

# محسن ایرانی رهقی

## دانشیار و عضو هیئت علمی دانشگاه

متولد: ۱۳۵۹/۰۵/۰۱  
وضعیت تأهل: متاهل  
وضعیت سرپازی: معاف



عضو هیات علمی دانشکده مهندسی مکانیک دانشگاه کاشان، با نه سال سابقه فعالیت در زمینه ارتباط با صنعت و همچنین فعال در زمینه‌های مرتبط با حوزه کارآفرینی، نوآوری و تجاری سازی، همکار صنایع در طراحی مکانیزم‌های اتوماتیک خطوط تولید و ربات‌ها

## سوابق تحصیلی

### ◀ دکترای مهندسی مکانیک

گرایش: طراحی کاربردی  
دانشگاه: علم و صنعت ایران ۱۳۹۱  
عنوان پایان‌نامه: ساخت نمونه آزمایشگاهی موتور توربو شافت از یک نمونه واقعی

### ◀ کارشناسی ارشد مهندسی هوافضا

گرایش: مکانیک پرواز  
دانشگاه: صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی ۱۳۸۴  
عنوان پایان‌نامه: طراحی سیستم کنترل بهینه غیرخطی برای وسیله پرنده

### ◀ کارشناسی مهندسی مکانیک

گرایش: طراحی جامدات  
دانشگاه: صنعتی اصفهان ۱۳۸۱  
عنوان پایان‌نامه: تعیین ظرفیت حمل بار بازوی مکانیکی با مفاصل الاستیک به روش کنترل بهینه غیر خطی حلقه بسته

## سوابق آموزشی

- ◀ دانشگاه کاشان، دانشکده مهندسی مکانیک، از مهر ۱۳۹۱ تا کنون
- ◀ مدیریت گروه مکترونیک دانشگاه آزاد کاشان، از مهر ۱۳۹۰ تا مهر ۱۳۹۱
- ◀ دانشگاه فنی و حرفه‌ای شهید رجایی کاشان، از مهر ۱۳۸۴ تا ۱۳۸۶

[irani@kashanu.ac.ir](mailto:irani@kashanu.ac.ir)

۰۹۱۳۲۶۲۶۷۶۹

۰۳۱۵۵۹۱۳۴۳۸

[faculty.kashanu.ac.ir/irani](http://faculty.kashanu.ac.ir/irani)

کاشان، بلوار قطب راوندی،  
دانشگاه کاشان، دانشکده مهندسی  
مکانیک، اتاق ۳۱۰

## شبکه اجتماعی

[irani.nm](#)

[iraniam](#)

## شبکه علمی

[Irani Rahaghi, Mohsen](#)

[Mohsen Irani Rahaghi](#)

[Mohsen Irani Rahaghi](#)

- ◀ معاون فناوری، نوآوری و اقتصادی دانشگاه کاشان، از بهمن ۱۴۰۰ تا کنون
- ◀ مدیر فناوری و ارتباطات علمی دانشگاه کاشان، از تیر ۱۳۹۷ تا بهمن ۱۴۰۰
- ◀ مشاور فنی شرکت جهان ترمز، از ۱۳۹۷ تا کنون
- ◀ نماینده دانشگاه کاشان در کارگروه اشتغال شهرستان ، ۱۳۹۸
- ◀ عضو گروه کارآفرینی دانشگاه، از تیر ۱۳۹۴ تا کنون
- ◀ نماینده جوان دانشگاه در وزارت علوم، تحقیقات و فناوری، ۱۳۹۸
- ◀ سرپرست گروه رباتیک دانشگاه آزاد کاشان، کسب مقام‌های سوم، چهارم و پنجم مسابقات ایران اپن، ۱۳۸۸ تا ۱۳۹۱
- ◀ دبیر کمیته تخصصی بالگرد دانشگاه کاشان، ۱۳۹۵ تا ۱۳۹۶
- ◀ نظارت فنی طرح در حوزه بالگردی با شرکت هسا (صنایع دفاع)
- ◀ برگزار کننده نمایشگاه تعامل صنعت با دانشگاه، دانشگاه کاشان ۱۳۹۷
- ◀ همکاری در برگزاری نمایشگاه صنعت هسته‌ای، دانشگاه کاشان ۱۳۹۷
- ◀ سرپرست تیم طراحی شرکت ماشین‌سازان البرز پیمان، از مهر ۱۳۹۷ تا کنون
- ◀ عضو هیات مدیره شرکت ماشین‌سازان البرز پیمان، از مهر ۱۳۹۷ تا کنون

## زمینه‌های تحقیقاتی

- ◀ ارتعاشات سیستم‌های دوار
- ◀ دینامیک و کنترل ربات‌های بازو و متحرک
- ◀ طراحی سیستم‌های مکترونیکی و مکانیزم‌ها
- ◀ کنترل اتوماتیک
- ◀ سنسورها و عملگرها

## سمینارها و سخنرانی‌ها

- ◀ سمینار شناسایی ساختاری سیستم (STRUCTURAL SYSTEM IDENTIFICATION)، پالایشگاه اصفهان، مردادماه ۱۳۹۵
- ◀ همایش مکترونیک، اردیبهشت ۱۳۹۷
- ◀ عضو کمیته چهارمین جشنواره حرکت، اردیبهشت ۱۳۹۸
- ◀ همایش مکترونیک، اردیبهشت ۱۳۹۷

## مهارت‌ها

%۱۰۰

فن بیان و سخنوری

%۱۰۰

MATLAB

%۱۰۰

ACDL

%۱۰۰

ADAMS

%۱۰۰

CAD

## پروژه‌های صنعتی

- ◀ شبیه سازی، تحلیل نرم افزاری و استخراج بلوک دیاگرام کنترلی سامانه SCAS 574 هلیکوپتر (صنایع دفاع)
- ◀ ساخت سیستم اتوماسون خردکن کک ذوب آهن اصفهان (ذوب آهن اصفهان)
- ◀ راه‌اندازی و تجهیز آزمایشگاه کنترل و رباتیک دانشگاه کاشان (دانشگاه کاشان)
- ◀ تحلیل فرکانسی و تعیین شکل مودهای ملخ فلزی بالگرد در سرعت های دورانی مختلف (صنایع دفاع)
- ◀ طراحی و ساخت سیستم تست ارتعاشات تجهیزات الکترونیکی (دانشگاه کاشان)
- ◀ طراحی و ساخت ربات مخصوص جابجایی ماشین، ربات تمام مکانیزه حمل، جابجایی، جایگذاری و نصب ماشین مخصوص (انرژی اتمی)
- ◀ طراحی و تحلیل ارتعاشات و تنش لوله های اگزااست کوره ذوب مس 60 تن و ساپورت های مربوطه و تاثیرات آن بر سازه سوله، (شرکت دنیای مس)
- ◀ طراحی و ساخت دستگاه ماهلو هوشمند جهت رفع خودکار سرکجی فرشهای ماشینی در سالن تکمیل (تکمیل نگین مشهد هلال)
- ◀ فشردن سرباره تولیدی از پاتیل مذاب گالوانیزه (فولاد امیرکبیر)
- ◀ طراحی و ساخت ماشین نیمه اتوماتیک گلچین، (دانشگاه کاشان)
- ◀ طراحی و ساخت مکانیزم چیدمان میله های داخل راکتور (انرژی اتمی)
- ◀ طراحی و ساخت مکانیزم استوارت، (دانشگاه کاشان)

## سوابق تحقیقاتی

- ◀ سرپرست گروه رباتیک دانشگاه آزاد کاشان، کسب مقام‌های سوم، چهارم و پنجم مسابقات ایران اپن، ۱۳۸۸ تا ۱۳۹۱
- ◀ دبیر کمیته تخصصی بالگرد دانشگاه کاشان
- ◀ ساخت کنترلر ربات 6R ، دانشگاه علم و صنعت ایران
- ◀ ساخت تعقیب‌گر دینامیکی بر پایه بینایی استریو
- ◀ ساخت ربات بازو با دو و سه درجه آزادی
- ◀ ساخت ربات پرنده
- ◀ طراحی و ساخت خط‌کش بر پایه بینایی استریو
- ◀ طراحی سیستم کمک حرکتی برای معلولیت پا
- ◀ طراحی و ساخت پاندول معکوس
- ◀ ساخت ماکت آزمایشگاهی موتور توربو شافت هلیکوپتر
- ◀ طراحی و ساخت دست مصنوعی ۱۵ درجه آزادی با قابلیت کنترل حرکت

◀ ساخت سیستم ناوبری اینرسی (در حال انجام)

◀ طراحی و ساخت قطب نمای مغناطیسی

## افتخارات

◀ استاد نمونه گروه آموزشی دانشگاه، ۱۳۹۳

◀ استاد نمونه گروه آموزشی دانشگاه، ۱۳۹۶

◀ استاد نمونه گروه آموزشی دانشگاه، ۱۳۹۹

◀ استاد فناور برتر دانشگاه، ۱۳۹۹

## اختراعات و ثبت مالکیت معنوی

◀ ربات مقلد حرکات چشم بدون استفاده از سنسور

◀ ساخت سیستم اتوماسون خردکن کک ذوب آهن

◀ ساخت ربات استوارت - گاف

## راهنمایی و مشاوره پروژه‌های تحصیلات تکمیلی

◀ ارتعاشات و کنترل پوسته مخروطی چرخان به وسیله وصله‌های پیزوالکتریک، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۹۹

◀ طراحی و ساخت سیستم تست ارتعاشات تجهیزات الکترونیکی، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۸

◀ تحلیل فرکانسی و تعیین شکل مودهای ملخ فلزی و کامپوزیتی بالگرد در سرعت‌های دورانی مختلف به روش اجزا محدود، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۸

◀ تحلیل دینامیکی و آنالیز مودال روتور داخلی و میانی چرخ دنده مغناطیسی پسیو شار شعاعی، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۸

◀ طراحی، ساخت و کنترل غیرخطی ربات با مفاصل انعطاف پذیر، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۸

◀ طراحی، ساخت و کنترل غیر خطی ربات انعطاف پذیر دولینکی صفحه ای، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۸

◀ مدلسازی و شبیه سازی ارتعاشی کوبنده کمباین با استفاده از تحلیل مودال عملیاتی و روش اجزاء محدود، دانشگاه شهرکرد، ۱۳۹۷

◀ حل مسئله تعقیب بهینه مسیر و تعیین ظرفیت حمل بار بازوهای مکانیکی با استفاده از روش بهینه سازی ترکیبی حلقه بسته، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۶

◀ کنترل غیرخطی فعال ارتعاشات پوسته استوانه‌ای دوار چندلایه ساخته شده از مواد مدرج تابعی با استفاده از لایه‌های پیزوالکتریک، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۵

◀ طراحی، ساخت و تست های آزمایشگاهی ربات موازی، دانشگاه آزاد اسلامی واحد کاشان، ۱۳۹۵

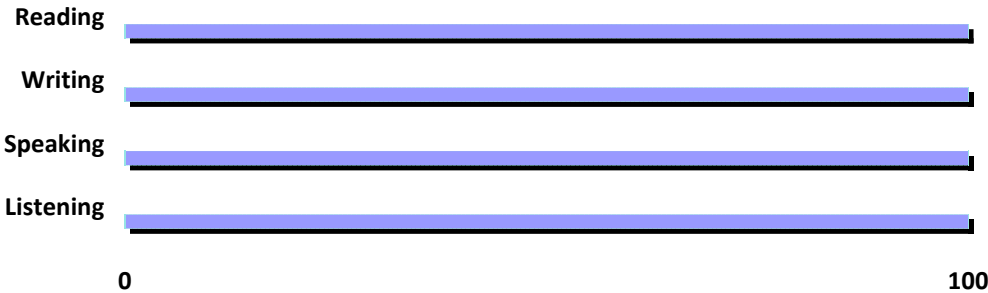
◀ مدلسازی و کنترل غیرخطی هلیکوپتر بدون سرنشین، دانشگاه آزاد اسلامی واحد کاشان، ۱۳۹۵

◀ بهینه سازی پارامتریک ارتعاشات روتورهای دوار، دانشگاه آزاد اسلامی واحد کاشان، ۱۳۹۴

◀ طراحی و ساخت ربات ۳ درجه آزادی توسط میکروکنترلر ARM (LPC۲۳۶۸)، دانشگاه آزاد اسلامی واحد کاشان، ۱۳۹۴

◀ تدوین روش محاسبات و طراحی بهینه شفت‌های دوار کشتی ها، دانشگاه کاشان، ۱۳۹۲

◀ طراحی ساخت و تست های عملکردی ربات متحرک تعقیب گر، دانشگاه آزاد اسلامی واحد کاشان، ۱۳۹۲



## مقالات در ژورنال‌های بین‌المللی

	Title	Authors	Journal	Year
1	Nonlinear optimal control techniques applied to a launch vehicle autopilot	M Irani Rahaghi, J Roshanian	Journal of aerospace science and technology	2006
2	Maximum dynamic load determination of mobile manipulators via nonlinear optimal feedback	H Korayem, M Irani	SCIENTIA IRANICA	2010
3	Analysis of manipulators using SDRE: A closed loop nonlinear optimal control approach	MH Korayem, M Irani, S Rafee Nekoo	SCIENTIA IRANICA	2010
4	Load maximization of flexible joint mechanical manipulator using nonlinear optimal controller	MH Korayem, M Irani, S Rafee Nekoo	Acta Astronautica	2011
5	Motion Control and Dynamic Load Carrying Capacity of Mobile Robot via Nonlinear Optimal Feedback	MH Korayem, M Irani, S Rafee Nekoo	AMAE Int. J. on Manufacturing and Material Science	2011
6	Trajectory planning of mobile manipulators using dynamic programming approach	MH Korayem, M Irani, A Charesaz, AH Korayem, A Hashemi	Robotica	2013
7	Application of Stereo Vision and ARM Processor for Motion Control	Moharam Habibnejad Korayem, Michal Irani and Saeed Rafee Nekoo	John Wiley & Sons, Inc/ Interdisciplinary and Mechatronics	2013
8	New optimization method to solve motion planning of dynamic systems: application on mechanical manipulators	MH Korayem, M Irani	Multibody System Dynamics	2014
9	Maximum allowable load of mobile manipulator in the presence of obstacle using non-linear open and closed loop optimal control	MH Korayem, V Azimirad, M Irani Rahagi	Arabian Journal for Science and Engineering	2014
10	Application of Stereo Vision on Determination of End-Effector Position and Orientation of Manipulators	A. Korayem, M. Irani, A. Hashemi, M. H. Korayem,	Journal of Control Engineering and Technology	2014
11	Free whirling analysis of multi-step Timoshenko rotor with multiple bearing using DQEM	Hassan Afshari, Mohsen Irani, Keivan Torabi	Modares Mechanical Engineering	2014
12	Robot-Borne PLC-Based Control System Used for Lower Limbs Rehabilitation	Mohammad Hosein Kardan, Mohsen Irani Rahaghi	Modares Mechanical Engineering	2015
13	Free vibration analysis of functionally graded laminated sandwich cylindrical shells integrated with piezoelectric layer	Mohammad Arefi, R Karroubi, M Irani-Rahaghi	Applied Mathematics and Mechanics	2016
14	Longitudinal-Torsional and Two Plane	M Irani Rahagi, A Mohebbi,	J Solid Mech	2016

	<b>Transverse Vibrations of a Composite Timoshenko Rotor</b>	H Afshari		
15	<b>Optimization of Bearing Location for Multi-Stepped Rotor by Genetic Algorithm</b>	H. Mesforoosh, M. Irani Rahaghi, S. Golabi,	Journal of Solid and Fluid Mechanics	2016
16	<b>Development of beam modal function for free vibration analysis of FML circular cylindrical shells</b>	Masood Mohandes, Ahmad Reza Ghasemi, Mohsen Irani-Rahagi, Keivan Torabi, Fathollah Taheri-Behrooz	Journal of Vibration and Control	2017
17	<b>Maximum load of flexible joint manipulators using nonlinear controllers</b>	A. Korayem, M. Irani, H. Babaei, M.H. Korayem	Robotica	2017
18	<b>Recursive approximate solution to time-varying matrix differential Riccati equation: linear and nonlinear systems</b>	Saeed Rafee Nekoo & Mohsen Irani Rahaghi	International Journal of Systems Science	2018
19	<b>Whirling analysis of multi-span multi-stepped rotating shafts</b>	Hassan Afshari Mohsen Irani Rahaghi	Journal of the Brazilian Society of Mechanical Sciences and Engineering	2018
20	<b>Free Vibration Analysis of Sandwich Cylindrical Shells with Functionally Graded Core and Sensor and Actuator Piezoelectric Layers</b>	R. Karroubi and M. Irani Rahaghi	Tabriz Journal of Mechanical Engineering	2018
21	<b>Dynamic stability and nonlinear vibration of rotating sandwich cylindrical shell with considering FG core integrated with sensor and actuator</b>	R Rostami, M Irani Rahaghi, M Mohammadimehr	Steel and Composite Structures	2019
22	<b>Solving nonlinear optimal path tracking problem using a new closed loop direct-indirect optimization method: application on mechanical manipulators</b>	M. Irani Rahaghi and F. Barat	Robotica	2019
23	<b>Rotating sandwich cylindrical shells with an FGM core and two FGPM layers: free vibration analysis</b>	R. KARROUBI, M. IRANI-RAHAGHI	Applied Mathematics and Mechanics	2019
24	<b>Vibration modelling and structural modification of combine harvester thresher using operational modal analysis and finite element method</b>	Hamed Ghafarzadeh Zare, Ali Maleki, Mohsen Irani Rahaghi and Majid Lashgari	Structural Monitoring and Maintenance	2019
25	<b>Nonlinear forced vibration of sandwich plate with considering FG core and CNTs reinforced nano-composite face sheets</b>	Rasoul Rostami, Mohsen Irani Rahaghi and Mehdi Mohammadimehr	Smart Structures and Systems	2020
26	<b>Free vibration of sandwich micro-beam with porous foam core, GPL layers and piezo-magneto-electric face sheets via NSGT</b>	Mehdi Mohammadimehr, Saeed Firouzeh, Mahsa Pahlavanzade, Yaser Heidari and Mohsen Irani-Rahaghi	Computers and Concrete	2020
27	<b>Free vibration of rotating FGM conical shell with smart patches</b>	M. Jafari Niasar, A. A. Jafari, M. Irani Rahaghi	Journal of Solid and Fluid Mechanics	2020
28	<b>Vibration modelling the thresher unit of john deere (955) combine harvester using operational modal analysis</b>	Hamed Ghafarzadeh Zare, Ali Maleki, Mohsen Irani Rahaghi, majid Lashgari	Agricultural Engineering	2020
29	<b>Free vibration analysis of a porous rotor integrated with regular patterns of circumferentially distributed FGP patches on inner and outer surface</b>	Yaser Heidari, Mohsen Irani Rahaghi, Mohammad Arefi	Journal of Intelligent Material Systems and Structures	2021
30	<b>Vibration control of the rotating sandwich cylindrical shell considering functionally graded core and functionally graded magneto-electro-elastic layers by using differential quadrature method</b>	R Rostami, M Irani Rahaghi, M Mohammadimehr	Journal of Sandwich Structures and Materials	2021
31	<b>Effect of distributed piezoelectric segments on the buckling load of FG cylindrical micro/nano shell</b>	Yaser Heidari, Mohammad Arefi, Mohsen Irani Rahaghi	The European Physical Journal Plus	2021
32	<b>Free vibration analysis of cylindrical micro/nano-shell reinforced with CNTRC patches</b>	Yaser Heidari, Mohammad Arefi, Mohsen Irani-Rahaghi	International Journal of Applied Mechanics	2021
33	<b>Vibration analysis of spherical sandwich panels with MR fluids core and magneto-electro-elastic face sheets resting on orthotropic viscoelastic foundation</b>	Javad Kargar, Ali Ghorbanpour Arani, Ehsan Arshid, Mohsen Irani Rahaghi	Struct Eng Mech	2021



34	<b>Vibration analysis of a micro-cylindrical sandwich panel with reinforced shape-memory alloys face sheets and porous core</b>	A Amiri, M Mohammadimehr, M Irani Rahaghi	The European Physical Journal Plus	2021
35	<b>Buckling analysis of FG cylindrical nano shell integrated with CNTRC patches</b>	Yaser Heidari, Mohsen Irani Rahaghi, Mohammad Arefi	Waves in Random and Complex Media	2022
36	<b>Monotonous, symmetric, and nonsymmetric patterns of porous core in vibration study of nano-composite sandwich plate bonded by piezoelectric sheets</b>	M Pakize, Z Khoddami Maraghi, M Irani Rahaghi, S Niknejad, A Ghorbanpour Arani	Journal of Computational Applied Mechanics	2022
37	<b>Nonlocal vibration characteristics of a functionally graded porous cylindrical nanoshell integrated with arbitrary arrays of piezoelectric elements</b>	Yaser Heidari, Mohammad Arefi, Mohsen Irani Rahaghi	Mechanics Based Design of Structures and Machines	2022
38	<b>Vibrational Study on Multilayer Sandwich Plates: Porous FGM Core, Nanocomposite and Piezoelectric Face Sheets</b>	Ali Ghorbanpour Arani, Majid Pakize, Mohsen Irani Rahaghi, Zahra Khoddami Maraghi, Shahriar Niknejad	Journal of Solid Mechanics	2022
39	<b>Analytical vibration of middle rotor of coaxial magnetic gear with complicated structure due to holes and screws</b>	Yaser Heidari, Mohsen Irani Rahaghi, Seyed Ahmadrza Afsari Kashani, Mohammad Arefi	Mechanics Based Design of Structures and Machines	2022
40	<b>Vibration analysis of a porous hollow conical rotor with circumferentially distributed piezoceramic strips</b>	Mohammad Jafari Niasar, Mohammad Javad Babaei, Ali Asghar Jafari, Mohsen Irani Rahaghi	Mechanics Based Design of Structures and Machines	2022
41	<b>Optimal location of FG actuator/sensor patches on an FG rotating conical shell for active control of vibration</b>	Mohammad Jafari Niasar, Mohsen Irani Rahaghi, Ali Asghar Jafari	Acta Mechanica	2022
42	<b>The optimization of an electromagnetic vibration energy harvester based on developed electromagnetic damping models</b>	Milad Hasani, Mohsen Irani Rahaghi	Energy Conversion and Management	2022

## مقالات در کنفرانس‌ها

- ▶ M. Irani Rahaghi, J. Roshanian, A. Novinzadeh, "Nonlinear Optimal Controller design for spacecraft using Successive Galerkin Approximation", 6th conference of AERO, Tehran, Iran (2007)
- ▶ H. Korayem, M. Irani, S. Rafee Nekoo, "Maximum Dynamic Load Determination of Mobile Manipulators in trajectory tracking via two Nonlinear Optimal controller and output feedback", 10th conference of ICME, Babol, Iran (2010)
- ▶ H. Korayem, M. Irani, S. Rafee Nekoo, "Load Capacity of manipulator in trajectory tracking via Nonlinear Optimal controller", 19th conference of ISME, Birjand, Iran (2011)
- ▶ M.H. Korayem, M. Irani and S. Rafee Nekoo, "Motion Control and Dynamic Load Carrying Capacity of Mobile Robot via Nonlinear Optimal Feedback", Proc. of Int. Conf. on Advances in Mechanical Engineering, pp. 16-21, (2011)
- ▶ M. Irani Rahaghi, "Nonlinear optimal control system design using successive approximation method", 2<sup>nd</sup> national conf. of mechanical eng., Shiraz, (2011)
- ▶ M. Irani Rahaghi, M. R. Babavalian, M. Yari, "Digital Gyro Compass design using magnetic effects", 2<sup>nd</sup> national conf. of mechanical eng., Shiraz, (2011)
- ▶ M. H. Korayem, M. Irani, A. Hashemi, "Experimental test for stereo vision system to determine end-effector position of manipulators", The Int. Conf. on Experimental Solid Mechanics and Dynamics (X-Mech), (2012)
- ▶ M. Irani Rahaghi, A. Bavarsad, "Design and Experimental Test of Tracker Robot", Int. Conf. on Experimental Solid Mechanics and Dynamics (X-Mech), (2014)
- ▶ M. Irani Rahaghi, A. Bavarsad, "Design, manufacture and operational Test of mobile Tracker Robot", 5<sup>th</sup> Conf. on ICEE, (2013)
- ▶ M. Irani Rahaghi, M. R. Kiyani, "Optimization of SDRE method using GSA algorithm", 22th conference of ISME, Ahvaz, Iran (2014)
- ▶ M. Irani Rahaghi, M.H. Kardan, "Dynamic Analysis and Control of Robot-Borne Lower Limbs Rehabilitation", 23th conference of ISME, Tehran, Iran (2015)

- ◀ M. Irani Rahaghi, A.M. Managheb, M.H. Tavajohi “Nonlinear Synthesis of Watt-II 6-bar Linkage using Complete Dyad method”, 23th conference of ISME, Tehran, Iran (2015)
- ◀ E. Golzari, M. Irani Rahaghi, “FEM analysis of polystyrene nano-composite beam reinforced by SWCNT as a rotor system based on Timoshenko beam theory”, 23th conference of ISME, Tehran, Iran (2015)
- ◀ M. Mostafavifar, M. Irani Rahaghi, “Vibration analysis of composite drillstrings reinforced by SWCNT”, 24th conference of ISME, Yazd, Iran (2016)
- ◀ H. H. Ghaffari, M. Irani Rahaghi, “Validation of dynamic equations of Stewart-Gough parallel Manipulator”, 24th conference of ISME, Yazd, Iran (2016)
- ◀ Karim, S.A. Taher, M. Irani Rahaghi, “Nonlinear Robust Optimal Controller Design for Upper Limb Exoskeleton”, 24th conference of ISME, Yazd, Iran (2016)
- ◀ Taghipoor, M. Irani Rahaghi, “Vibration Optimization of metal Drive Shaft reinforced by Laminated Composite Structures Using Genetic Algorithm”, First Int. conference of Mechanical and Aerospace Eng., Tehran, Iran (2016)
- ◀ M. Fatehi, R. Karroubi, M. Irani Rahaghi, “Dynamic Modeling and Vibration Analysis of Gear Box and Bearings of Helicopter”, 2<sup>nd</sup> conference on Modern Achievements of Aerospace, Mechanic and related sciences, Tehran, Iran (2016)
- ◀ M. Irani Rahaghi, R. Karroubi, “Active optimal control of functionally graded laminated sandwich cylindrical shells integrated with functionally graded piezoelectric layers using LQR”, 25th conference of ISME, Tehran, Iran (2017)
- ◀ R. Karroubi, M. Irani Rahaghi, “Effect of non-homogeneous index of FGM and FGP materials on the natural frequencies of the rotating sandwich cylindrical shell”, 25th conference of ISME, Tehran, Iran (2017)
- ◀ H. Osooli, M. Irani Rahaghi, “Build a robot by imitation from the human eye”, 25th conference of ISME, Tehran, Iran (2017)
- ◀ Ghorbanpoor, M. Irani Rahaghi, F. Soltani, M. Pakizeh “Build a robot by imitation from the human eye”, 25th conference of ISME, Tehran, Iran (2017)
- ◀ M. Irani Rahaghi, F Barat, “Solving nonlinear optimal path tracking and DLCC determination problems using a closed loop direct-indirect optimization method”, 4<sup>th</sup> national and 2<sup>nd</sup> Int. conference on applied researchs in electric, mechanic and mechatronic Eng., Isfahan, Iran (2017)
- ◀ H. H. Ghaffari, M. Irani Rahaghi, M.R. Esmaeelbeygi, “Experimental Test of 6 DOF Stewart-Gough parallel Manipulator”, 25th conference of ISME, Tehran, Iran (2017)



