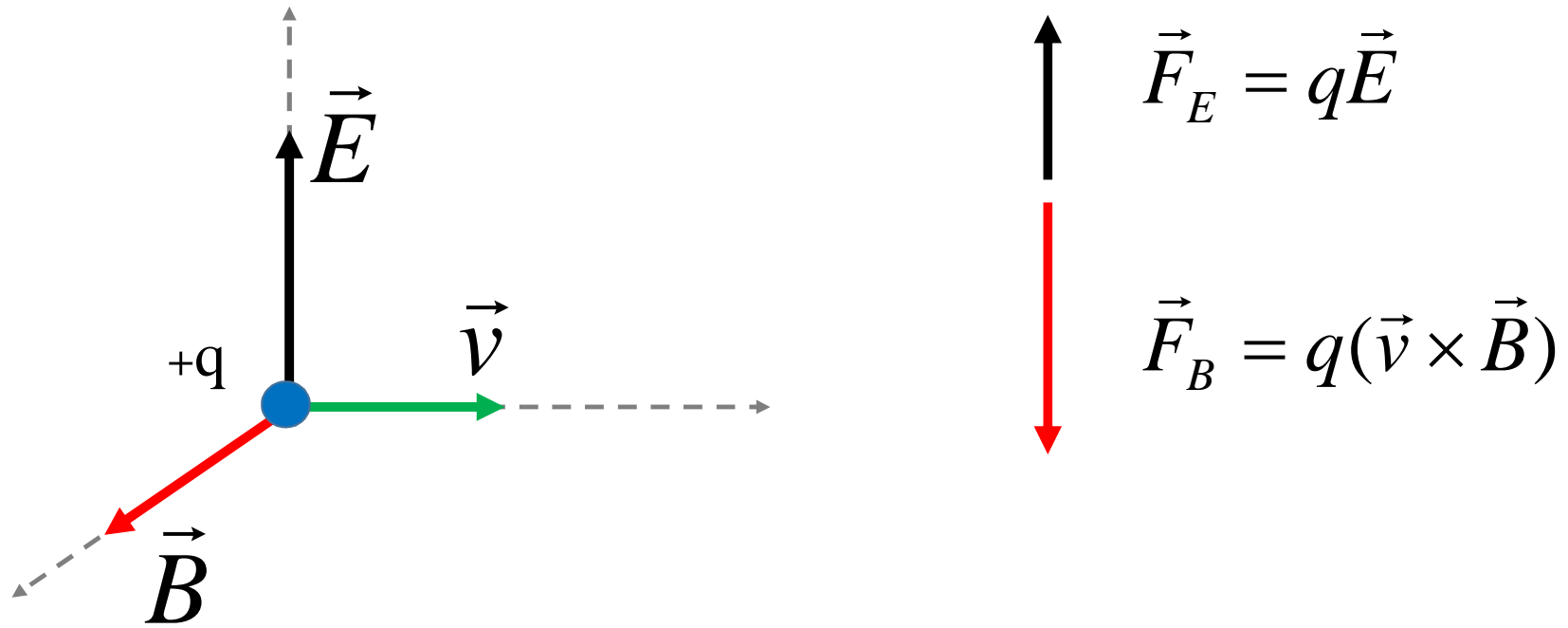
$$\vec{F} = \vec{F}_E + \vec{F}_B \quad \rightarrow \quad \vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

سیستم گزینش سرعت

سیستمی برای جدا کردن ذرات باردار با سرعتی مشخص از یک باریکه یونی متحرک



شامل دو میدان الکتریکی و مغناطیسی عمود بر هم
که بر راستای باریکه فرودی نیز عمود هستند



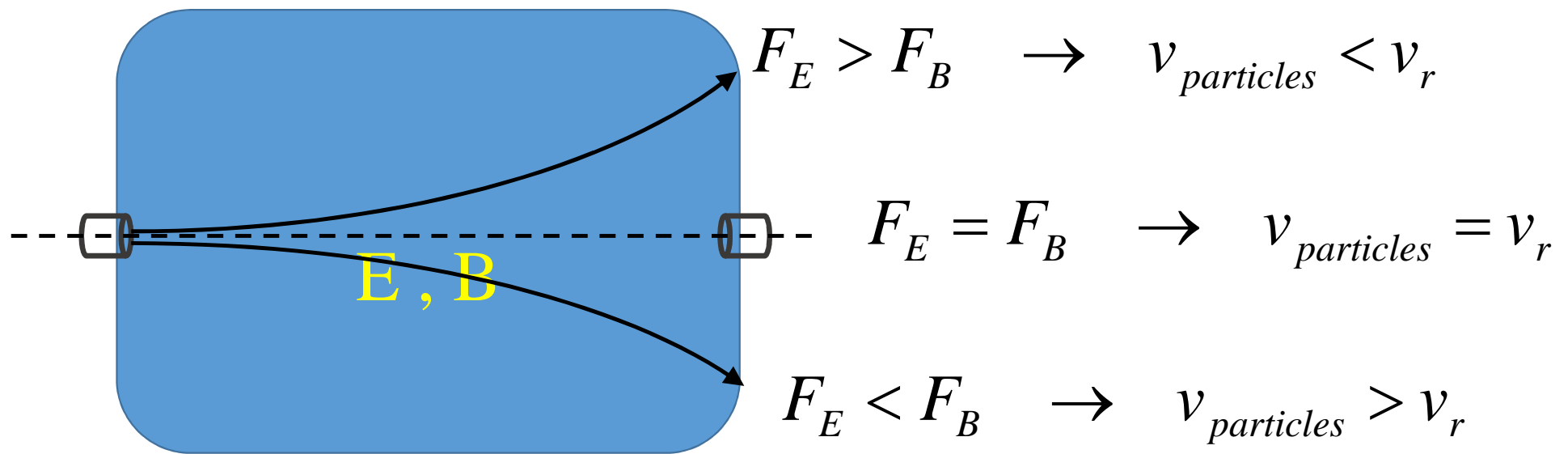
با تنظیم میدانها می توان شرایطی را فراهم آورد که به ازاء یک سرعت خاص دو نیرو همدیگر را خنثی نمایند. لذا نیروی خالص وارد بر چنین ذراتی صفر بوده و آنها بدون انحراف از روزه خروج (با حرکت در یک مسیر مستقیم)، و با یک تک سرعت خارج می شوند

$$\vec{F}_E + \vec{F}_B = 0$$

$$F_E = F_B \rightarrow qE = qvB \rightarrow v_r = \frac{E}{B}$$

سرعت دسته ای از ذرات که
در میدانها منحرف نمی شوند

ذرات با سرعتهای دیگر، تحت میدانهای الکتریکی و مغناطیسی منحرف شده و لذا از روزنه خروجی خارج نمی شوند



میدان های متعامد (اثر هال)

الکترونها حامل بار

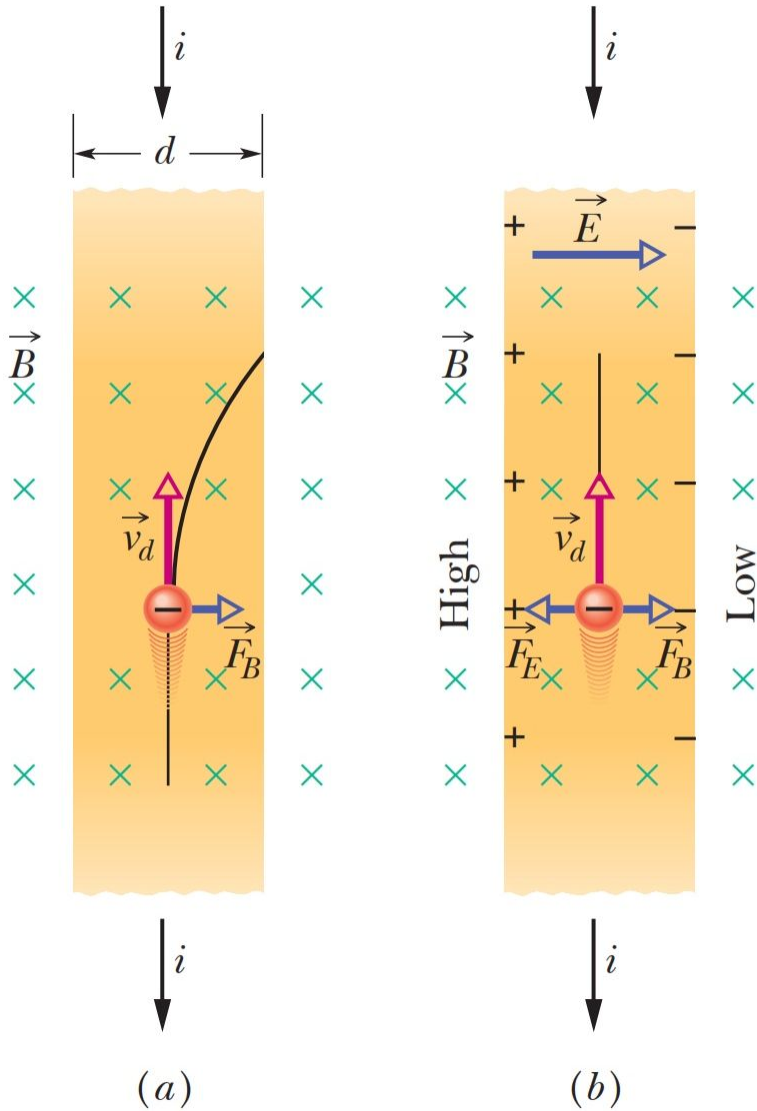
$$a: F_B = evB$$

❖ نیروی مغناطیسی وارد بر الکترونها

❖ انحراف به سمت راست

❖ ایجاد میدان الکتریکی عرضی از چپ به راست

❖ اعمال یک نیروی الکتریکی از راست به چپ به e ها



$$b: F_E = eE$$

به مرور تجمع الکترونها در لبه نوار آنقدر زیاد می شود که نیروی الکتریکی و مغناطیسی عرضی به حالت تعادل می رسند

$$F_E = F_B$$

$$eE = ev_d B \rightarrow v_d = \frac{E}{B}$$

$$J = nev_d \rightarrow v_d = \frac{J}{ne} = \frac{i}{neA}$$



$$\frac{V}{Bd} = \frac{i}{neA} \rightarrow n = \frac{Bi}{eV \frac{A}{d}}$$

$$E = \frac{V}{d}$$

بارهای چرخنده

ویژگی نیروی مغناطیسی وارد بر ذرات:

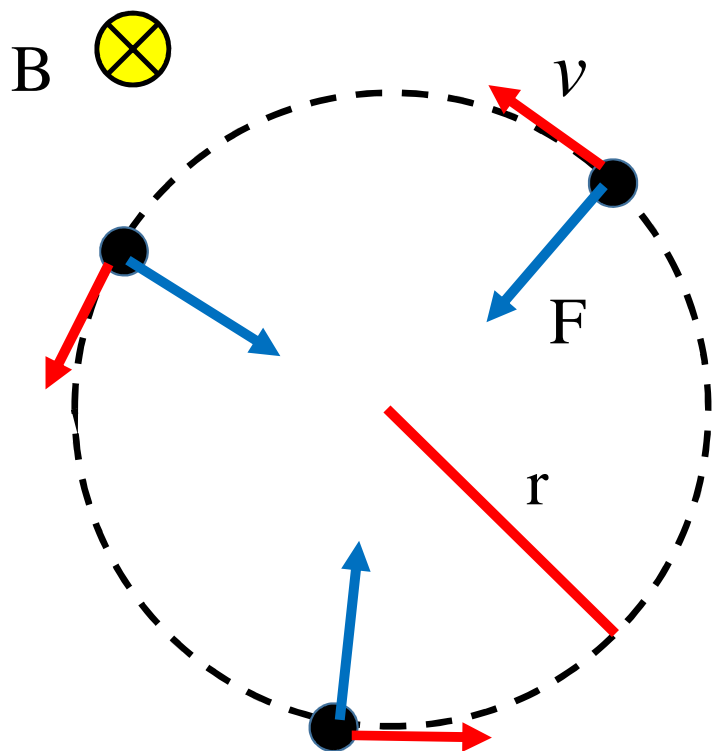
✓ عمود بر سرعت ذره

✓ بدون ایجاد تغییر در اندازه سرعت ذره سبب انحراف مسیر حرکت می شود



این ویژگی ها، مشخصه نیروی مرکزگرا می باشد. بنابراین ذره تحت تاثیر این نیرو می تواند حرکت دایره ای انجام دهد

نیروی مرکزگرا = نیروی مغناطیسی



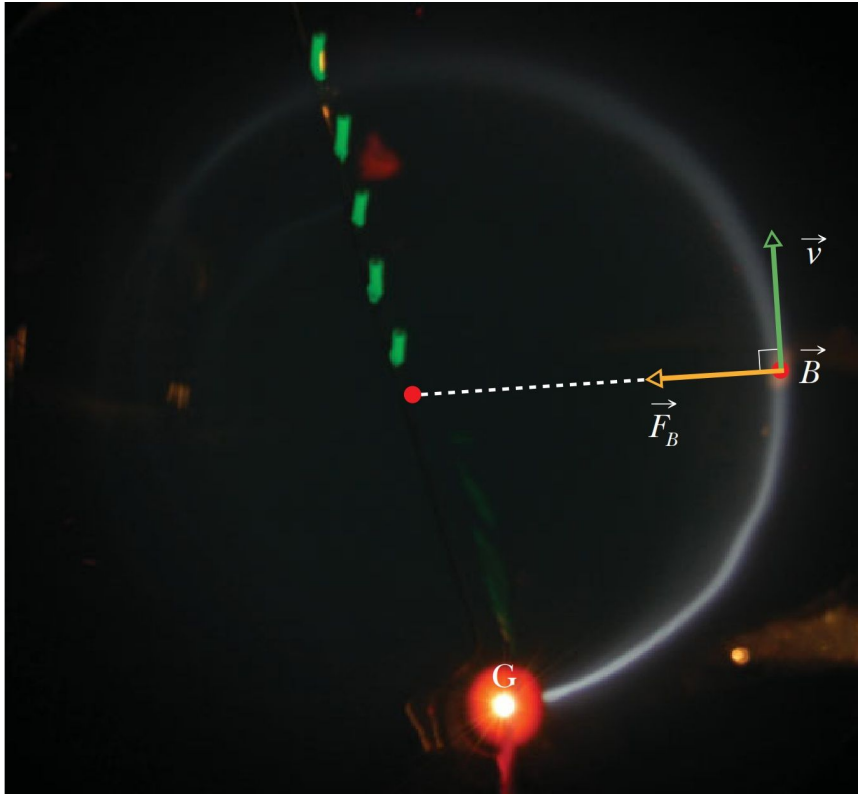
نیروی مرکزگرا = نیروی مغناطیسی

$$F_B = F_r$$

$$qvB = m \frac{v^2}{r}$$

$$r = \frac{mv}{qB}$$

شعاع دایره چرخش ذره



مسیر حرکت الکترونها در یک اتاقک گاز و شامل میدان مغناطیسی عمود بر صفحه به سمت بیرون

دوره و فرکانس چرخش ذره

$$r = \frac{mv}{qB}$$

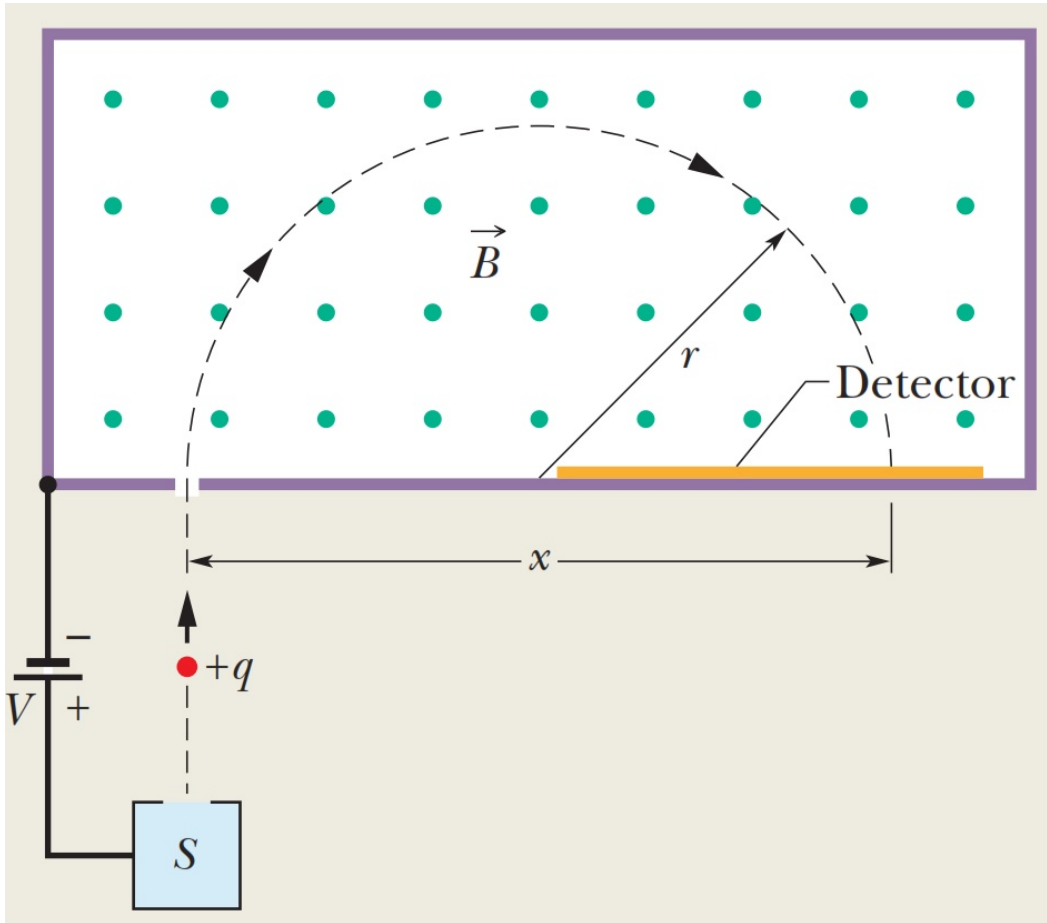
$$T = \frac{2\pi r}{v} = \frac{2\pi \frac{mv}{qB}}{v} \rightarrow T = \frac{2\pi m}{qB}$$

$$f = \frac{1}{T} \rightarrow f = \frac{qB}{2\pi m}$$

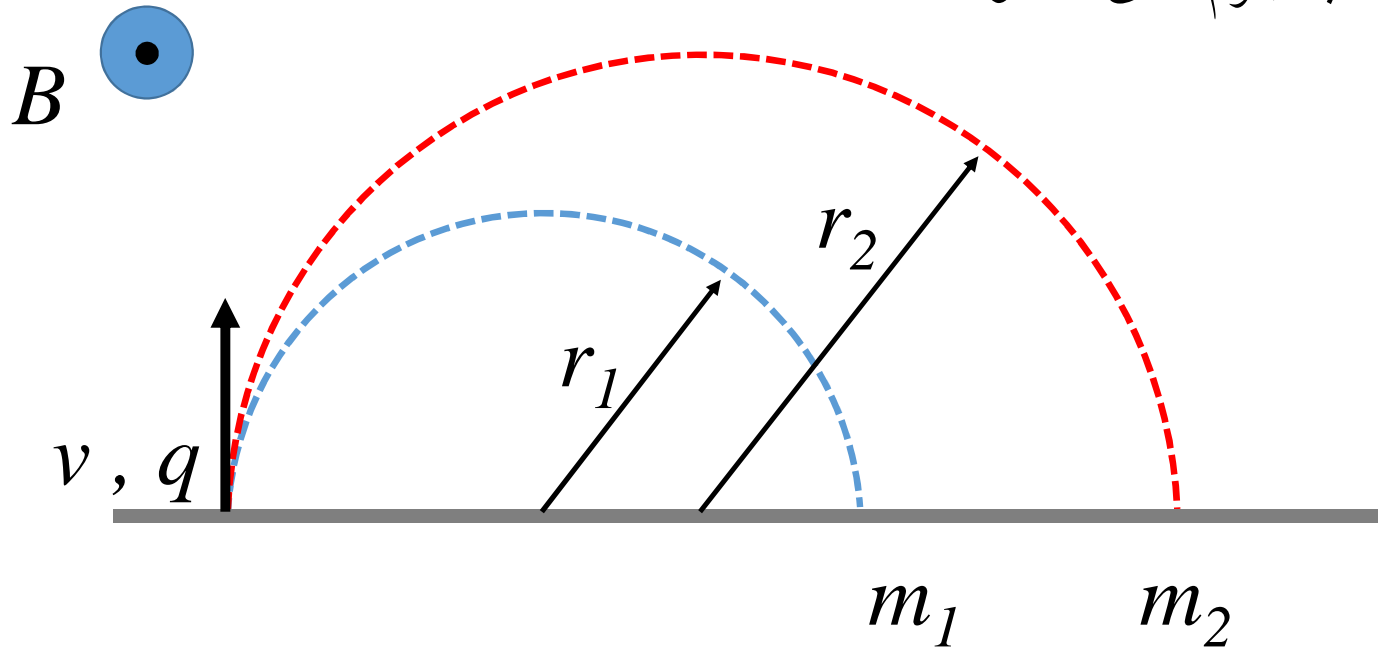
نکته:

در یک میدان یکنواخت، برای ذرات با بار q و سرعت یکسان، شعاع دایره چرخش وابسته به جرم می باشد

$$r = \frac{mv}{qB}$$

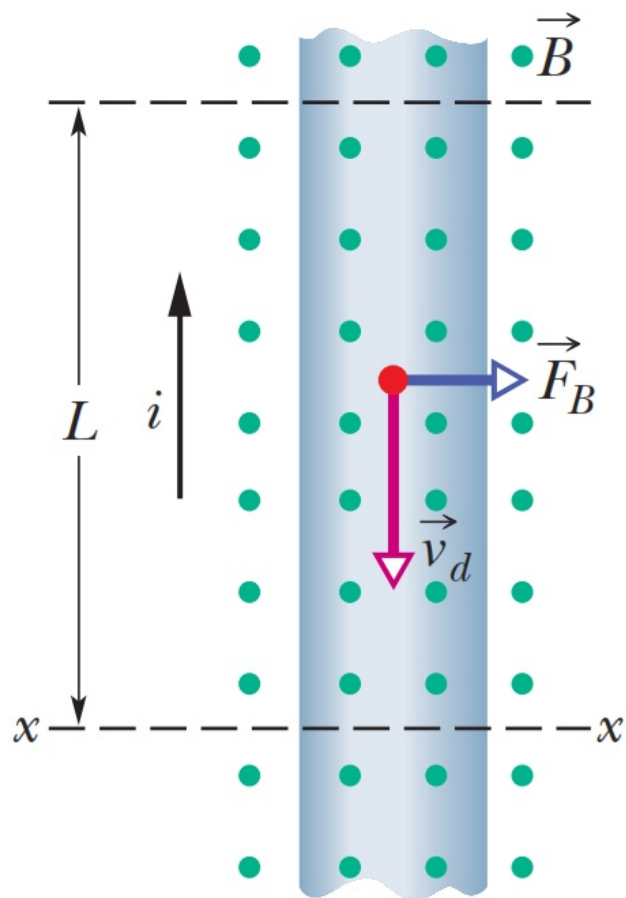


اساسی برای جداسازی ذرات با جرم های متفاوت



$$r = \frac{mv}{qB} \rightarrow r_1 < r_2 \rightarrow \frac{m_1 v}{qB} < \frac{m_2 v}{qB} \rightarrow m_1 < m_2$$

نیروی مغناطیسی بر سیم های حامل جریان



$$\vec{F} = -e\vec{v} \times \vec{B}$$

جریان ناشی از حرکت الکترونها در یک سیم می باشد
نیروی مغناطیسی بر الکترونها می تواند نیرو وارد سازد



میدان مغناطیسی می تواند بر سیم حامل جریان نیرو وارد سازد

برآیند نیروهای وارد شده بر الکترونها به صورت یک نیروی
وارد بر سیم ظاهر می گردد

در مدت زمان t مقدار بار q سیمی به طول L را با سرعت سوق v_d طی کنند

در حضور میدان مغناطیسی B به بارها نیرو وارد می شود و چون حاملهای بار از سیم خارج نمی شوند

برآیند این نیروهای وار شده به سیم اعمال می گردد

$$q = it = i \frac{L}{v_d}$$

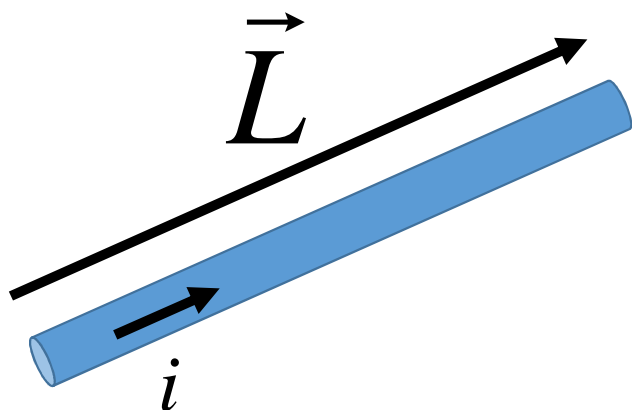


$$F_B = iLB.$$

$$F_B = qv_d B \sin \phi = \frac{iL}{v_d} v_d B \sin 90^\circ$$

شکل برداری نیروی وارد بر یک سیم مستقیم

$$\vec{F}_B = i\vec{L} \times \vec{B} \quad (\text{force on a current}).$$



نکات:

اندازه: برابر با طول سیم

راستا: در امتداد سیم

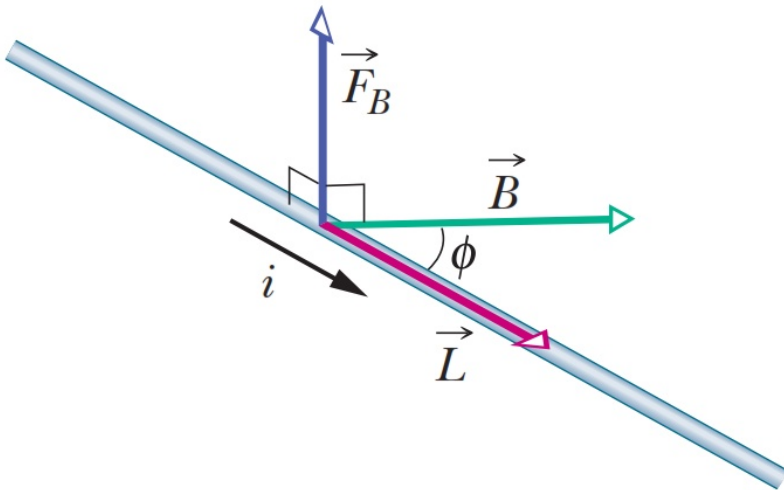
جهت: هم جهت با جریان

۱- بردار L

۲- نیروی مغناطیسی وارد بر سیم مستقیم

$$\vec{F}_B = i\vec{L} \times \vec{B}$$

The force is perpendicular to both the field and the length.

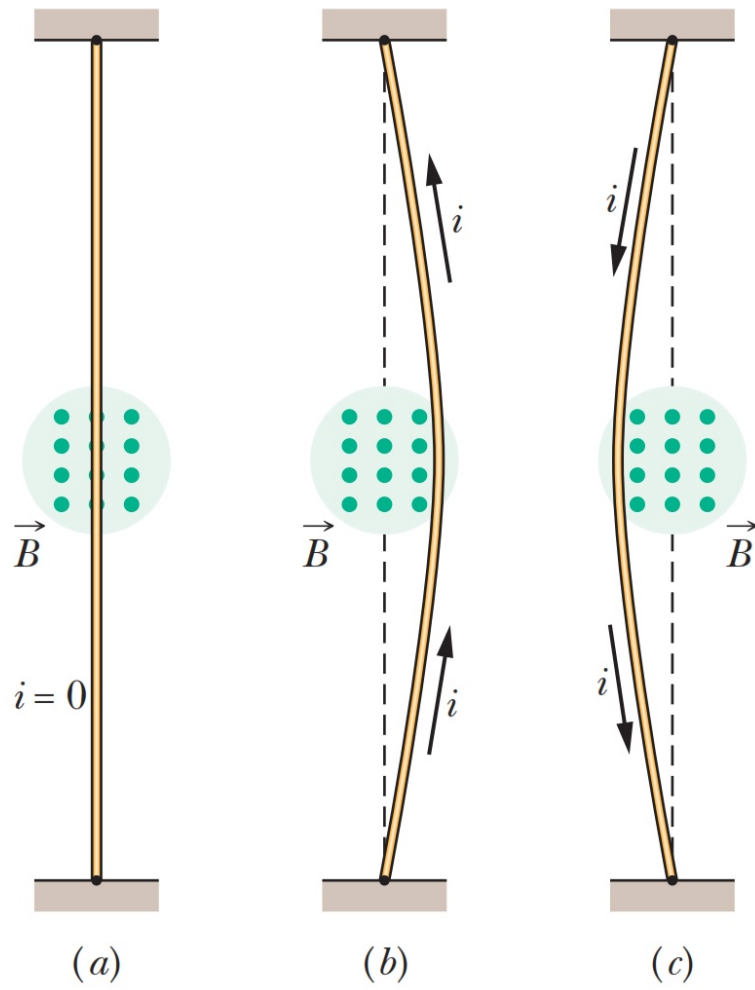


$$F = ilB \sin \phi \quad \text{اندازه:}$$

راستا: عمود بر صفحه شامل سیم و میدان

جهت: قاعده دست راست

ϕ زاویه بین امتداد B و امتداد سیم



۳- تحت شرایط زیر:

سیم غیر مستقیم

میدان مغناطیسی متغیر

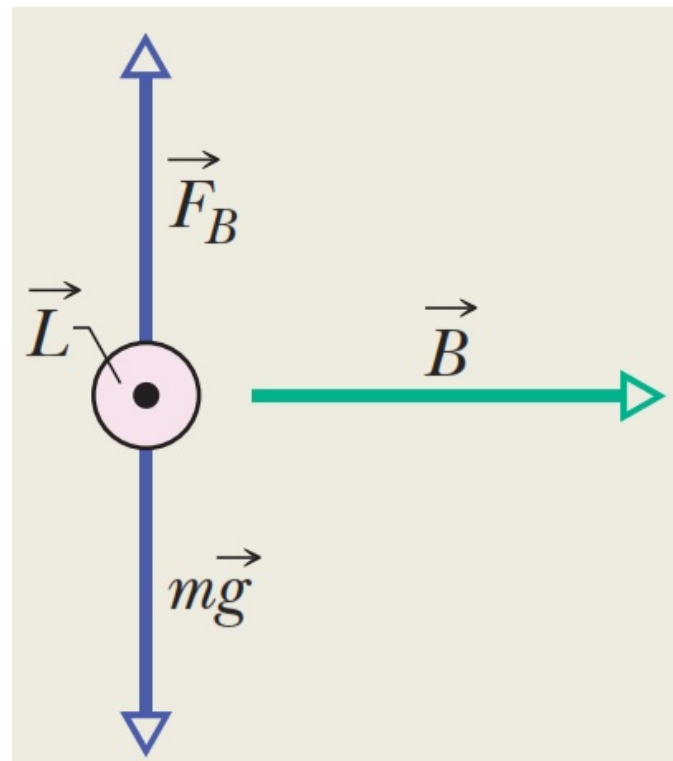
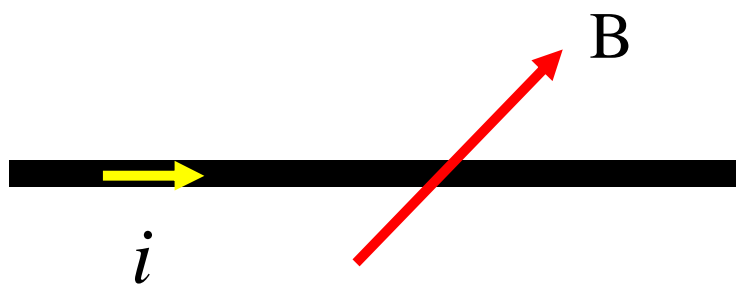
زاویه بین سیم و میدان متغیر باشد

$$d\vec{F}_B = id\vec{L} \times \vec{B}$$

$$\vec{F}_B = \int id\vec{L} \times \vec{B}$$

روی سیم

مثال) یک سیم مستقیم و افقی از جنس مس حامل جریان $i = 28 \text{ A}$ است. میدان مغناطیسی با چه اندازه و جهتی باید در فضای سیم وجود داشته باشد تا سیم در هوا بدون هیچ نگهدارنده ای معلق گردد. جرم سیم 46.6 g/m است.

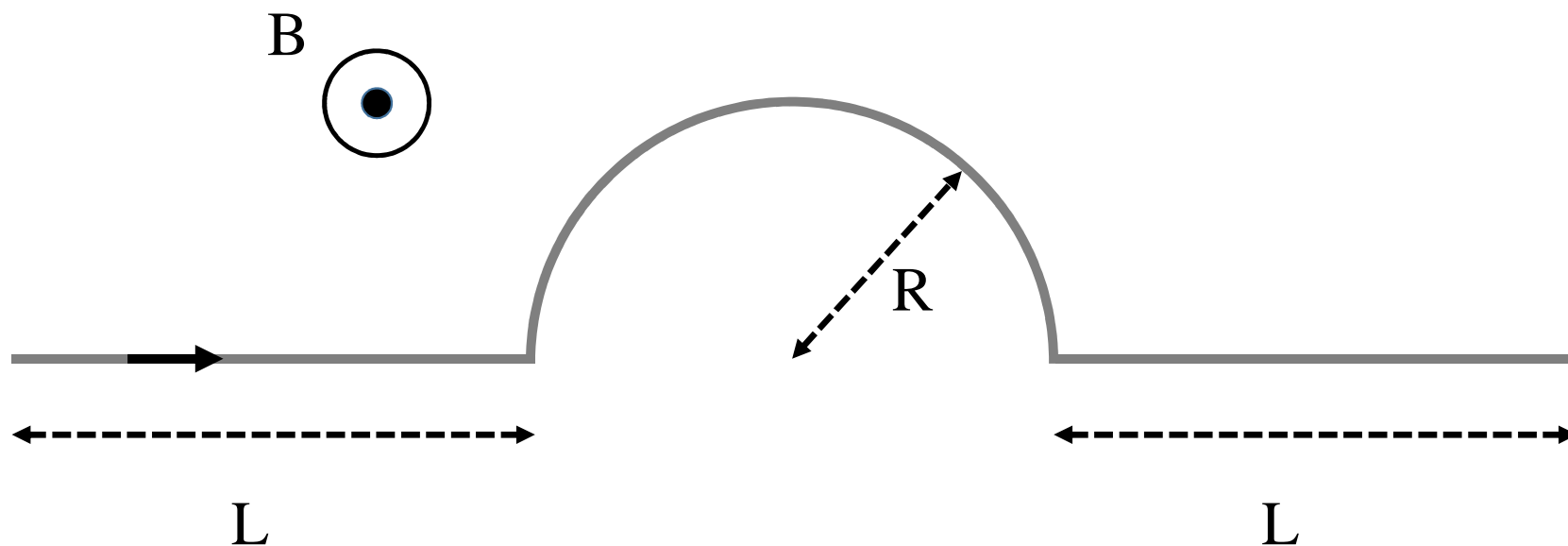


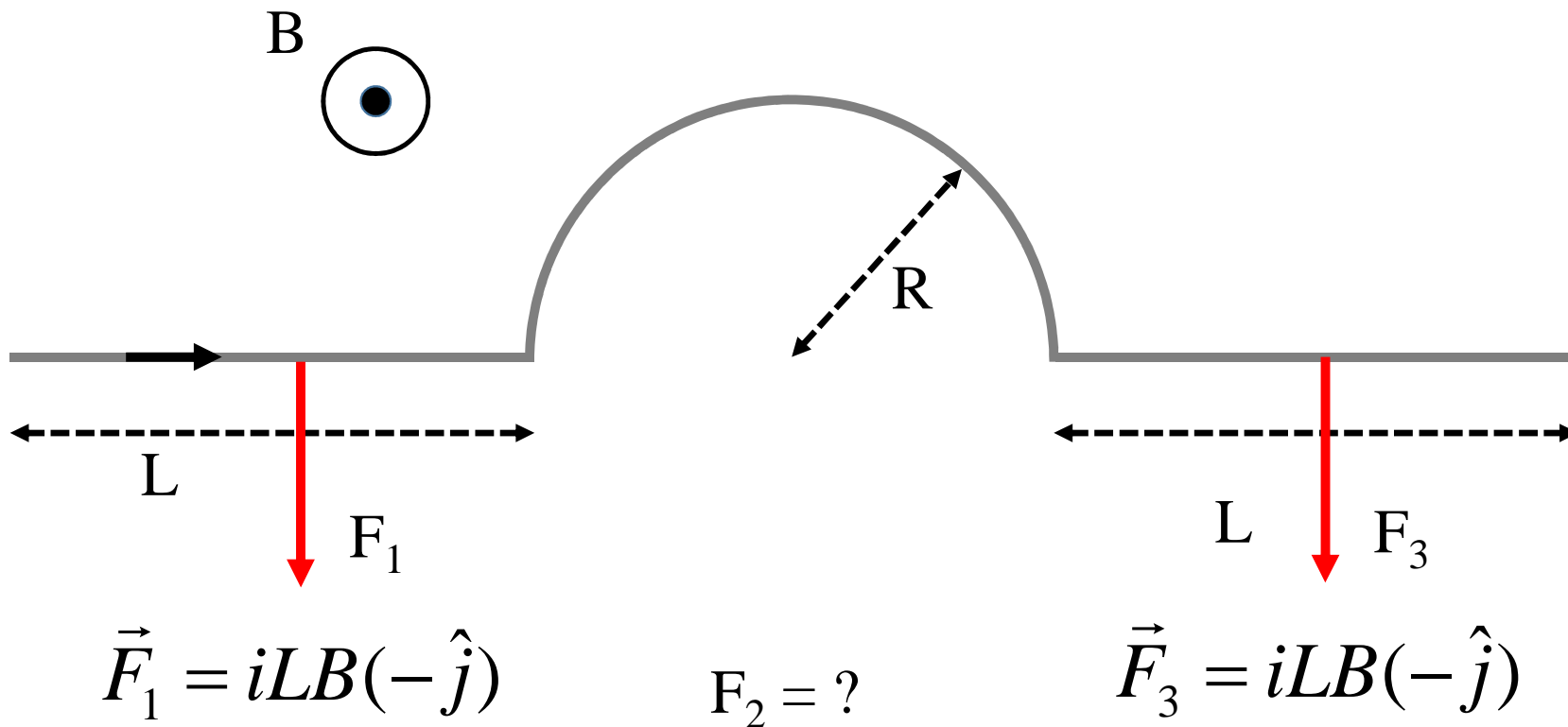
$$F_g = mg$$

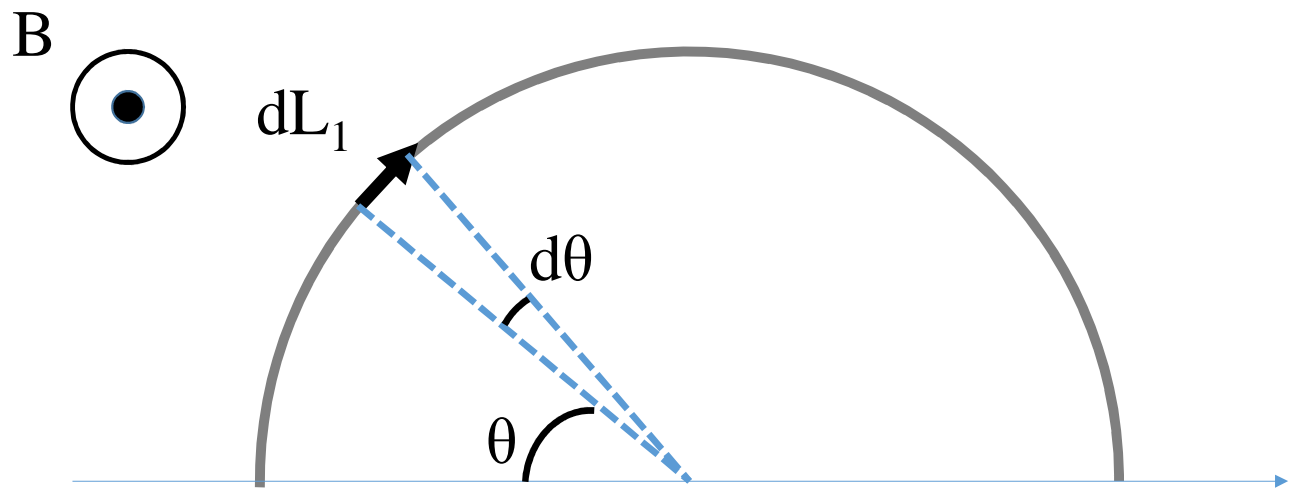
$$F_B = iLB$$

$$F_g = F_B \quad \rightarrow \quad mg = iLB \quad \rightarrow \quad B = \frac{mg}{iL} = \frac{m}{L} \times \frac{g}{i}$$

مثال) سیمی به شکل زیر در میدان مغناطیسی ثابت و عمود بر صفحه (به سمت بیرون) قرار دارد
نیروی کل وارد بر سیم را بدست آورید

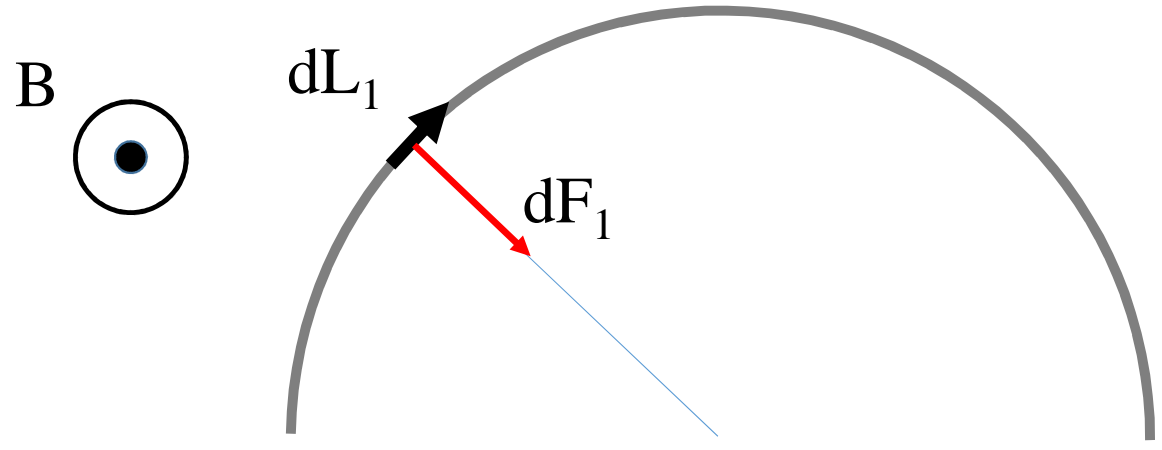




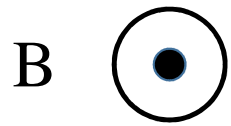


$F_2 = ?$

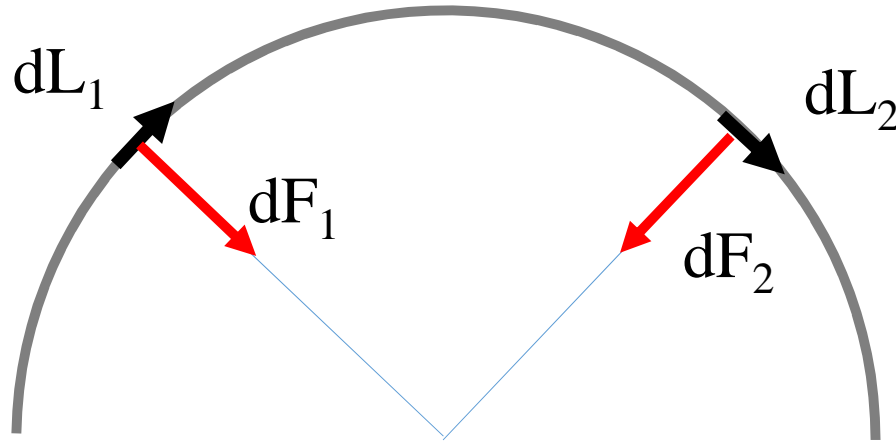
$$dL_1 = R d\theta$$



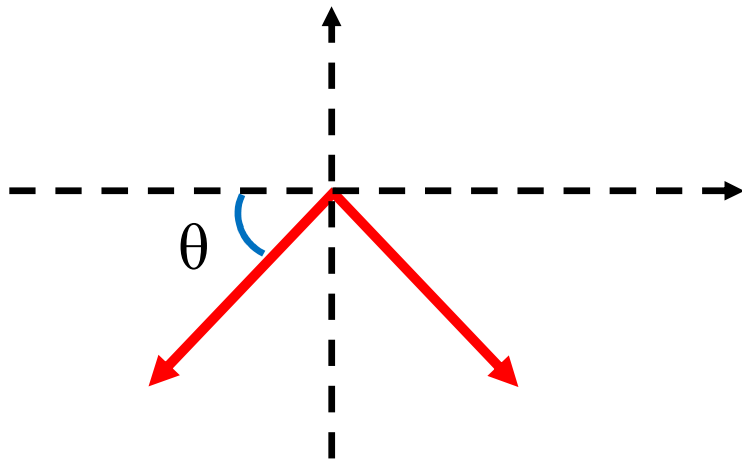
$$dF_1 = i dL_1 B$$



$$dF_1 = idL_1 B$$



$$dF_2 = idL_2 B$$



$$dF_1 \sin\theta + dF_2 \sin\theta = 2dF \sin\theta$$

$$dF = idLB$$

$$F_2 = \int_{\theta=0}^{\frac{\pi}{2}} 2dF \sin\theta = \int_{\theta=0}^{\frac{\pi}{2}} 2iRd\theta B \sin\theta = 2iRB \int_{\theta=0}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \sin\theta$$

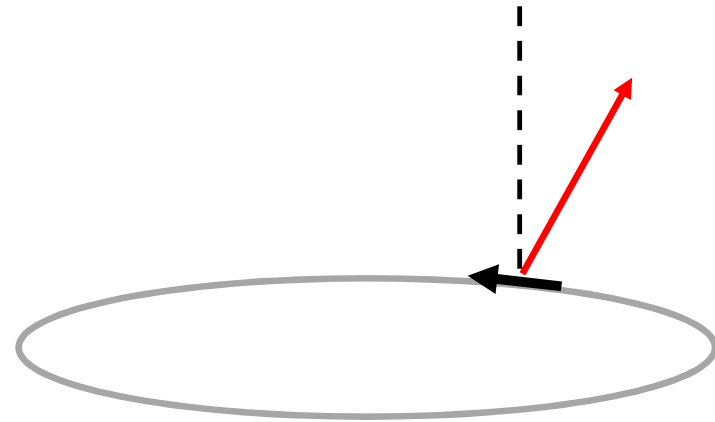
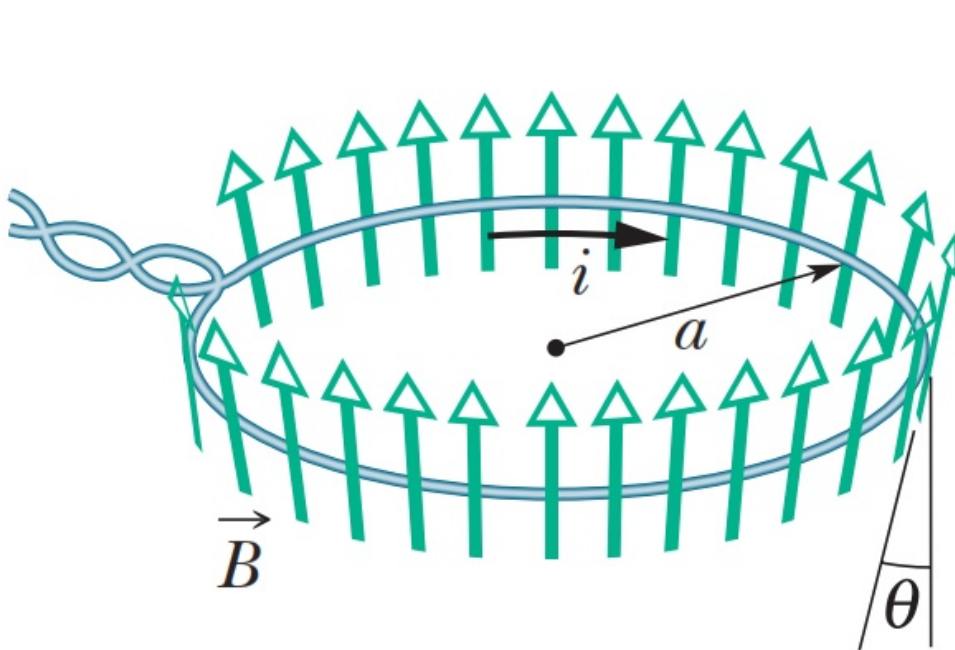
$$F_2 = 2iRB(-\cos\theta) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = -2iRB(\cos\frac{\pi}{2} - \cos 0) = 2iRB$$

$$\vec{F}_2 = 2iRB(-\hat{j})$$

$$\vec{F}_t = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 = iLB(-\hat{j}) + 2iRB(-\hat{j}) + iLB(-\hat{j})$$

$$\vec{F}_t = i(2L + 2R)B(-\hat{j})$$

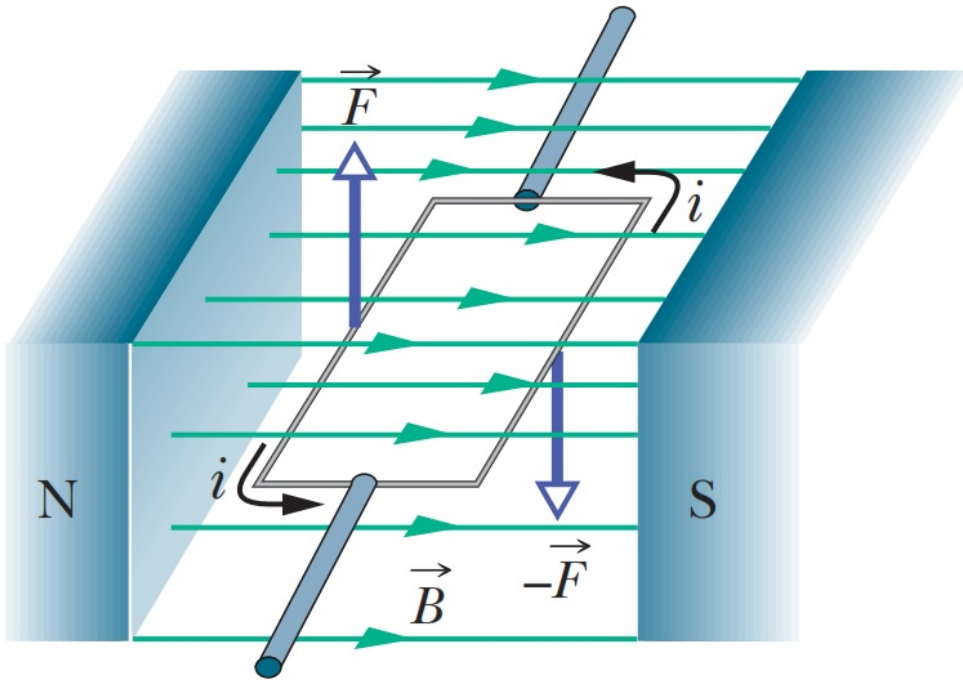
مثال) حلقه ای به شعاع a و حامل جریان i داریم. میدان الکتریکی در هر نقطه یکسان و صفحه حلقه زاویه θ می سازد. نیروی وارد بر حلقه را بدست آورید

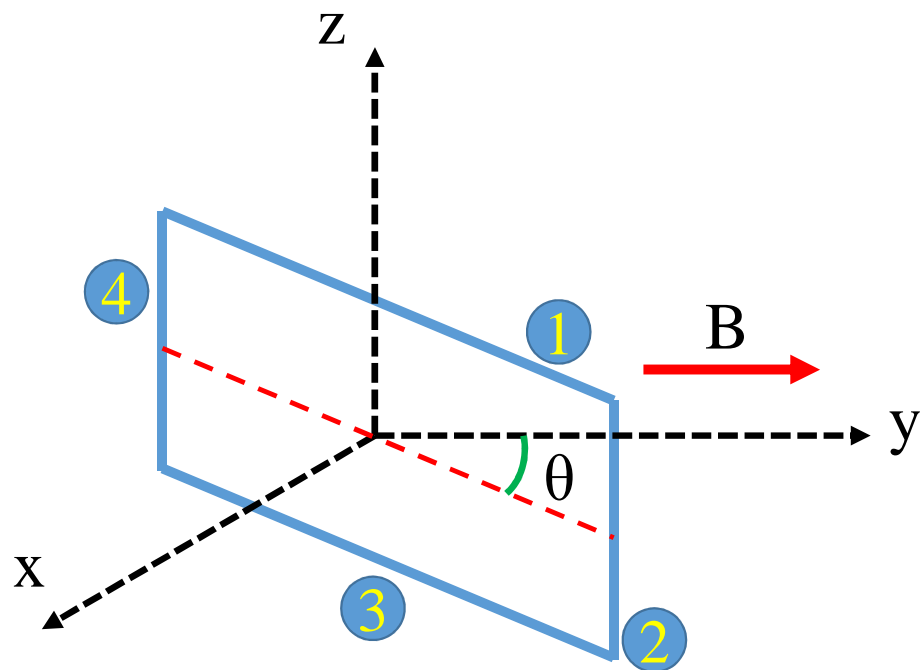
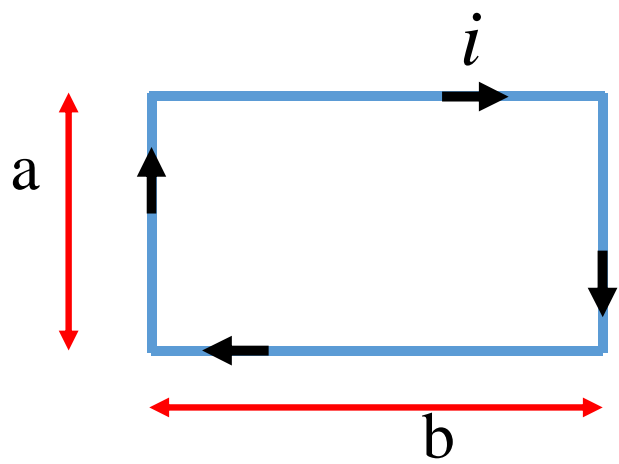


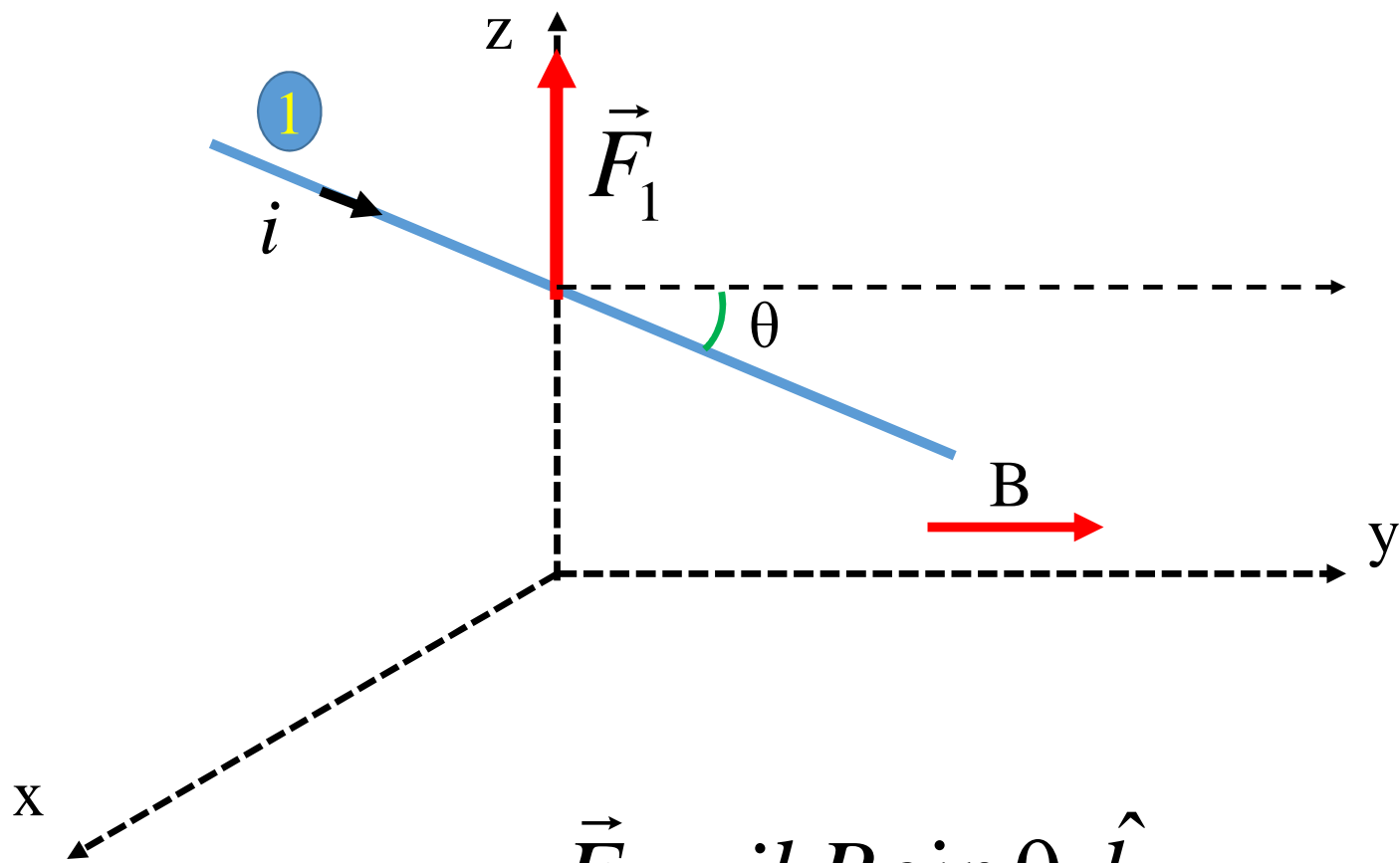


گشاور وارد بر یک حلقه جریان

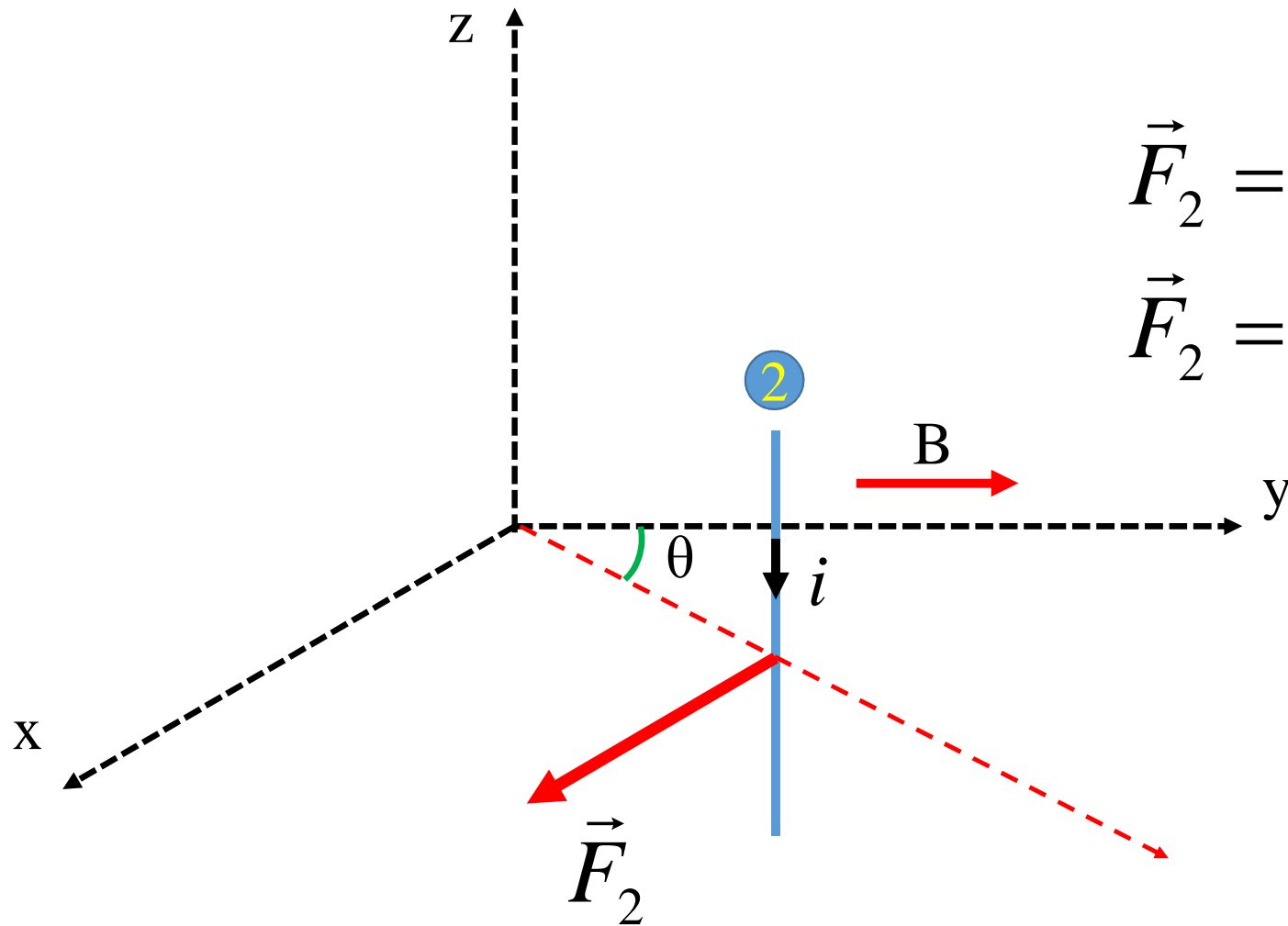
حلقه ای به شکل مستطیل به ابعاد $a \times b$ حال جریان i است. این حلقه در میدان مغناطیسی یکنواخت B قرار می گیرد.





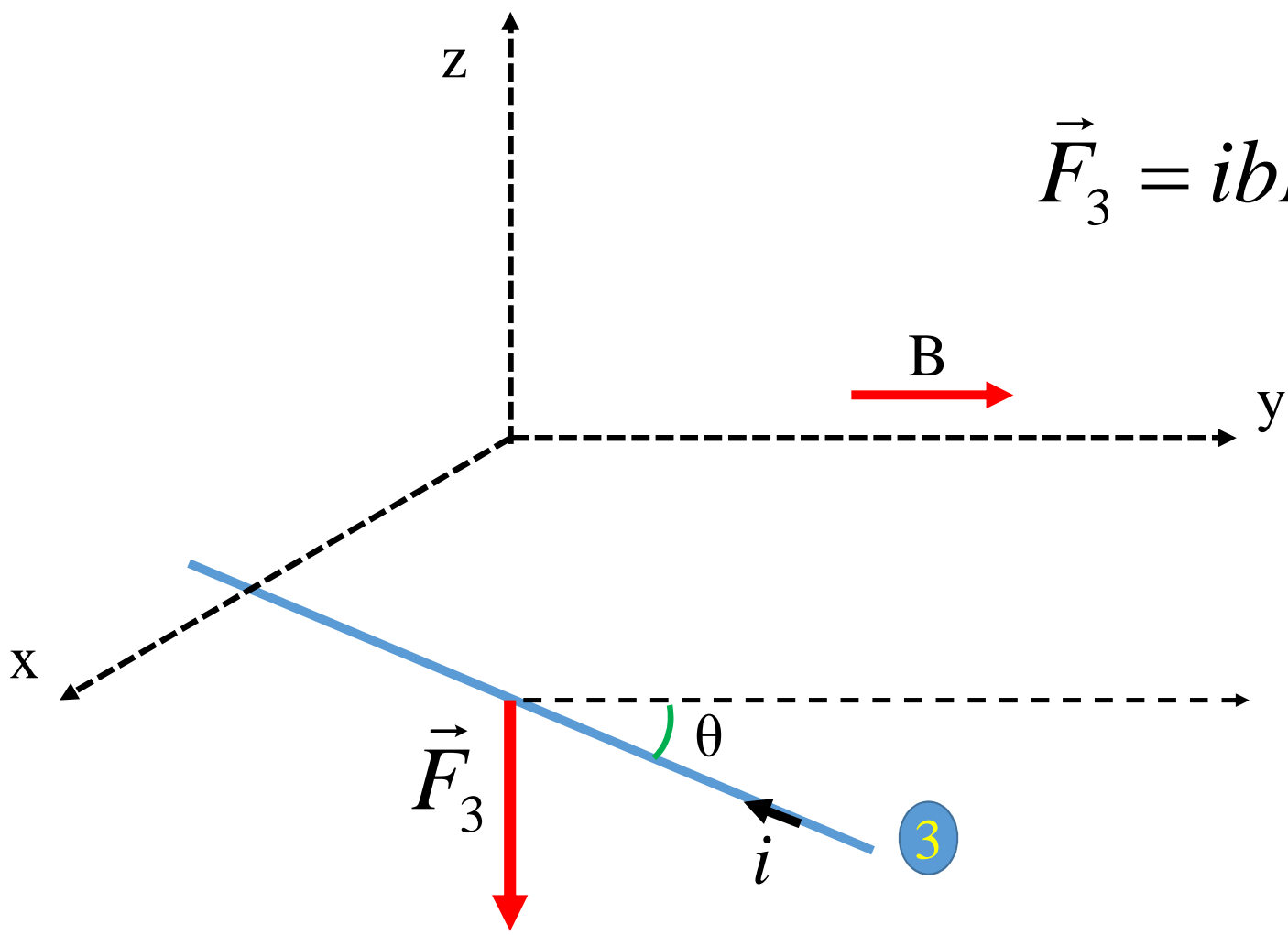


$$\vec{F}_1 = ibB \sin \theta \hat{k}$$

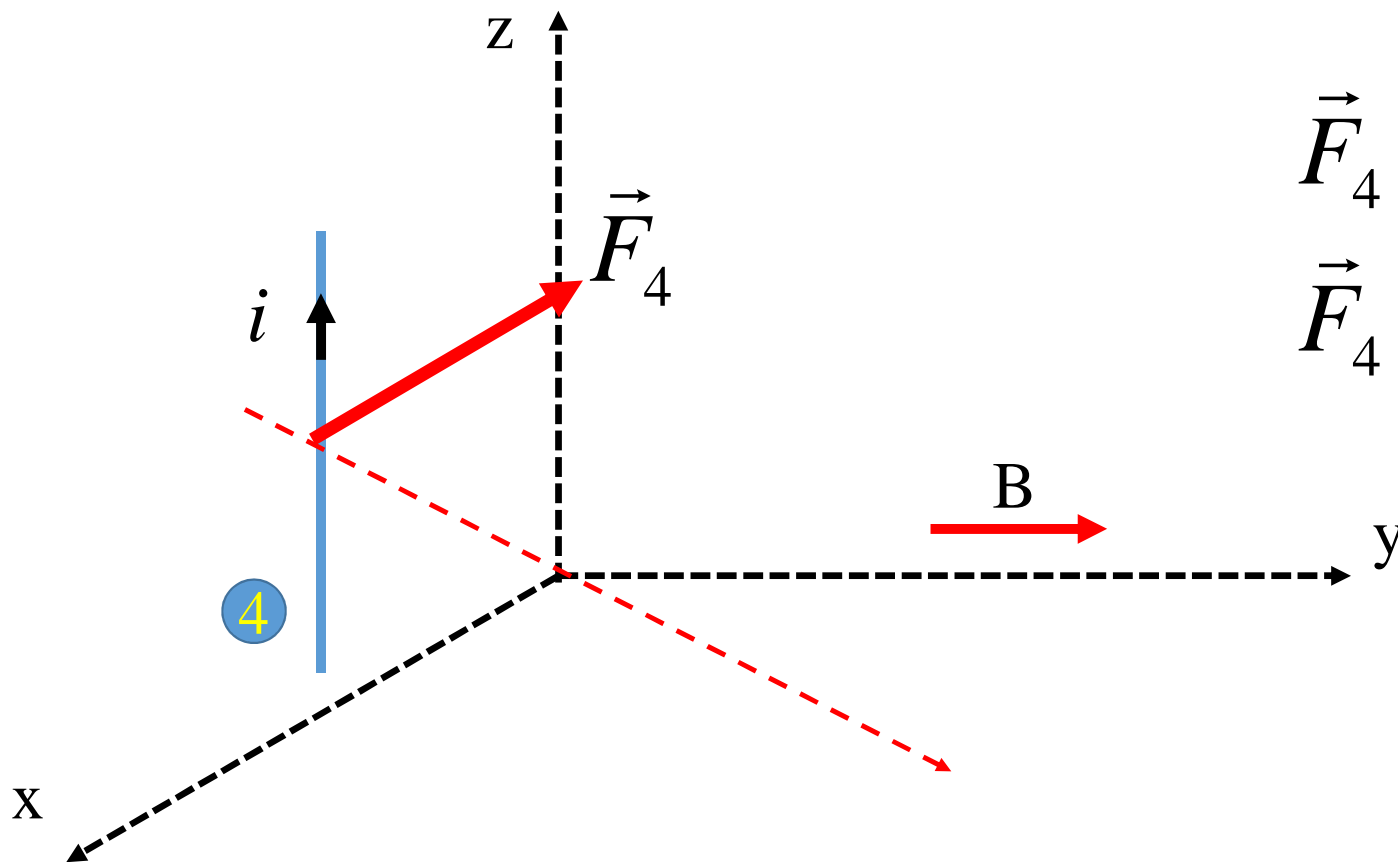


$$\vec{F}_2 = iaB (-\hat{k}) \times \hat{j}$$

$$\vec{F}_2 = iaB \hat{i}$$



$$\vec{F}_3 = ibB \sin \theta (-\hat{k})$$



$$\vec{F}_4 = iaB \hat{k} \times \hat{j}$$

$$\vec{F}_4 = iaB (-\hat{i})$$

برآیند نیروهای وارد بر حلقه جریان در میدان B

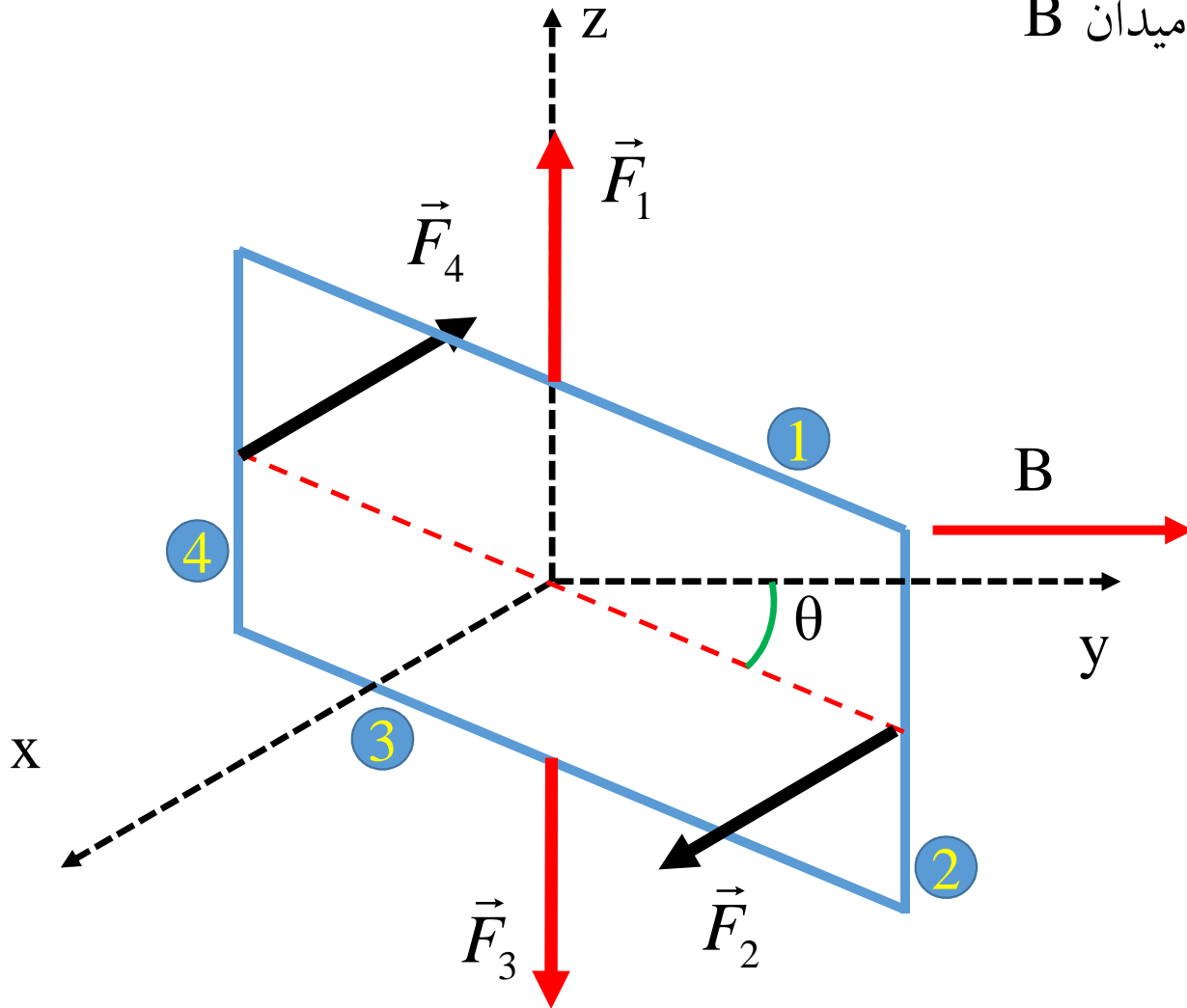
$$\vec{F}_1 = ibB \sin\theta \hat{k}$$

$$\vec{F}_2 = iaB \hat{i}$$

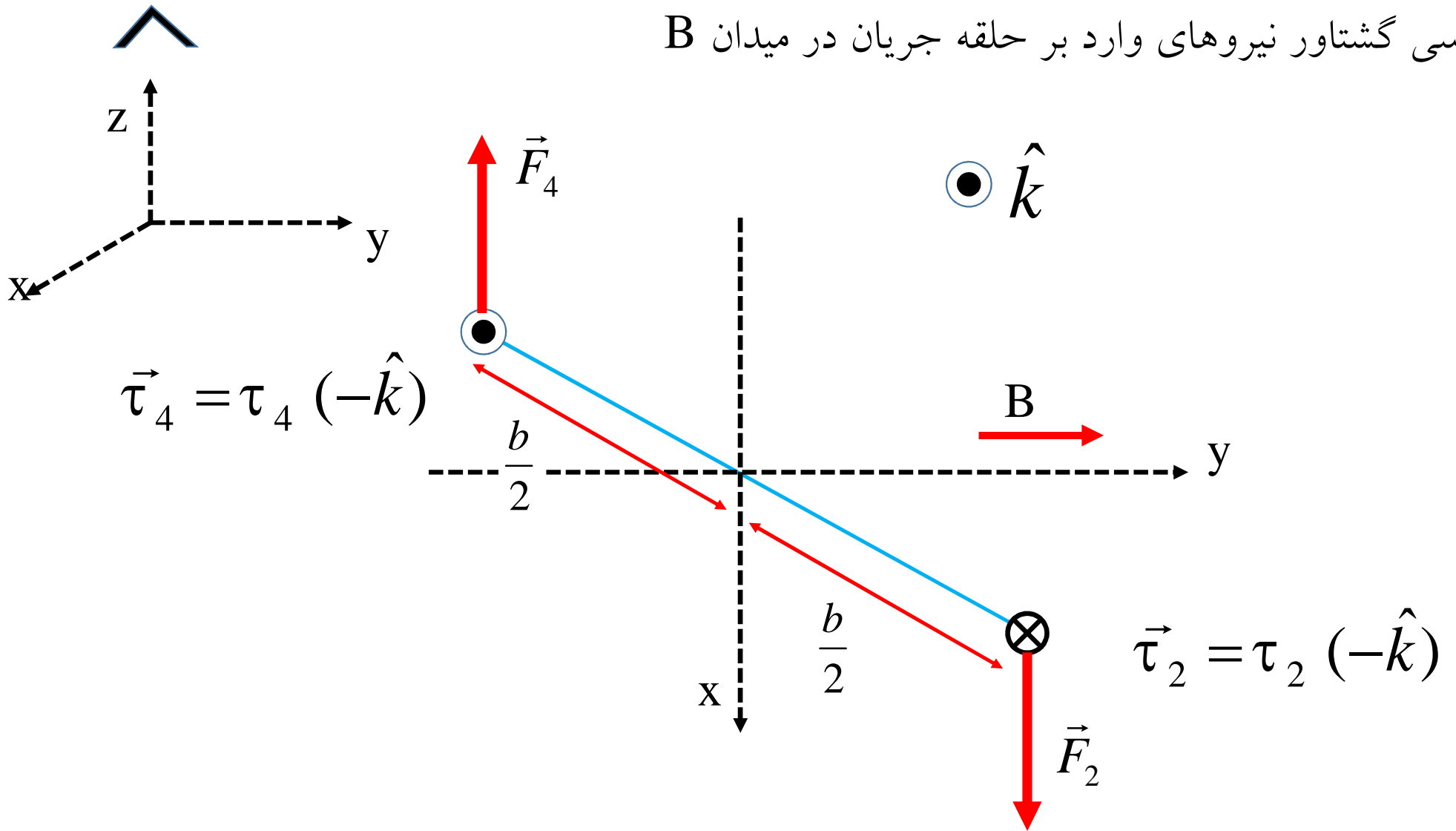
$$\vec{F}_3 = ibB \sin\theta (-\hat{k})$$

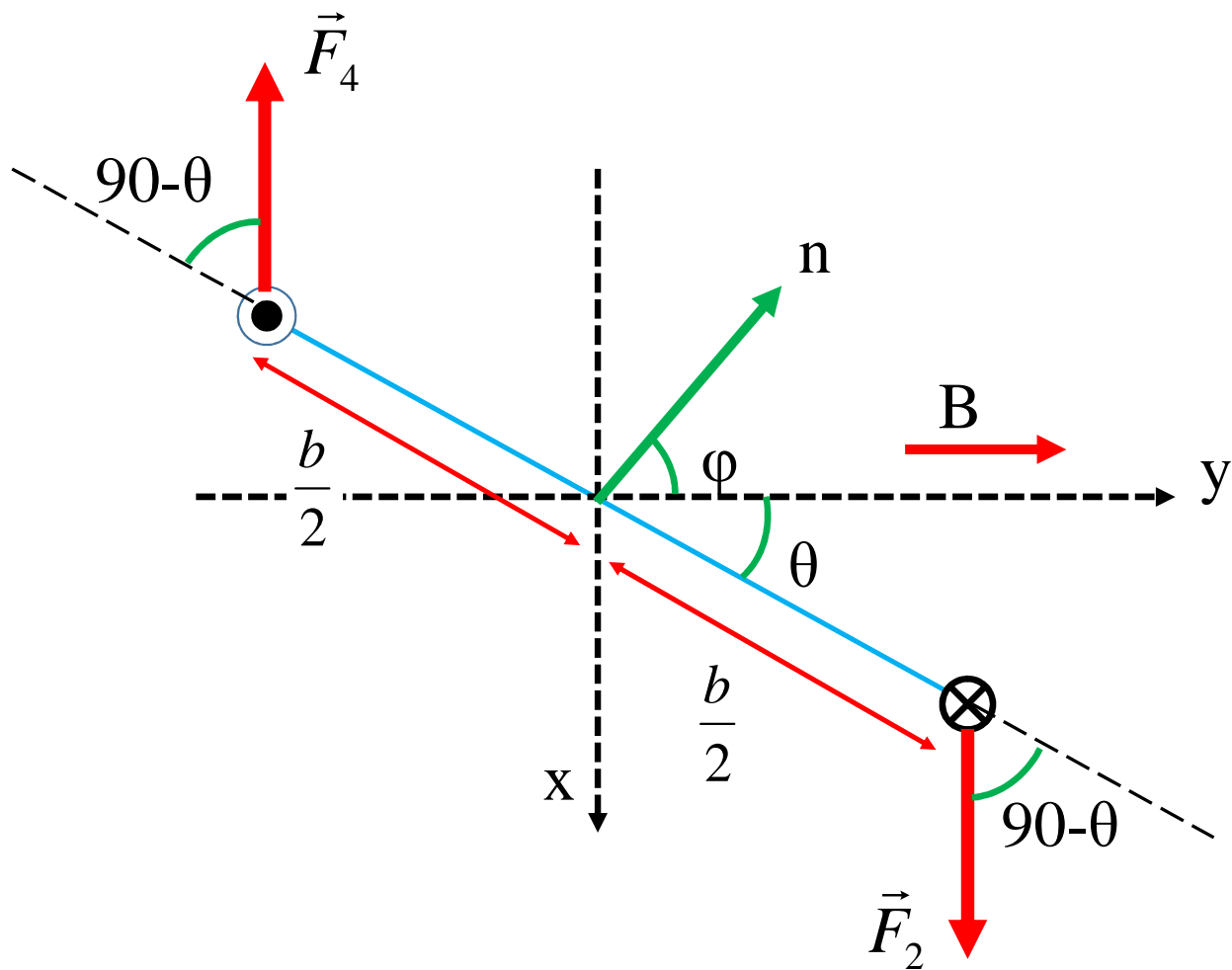
$$\vec{F}_4 = iaB (-\hat{i})$$

$$\sum \vec{F} = 0$$



بررسی گشتاور نیروهای وارد بر حلقه جریان در میدان B





$$\sum \tau = \tau_2 + \tau_4 = F_2 \frac{b}{2} \sin(90 - \theta) + F_4 \frac{b}{2} \sin(90 - \theta)$$

$$90 - \theta = \varphi$$

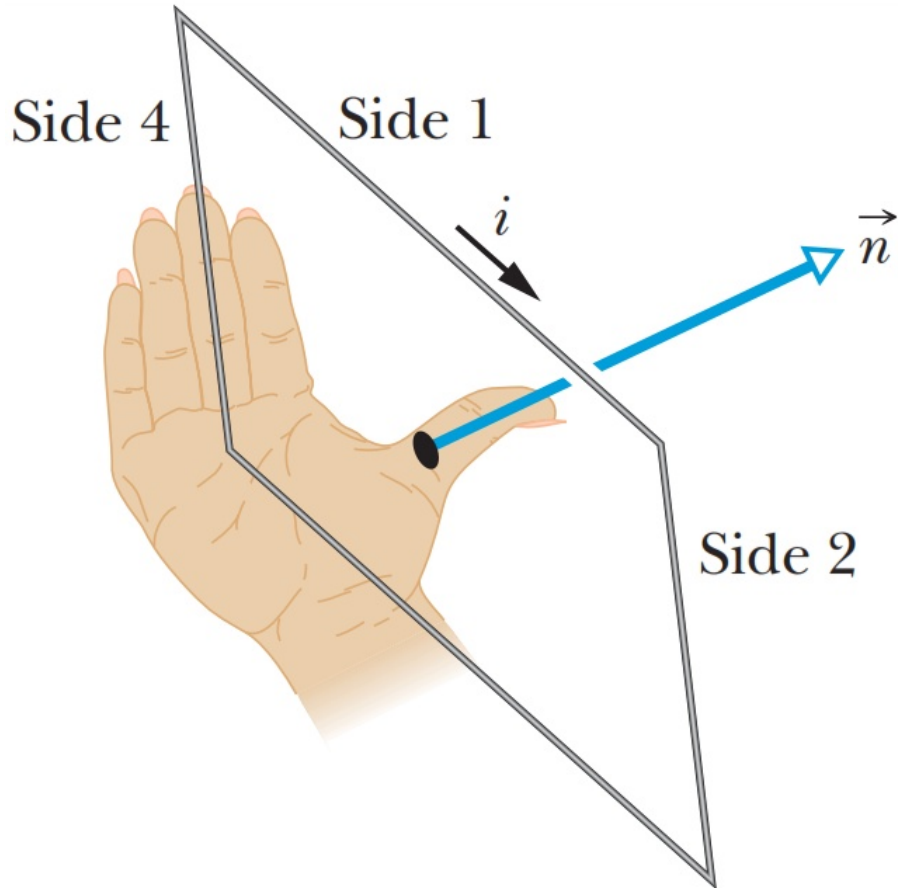
$$\sum \tau = 2F_2 \frac{b}{2} \sin \varphi$$

$$\sum \tau = 2(iaB) \frac{b}{2} \sin \varphi = iabB \sin \varphi$$

$$\sum \tau = iAB \sin \varphi$$

$$\vec{\tau} = i\vec{A} \times \vec{B}$$

نکات



۱- بردار عمود بر سطح A (بردار مشخصه سطح)

اندازه: $\tau = iAB \sin \varphi$

راستا: عمود بر صفحه حلقه

جهت: قاعده دست راست

نکات

۲- این رابطه گشتاور کل مغناطیسی وارد بر حلقه جریان را نشان می دهد.

۳- این رابطه برای هر حلقه جریان تختی با مساحت A برقرار است.

۴- در این رابطه φ زاویه میان بردار عمود بر سطح و جهت میدان مغناطیسی است

۵- اگر حلقه شامل چندین دور سیم (N) باشد

$$\vec{\tau} = Ni\vec{A} \times \vec{B}$$

$$\tau = NiAB \sin \varphi$$

نکات

۶- تعریف گشتاور دو قطبی مغناطیسی

$$\vec{\mu} = Ni\vec{A}$$



$$\vec{\tau} = \vec{\mu} \times \vec{B}$$

برهمکنش گشتاور دو قطبی مغناطیسی با میدان B

۷- مقایسه گشتاور دوقطبی الکتریکی و مغناطیسی

مغناطیسی

μ : ناشی از یک حلقه بسته حامل جریان

در میدان مغناطیسی این گشتاور دوقطبی می چرخد تا با میدان همسو گردد

$$\vec{\tau} = \vec{\mu} \times \vec{B}$$

در اثر برهمکنش با میدان مغناطیسی، یک انرژی پتانسیلی در سیستم ذخیره می گردد

$$U = -\vec{\mu} \cdot \vec{B}$$

الکتریکی

P : ناشی از جدایش بارهای + و -

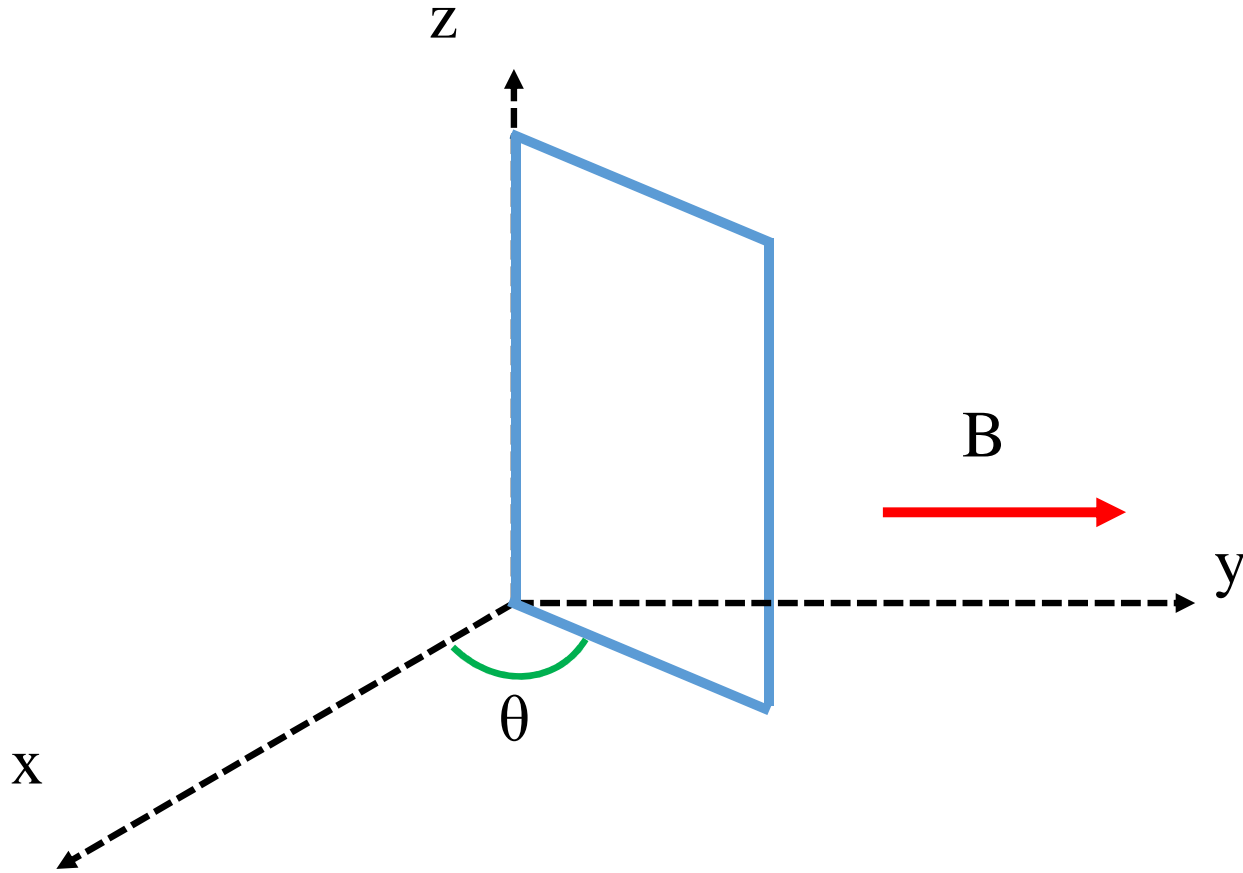
در میدان الکتریکی این گشتاور دوقطبی می چرخد تا با میدان هم جهت گردد

$$\vec{\tau} = \vec{P} \times \vec{E}$$

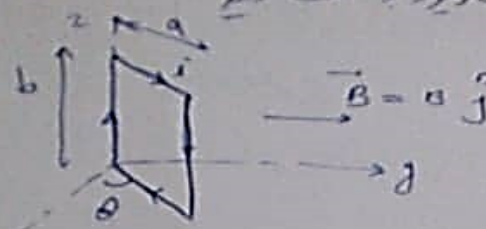
در اثر برهمکنش با میدان الکتریکی، یک انرژی پتانسیلی در سیستم ذخیره می گردد

$$U = -\vec{P} \cdot \vec{E}$$

مثال) گشتاور وارد بر حلقه جریان زیر را بدست آورید



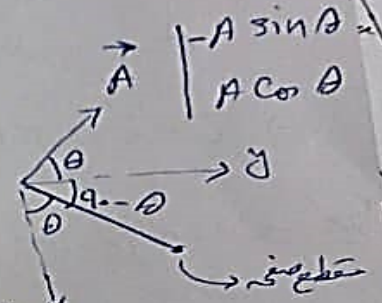
مساله (1) نشان دهنده بردار در جهت محورهای زیر در جهت مثبت است



تاریف بردار عمود بر سطح \vec{A} $\left\{ \begin{array}{l} \text{انرژی} \vec{A} = \text{مساحت} = ab = \text{انرژی} \\ \text{عمود بر سطح} = \text{مساحت} \\ \text{مساحت} = \text{مساحت} \end{array} \right.$



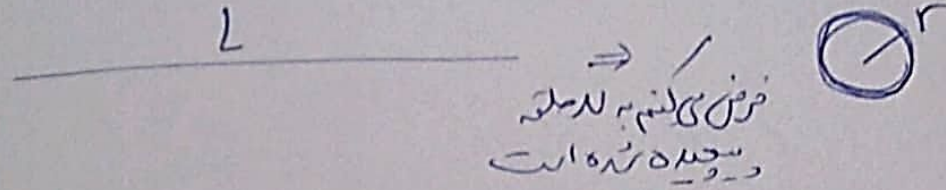
اگر از بالا در راستای محور (2) نگاه کنیم به هم و بردار عمود بر سطح



$$\vec{C} = \vec{r} \times \vec{B} = i \vec{A} \times \vec{B} = i \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ -A \sin \theta & A \cos \theta & 0 \\ 0 & B & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \hat{i} (0) - \hat{j} (0) + \hat{k} (-i A B \sin \theta)$$

مثال) سیمی به طول L حامل جریان i می باشد. نشان دهید که اگر این سیم را به صورت یک پیچه حلقوی درآوریم بیشترین گشتاور نیرو در یک میدان مغناطیسی معلوم، وقتی بر آن اعمال می شود که پیچه تنها شامل یک حلقه باشد.



$$\tau = NiAB \sin \theta \quad \theta = \frac{\pi}{2}, \quad \tau = iNA^2B$$

$$A = \text{مساحت دایره} = \pi r^2$$

$$\Rightarrow \tau = iN\pi r^2B \quad (1)$$

$L = N(2\pi r) \Rightarrow r = \frac{L}{2\pi N}$ (2)

 طول سیم به طول محیط دایره مساوی است

$$(1) \text{ و } (2) \quad \tau = iN\pi \frac{L^2}{4\pi^2 N^2} B = \frac{iL^2 B}{4\pi N}$$

حداکثر سیم مدار τ به از آنکه $N=1$ خواهد بود

$$\tau_{\max} = \frac{iL^2 B}{4\pi}$$

••51 Figure 28-46 shows a wood cylinder of mass $m = 0.250$ kg and length $L = 0.100$ m, with $N = 10.0$ turns of wire wrapped around it longitudinally, so that the plane of the wire coil contains the long central axis of the cylinder. The cylinder is released on a plane inclined at an angle θ to the horizontal, with the plane of the coil parallel to the incline plane. If there is a vertical uniform magnetic field of magnitude 0.500 T, what is the least current i through the coil that keeps the cylinder from rolling down the plane?

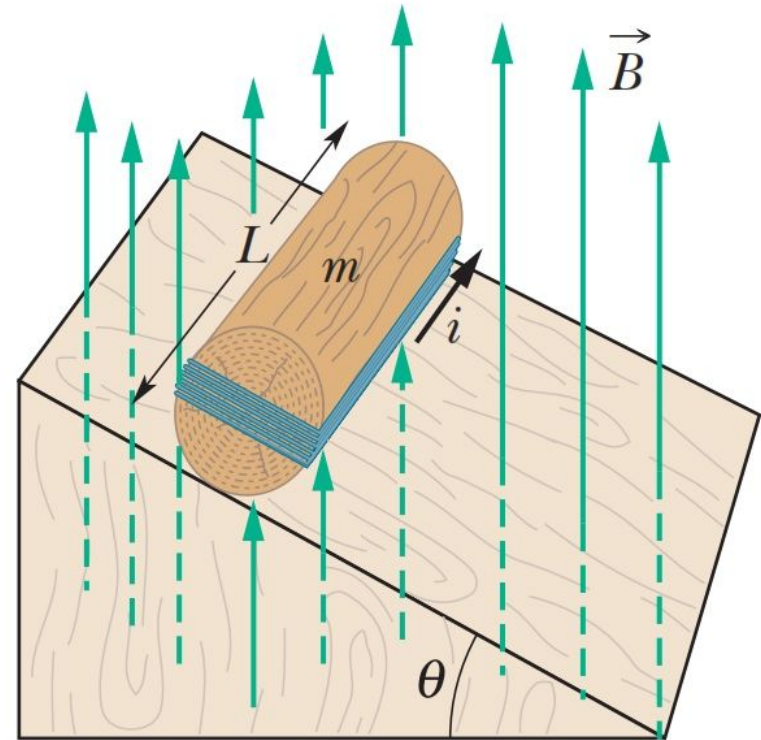


Figure 28-46 Problem 51.

۸- ۵۱:

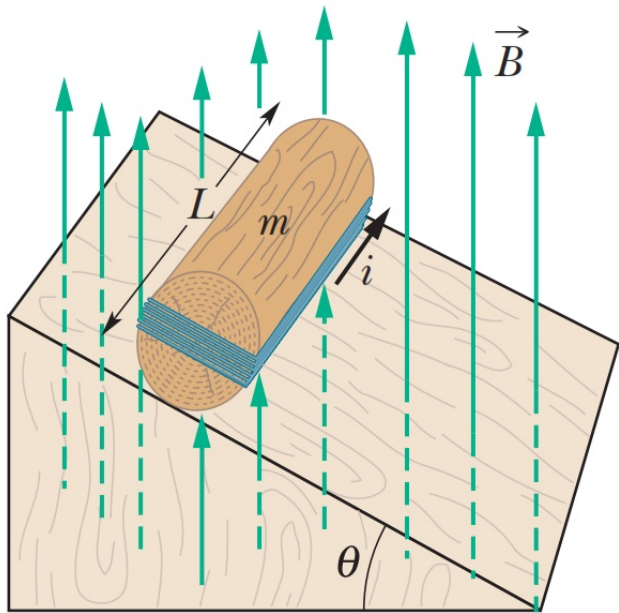
صفت نقلیه در استوانه باید کما در کل وارد بر آن صراحت

۱- کما در فاشی از نیروی وزن حول نقطه اتصال (محور العمل) استوانه باغ

۲- ؟

لکه این کما در باید نسی از بعد کما در میدان ضابطی هر حلقه حاصل باشد

و در ضمن آن باید بر خلاف کما در وزن باشد تا اثر آن را ضعیف کند



شماره وزن

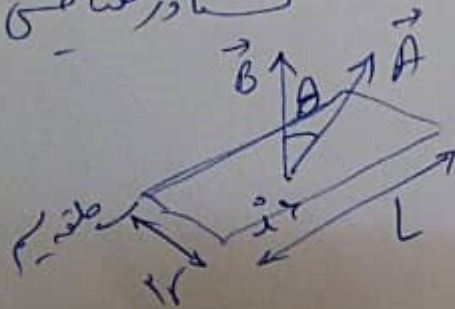
شماره
عمل اتصال
مستوی



$$\tau_{mg} = rmg \sin(\theta)$$

حیت شماره وزن بکت دانی

شماره شناختی



$$\tau_B = N i A B \sin \theta$$

$$\tau_B = N i (rL) B \sin \theta$$

$$\tau_{mg} - \tau_B \Rightarrow N i r L B \sin \theta = rmg \sin \theta$$

$$i = \frac{rmg \sin \theta}{N r L B \sin \theta}$$

••52 In Fig. 28-47, a rectangular loop carrying current lies in the plane of a uniform magnetic field of magnitude 0.040 T. The loop consists of a single turn of flexible conducting wire that is wrapped around a flexible mount such that the dimensions of the rectangle can be changed. (The total length of the wire is not changed.) As edge length x is varied from approximately zero to its maximum value of approximately 4.0 cm, the magnitude τ of the torque on the loop changes. The maximum value of τ is $4.80 \times 10^{-8} \text{ N} \cdot \text{m}$. What is the current in the loop?

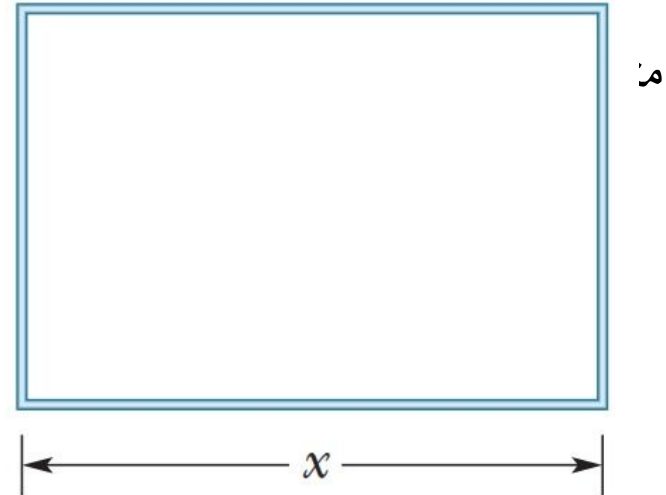
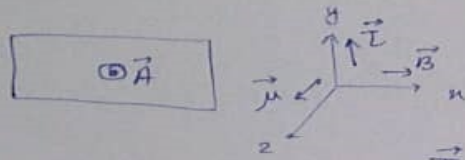


Figure 28-47
Problem 52.



← x →



$= \delta^2 - \wedge$

$$\vec{Z} = \vec{A} \times \vec{B} = I A \hat{k} \times B \hat{i} = I A B \hat{j}$$

• $\langle x \rangle < 4 \Rightarrow \int \text{محیط} = 2 \times 0.4 = 0.8$

$0.4 - x = \frac{1}{2} (0.8 - 2x)$

$\hookrightarrow \vec{Z} \cdot A = x (0.4 - x)$

$$Z = I A B = I (0.4 - x) x B$$

$$\frac{dZ}{dx} = I B \frac{dA}{dx} = 0.4 I [-x + 0.4 - x] = 0$$

$$-2x = 0.4 \Rightarrow x = \frac{0.4}{2} = 0.2$$

لے جس کا کہ ہم نے اس کا مرکزی نقطہ دیکھا کہ اس کا مرکز مربع کا مرکز ہے اور 0.2×0.2 ہے

$$Z_{\max} = I (0.2)^2 \times 0.4 \Rightarrow 4.8 \times 10^{-9} = I \times 16 \times 10^{-6}$$

$$\boxed{I = 3 \times 10^{-3} \text{ A}}$$